

## SIMATIC

### Windows Logic Controller (WinLC RTX) Übersicht

#### Benutzerhandbuch

Vorwort, Inhaltsverzeichnis

---

Produktübersicht

---

Einrichten der Software  
WinLC RTX

---

Verbinden von SIMATIC Client-  
Software mit WinLC RTX

---

Ausführen der Software  
WinLC RTX

---

Funktionen von WinLC RTX

---

Konfigurieren des PROFIBUS-  
DP-Netzes

---

#### Anhänge

---

Systemzustandsliste (SZL)

---

Befehlssatz

---

Panel Control

---

Index

**1**

**2**

**3**

**4**

**5**

**6**

**A**

**B**

**C**

## Sicherheitstechnische Hinweise



Dieses Handbuch enthält Hinweise, die Sie zu Ihrer persönlichen Sicherheit sowie zur Vermeidung von Sachschäden beachten müssen. Die Hinweise sind durch ein Warndreieck hervorgehoben und je nach Gefährdungsgrad folgendermaßen dargestellt:

---

### Gefahr

bedeutet, daß Tod, schwere Körperverletzung oder erheblicher Sachschaden eintreten **werden**, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.

---



---

### Warnung

bedeutet, daß Tod, schwere Körperverletzung oder erheblicher Sachschaden eintreten **können**, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.

---



---

### Vorsicht

bedeutet, daß eine leichte Körperverletzung oder ein Sachschaden eintreten können, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.

---

---

### Hinweis

ist eine wichtige Information über das Produkt, die Handhabung des Produktes oder den jeweiligen Teil der Dokumentation, auf den besonders aufmerksam gemacht werden soll.

---

## Qualifiziertes Personal

Inbetriebsetzung und Betrieb eines Gerätes dürfen nur von **qualifiziertem Personal** vorgenommen werden. Qualifiziertes Personal im Sinne der sicherheitstechnischen Hinweise dieses Handbuchs sind Personen, die die Berechtigung haben, Geräte, Systeme und Stromkreise gemäß den Standards der Sicherheitstechnik in Betrieb zu nehmen, zu erden und zu kennzeichnen.

## Bestimmungsgemäßer Gebrauch



Beachten Sie folgendes:

---

### Warnung

Das Gerät darf nur für die im Katalog und in der technischen Beschreibung vorgesehenen Einsatzfälle und nur in Verbindung mit von Siemens empfohlenen bzw. zugelassenen Fremdgeräten und -Komponenten verwendet werden.

Der einwandfreie und sichere Betrieb des Produktes setzt sachgemäßen Transport, sachgemäße Lagerung, Aufstellung und Montage sowie sorgfältige Bedienung und Instandhaltung voraus.

---

## Marken

SIMATIC®, SIMATIC NET® und SIMATIC HMI® sind eingetragene Warenzeichen der SIEMENS AG.

Die übrigen Bezeichnungen in dieser Schrift können Warenzeichen sein, deren Benutzung durch Dritte für deren Zwecke die Rechte der Inhaber verletzen können.

## Copyright© Siemens AG 2000 All rights reserved

Weitergabe sowie Vervielfältigung dieser Unterlage, Verwertung und Mitteilung ihres Inhalts ist nicht gestattet, soweit nicht ausdrücklich zugestanden. Zuwiderhandlungen verpflichten zu Schadenersatz. Alle Rechte vorbehalten, insbesondere für den Fall der Patenterteilung oder GM-Eintragung

Siemens AG  
Bereich Automatisierungs- und Antriebstechnik  
Geschäftsgebiet Industrie-Automatisierungssysteme  
Postfach 4848, D-90327 Nürnberg

Siemens Aktiengesellschaft

## Haftungsausschluß

Wir haben den Inhalt der Druckschrift auf Übereinstimmung mit der beschriebenen Hard- und Software geprüft. Dennoch können Abweichungen nicht ausgeschlossen werden, so daß wir für die vollständige Übereinstimmung keine Gewähr übernehmen. Die Angaben in dieser Druckschrift werden regelmäßig überprüft, und notwendige Korrekturen sind in den nachfolgenden Auflagen enthalten. Für Verbesserungsvorschläge sind wir dankbar.

© Siemens AG 2000  
Technische Änderungen vorbehalten.

A5E00083614



# Vorwort

Der Windows Logic Controller (WinLC RTX) bietet Ihnen die Funktionalität einer speicherprogrammierbaren Steuerung (SPS) in einer PC-basierten Umgebung in Echtzeit. WinLC RTX nutzt die VenturCom Echtzeiterweiterungen (RTX) für Windows NT und ist vollständig kompatibel mit den Produkten der Produktreihe SIMATIC. Mit WinLC RTX können Sie alle SIMATIC Produkte verwenden, z.B. das Windows Control Center (WinCC).

WinLC RTX kommuniziert mit der dezentralen Peripherie, z.B. ET 200M über das Netz PROFIBUS-DP. WinLC RTX kann über PROFIBUS-DP, Ethernet- und MPI-Netze mit STEP 7 oder anderer Programmiersoftware auf einem anderen Computer kommunizieren.

## Leserkreis

Dieses Handbuch wendet sich an Ingenieure, Programmierer und Wartungspersonal mit allgemeinen Kenntnissen über Automatisierungssysteme (SPS).

## Umfang des Handbuchs

Dieses Handbuch beschreibt die Funktionen und die Bedienung von WinLC RTX.

## Weitere Handbücher

Die Online-Hilfen zu STEP 7 und zu WinLC RTX enthalten weitere Informationen. Zusätzliche Informationen bieten Ihnen die folgenden Handbücher:

<b>Titel</b>	<b>Inhalt</b>
Programmierhandbuch Programmmentwurf S7-300/400	Dieses Handbuch vermittelt das grundlegende Wissen über den Aufbau des Betriebssystems und über Anwenderprogramme in WinLC RTX. Arbeiten Sie mit diesem Handbuch, wenn Sie mit der Automatisierungssoftware STEP 7 ein Anwenderprogramm entwerfen.
Referenzhandbuch System- und Standard- funktionen S7-300/400	WinLC RTX enthält integrierte Systemfunktionen und Organisationsbausteine, die Sie bei der Programmierung verwenden können. Dieses Handbuch bietet Ihnen Beschreibungen der Systemfunktionen, Organisationsbausteine und ladbaren Standardfunktionen.

<b>Titel</b>	<b>Inhalt</b>
Benutzerhandbuch STEP 7	Dieses Handbuch erläutert Ihnen die prinzipielle Nutzung und die Funktionen der Automatisierungssoftware STEP 7. Das Handbuch verschafft Ihnen einen Überblick über die Vorgehensweise beim Konfigurieren und Programmieren von WinLC.
Benutzerhandbuch SIMATIC NET PROFIBUS	Dieses Handbuch bietet Informationen zur Kommunikation über PROFIBUS-DP und zum Einrichten von PROFIBUS-Netzen.

### **Zusätzliche Unterstützung**

Falls Sie technische Fragen haben, die in diesem oder den anderen STEP 7-Handbüchern nicht behandelt werden, oder falls Sie Informationen zum Bestellen zusätzlicher Dokumentation oder Ausrüstung bzw. zu Schulungen benötigen, wenden Sie sich bitte an Ihre Siemens-Vertretung.

Siemens Kundendienst in Nordamerika:

- Telefon:
  - (609) 734-6500
  - (609) 734-3530
- E-Mail:
  - ISBU.Hotline@sea.siemens.com
  - simatic.hotline@sea.siemens.com
- Internet:
  - <http://www.aut.sea.siemens.com/winac/>
  - <http://www.aut.sea.siemens.com/simatic/support/index.htm>
  - [http://www.ad.siemens.de/support/html\\_76/index.shtml](http://www.ad.siemens.de/support/html_76/index.shtml)

Siemens Kundendienst in Europa:

- Telefon: ++49 (0) 911 895 7000
- Fax: ++49 (0) 911 895 7001
- E-Mail: [simatic.support@nbgm.siemens.de](mailto:simatic.support@nbgm.siemens.de)
- Internet: <http://www.ad.siemens.de/simatic-cs>

Informationen zu VenturCom Echtzeiterweiterungen (RTX):

- Internet: <http://www.vcc.com>

# Inhaltsverzeichnis

## Vorwort

## Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Produktübersicht .....</b>	<b>1-1</b>
1.1	Steuern von Prozessen mit WinLC RTX .....	1-2
1.2	Zusätzliche Funktionen von WinLC RTX .....	1-3
1.3	Funktionsweise von WinLC RTX bei Ausfall von Windows NT .....	1-4
1.4	Speichern des Datums .....	1-4
1.5	Unterschiede zur Windows NT-Version von WinLC .....	1-4
<b>2</b>	<b>Einrichten der Software WinLC RTX .....</b>	<b>2-1</b>
2.1	Übersicht über die Installation von WinLC RTX .....	2-2
2.2	Installieren der Software WinLC RTX .....	2-3
2.3	Betreiben von WinLC RTX als NT-Dienstprogramm .....	2-5
2.4	Deinstallieren der Software WinLC RTX .....	2-6
2.5	Installieren der Autorisierung für die Software WinAC RTX .....	2-7
2.6	Besondere Hinweise zum Installieren der Karte CP 5613 .....	2-9
2.7	Fehlerbehebung der Installation von WinLC RTX .....	2-11
<b>3</b>	<b>Verbinden von SIMATIC Client-Software mit WinLC RTX .....</b>	<b>3-1</b>
3.1	Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX auf demselben Computer .....	3-2
3.2	Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX auf einem anderen Computer ..	3-3
<b>4</b>	<b>Ausführen der Software WinLC RTX .....</b>	<b>4-1</b>
4.1	Software WinLC RTX aufrufen .....	4-2
4.2	Erstellen der Hardware-Konfiguration .....	4-4
4.3	Laden des Anwenderprogramms .....	4-8
4.4	Ausführen des Anwenderprogramms .....	4-9
4.5	Funktionsweise des WinLC RTX-Zyklus .....	4-12
4.6	Einstellen des Betriebs von WinLC RTX .....	4-14
4.7	Ausführen des WinLC RTX Controllers .....	4-16
4.8	Auswählen der Sprache für WinAC .....	4-20
4.9	Einrichten von Zugriffsschutz und Schutzstufen für WinLC RTX .....	4-21
4.10	Speichern und Zurückholen des Anwenderprogramms .....	4-25

<b>5</b>	<b>Funktionen von WinLC RTX</b>	<b>5-1</b>
5.1	Betriebsartenschalter und Statusanzeigen im WinLC RTX Control Panel	5-2
5.2	Umlöschen des Speichers in WinLC RTX	5-5
5.3	Verwenden der Diagnoseinformationen von WinLC RTX	5-7
5.4	Funktionsweise von WinLC RTX bei Ausfall von Windows NT	5-9
5.5	Konfigurieren der Betriebsparameter für WinLC RTX	5-10
5.6	Von WinLC RTX unterstützte Systemuhr	5-17
<b>6</b>	<b>Konfigurieren des PROFIBUS-DP-Netzes</b>	<b>6-1</b>
6.1	Richtlinien zum Konfigurieren von PROFIBUS-DP-Netzen	6-2
6.2	Festlegen des physikalischen Layouts des Netzes	6-6
6.3	Zuordnen der Adressen für die dezentrale Peripherie	6-8
6.4	Starten des PROFIBUS-DP-Netzes	6-13
<b>A</b>	<b>Systemzustandsliste (SZL)</b>	<b>A-1</b>
<b>B</b>	<b>Befehlssatz</b>	<b>B-1</b>
B.1	Technische Daten	B-2
B.2	Unterstützte Organisationsbausteine (OBs)	B-4
B.3	Unterstützte Systemfunktionen (SFCs)	B-7
B.4	Ausführungszeiten der DP-Operationen	B-10
B.5	Unterstützte Systemfunktionsbausteine (SFBs)	B-11
B.6	Ausführungszeiten von Operationen	B-12
<b>C</b>	<b>Panel Control</b>	<b>C-1</b>
C.1	Zugreifen auf den Controller mit dem Panel Control	C-2
C.2	Einstellen der Control Engine für das Panel Control	C-6
C.3	Beispielprogramme zum Einsetzen des Panel Control	C-7
C.4	Auswerten der LEDs des Panel Control	C-11
C.5	Eigenschaften und Methoden des Panel Control	C-12
C.6	Ereignisse des Panel Control	C-25
	<b>Index</b>	<b>Index-1</b>

# Produktübersicht

# 1

Mit WinLC RTX können Sie Ihren Prozeß vom Computer aus in Echtzeit steuern. Da WinLC RTX zur Produktreihe SIMATIC gehört, ist die Software mit allen anderen SIMATIC Produkten kompatibel, z.B. mit der Programmiersoftware STEP 7 und dem Windows Control Center (WinCC). Zusammen mit den SIMATIC Produkten für Automatisierung ist WinLC RTX eine leistungsstarke Lösung für Ihre Automatisierungsaufgaben.

WinLC RTX kann entfernt mit STEP 7 über PROFIBUS-, Ethernet- oder MPI-Netze kommunizieren. WinLC RTX steuert dezentrale Peripherie wie ET 200M über PROFIBUS-DP.

Kapitel	Beschreibung	Seite
1.1	Steuern von Prozessen mit WinLC RTX	1-2
1.2	Zusätzliche Funktionen von WinLC RTX	1-3
1.3	Funktionsweise von WinLC RTX bei Ausfall von Windows NT	1-4
1.4	Speichern des Datums	1-4
1.5	Unterschiede zur Windows NT-Version von WinLC	1-4

## 1.1 Steuern von Prozessen mit WinLC RTX

WinLC RTX bietet mittels VenturCom Echtzeiterweiterungen (RTX) für das Betriebssystem Windows NT eine auf dem Computer basierende Lösung für Ihre Automatisierungsprojekte in Echtzeit. Bild 1-1 zeigt, daß WinLC RTX den PC (Controller) über PROFIBUS-DP mit der dezentralen Peripherie verbindet, die in den Prozeß bzw. ins Automatisierungsprojekt eingebunden ist. Zusammen mit WinLC RTX können Sie außerdem die folgenden SIMATIC Standardprodukte einsetzen:

- Mit der Automatisierungssoftware STEP 7 können Sie das Anwenderprogramm, das in WinLC RTX läuft, entwerfen, laden, testen und überwachen.
- WinCC dient als Mensch-Maschine-Schnittstelle zum Beobachten Ihres Prozesses.

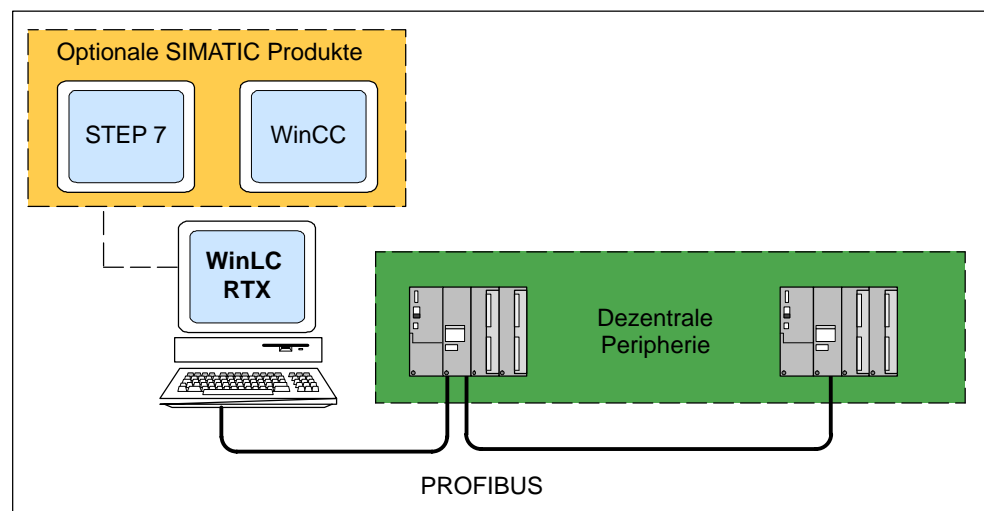


Bild 1-1 Komponenten von WinLC RTX RT

## Funktionen von WinLC RTX

WinLC RTX ist ein auf dem PC basierendes Automatisierungssystem und gehört zur Produktreihe der S7-Automatisierungssysteme (S7-300 und S7-400). WinLC ist mit den Automatisierungstools der SIMATIC Produktreihe kompatibel, z.B. mit der Programmiersoftware STEP 7 und WinCC.

WinLC RTX verfügt über vier Akkumulatoren und unterstützt die dezentrale Peripherie über PROFIBUS-DP. Weitere Informationen zu den Funktionen von WinLC RTX entnehmen Sie dem Kapitel 5.



## Systemanforderungen

Zum Installieren der Software WinLC RTX auf ihrem Computer benötigen Sie folgende Ausrüstung:

- einen Personal Computer (PC) mit:
  - Pentium-Prozessor mit mindestens 400 MHz (empfohlen)
  - 128 MB RAM-Speicher (empfohlen)
  - 512 KB Cache Stufe 2
  - Microsoft Windows NT Version 4.0 (oder höher) mit Service Pack 6 (oder höher)
- einen Farbmonitor, eine Tastatur und eine Maus oder ein anderes Zeigegerät (optional), die von Microsoft Windows NT unterstützt werden
- eine Festplatte mit 10 MB freiem Speicherplatz
- mindestens 1 MB freien Speicherplatz auf Laufwerk C für das Setup-Programm (die Setup-Dateien werden nach erfolgreicher Installation gelöscht)
- eine installierte CP-Karte 5613, die für die Kommunikation mit der dezentralen Peripherie an ein PROFIBUS-DP-Netz angeschlossen ist

## 1.2 Zusätzliche Funktionen von WinLC RTX

WinLC RTX ist eine auf dem PC basierende Echtzeit-Steuerung, die folgende Funktionen umfaßt:

- WinLC RTX kommuniziert entfernt mit STEP 7 und SIMATIC Computing über PROFIBUS-, MPI- oder Ethernet-Netze. SIMATIC MMS-Produkte werden ebenfalls unterstützt. Empfohlen ist STEP 7 Version ab V5.0 SP3, doch WinLC RTX kann auch mit früheren Versionen von STEP 7 eingesetzt werden. Ausführliche Informationen entnehmen Sie dem Abschnitt 4.2.
- WinLC RTX nutzt den Kommunikationsprozessor CP 5613 für die Kommunikation mit der dezentralen Peripherie. Der CP 5613 muß separat erworben werden.
- Wenn Sie mit STEP 7 ab V5.0 SP3 arbeiten, müssen Sie WinLC RTX als PC-Station einrichten.
- Für verbessertes deterministisches Verhalten und Eingrenzung von NT-Ausfällen führt WinLC RTX das Anwenderprogramm im Echtzeit-Untersystem aus.

### 1.3 Funktionsweise von WinLC RTX bei Ausfall von Windows NT

WinLC RTX unterstützt OB84 (CPU-Hardwarefehler), mit dem Sie das Herunterfahren Ihres Prozesses initiieren können, falls Windows NT einen nicht behebbaren Fehler bzw. einen STOP-Fehler entdeckt, während WinLC RTX läuft. Ausführliche Informationen hierzu entnehmen Sie dem Abschnitt 5.4.

### 1.4 Speichern des Datums

WinLC RTX speichert das Datum im zweistelligen Format (z.B. wird 1999 als "99" gespeichert). WinLC RTX interpretiert "00" korrekt für das Jahr 2000. Es werden die Jahre 84 (für 1984) bis 83 (für 2083) gespeichert.

### 1.5 Unterschiede zur Windows NT-Version von WinLC

Einige Funktionen von WinLC RTX unterscheiden sich von der Windows NT-Version von WinLC:

- Ausgangswerte in nicht remanenten Speicherbereichen nach dem Schließen und Neustarten von WinLC:
  - WinLC unter Windows NT: Wenn Sie den Controller schließen, speichert WinLC die Werte der nicht remanenten Speicherbereiche. Diese Werte werden wiederhergestellt, wenn Sie den Controller neustarten.
  - WinLC RTX: Wenn Sie den Controller schließen, speichert WinLC die Werte der nicht remanenten Speicherbereiche **NICHT**. Wenn Sie den Controller neustarten, werden die nicht remanenten Speicherbereiche auf die Ausgangswerte gesetzt.
- Unterstützung externer Verbindungen über die Karte CP 5613:
  - WinLC unter Windows NT: Sie können für die Treiber der Karte CP 5613 Zugangspunkte (WinLC\_0 bis WinLC\_8) einrichten.
  - WinLC RTX: Die Echtzeittreiber (RTX) für die Karte CP 5613, die mit WinLC RTX installiert wurden, unterstützen keine Zugangspunkte. Wenn Sie externe Zugangspunkte für WinLC RTX einrichten möchten, müssen Sie eine zweite CP-Karte (z.B. CP 5611) verwenden.

# Einrichten der Software WinLC RTX

# 2

## Kapitelübersicht

Damit Sie WinLC RTX für die Prozeßsteuerung einsetzen können, müssen Sie die Software WinAC RTX auf Ihrem Computer installieren und autorisieren. Sie müssen außerdem einen Kommunikationsprozessor (Karte CP 5613) in Ihrem Computer installieren.

---

### Hinweis

Über das Setup-Programm für WinAC RTX können Sie WinLC RTX als NT-Dienstprogramm installieren.

---

Das Setup-Programm für WinLC RTX konfiguriert die Karte CP 5613 in Ihrem Computer als Zugangspunkt für WinLC RTX. Das Kapitel 6 enthält Richtlinien zum Planen Ihres PROFIBUS-Netzes. Ausführliche Informationen zur dezentralen Peripherie und zum PROFIBUS-Netz entnehmen Sie dem Handbuch *SIMATIC NET PROFIBUS* und der Dokumentation zur dezentralen Peripherie.

Kapitel	Titel	Seite
2.1	Übersicht über die Installation von WinLC RTX	2-2
2.2	Installieren der Software WinLC RTX	2-3
2.3	Betreiben von WinLC RTX als NT-Dienstprogramm	2-5
2.4	Deinstallieren der Software WinLC RTX	2-6
2.5	Installieren der Autorisierung für die Software WinAC RTX	2-7
2.6	Besondere Hinweise zum Installieren der Karte CP 5613	2-9
2.7	Fehlerbehebung der Installation von WinLC RTX	2-11

## 2.1 Übersicht über die Installation von WinLC RTX

Wie Bild 2-1 zeigt, müssen Sie folgende Komponenten installieren:

- Karte CP 5613 (separat erworben)
- VenturCom Echtzeiterweiterungen (RTX) für Windows NT
- Software WinLC RTX (und andere Elemente von WinAC RTX)

WinLC RTX wird mit neuen Echtzeittreibern für die Karte CP 5613 ausgeliefert.

Sie installieren diese Produkte auf Ihrem Computer und verbinden WinLC RTX mit der dezentralen Peripherie über Ihr Netz.

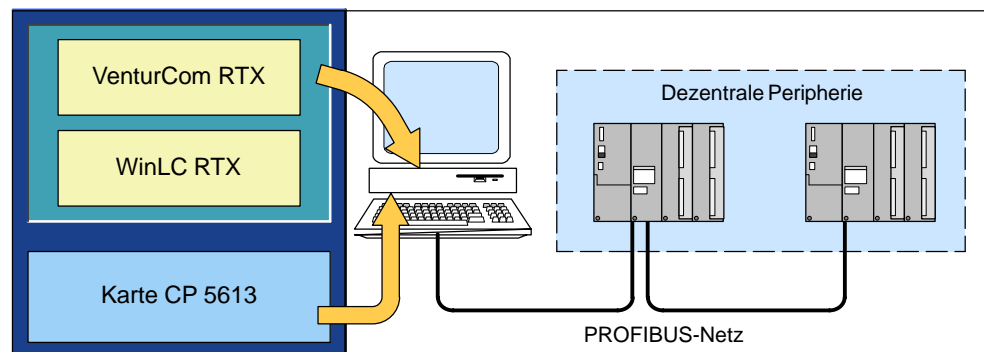


Bild 2-1 Installieren der Komponenten von WinLC RTX

Sie müssen jede Komponente einzeln auf Ihrem Computer installieren. Sie entnehmen der Dokumentation zu den einzelnen Komponenten die genauen Anweisungen zum Installieren der jeweiligen Komponente. Wenn Sie die Software STEP 7 (oder ein anderes SIMATIC Softwarepaket) installieren, entnehmen Sie die Installationsanleitung dem jeweiligen Produkt.

Gehen Sie zum Installieren der Komponenten von WinLC RTX folgendermaßen vor:

- Sie müssen die Karte CP 5613 in Ihrem Computer installieren. Installieren Sie die Software SIMATIC NET jedoch nicht. Ausführliche Informationen zum Installieren der CP-Karte finden Sie in der Dokumentation der Karte CP 5613 und in Abschnitt 2.6.
- Über das Setup-Programm von WinAC RTX können Sie die Software WinLC RTX installieren. Die Gerätetreiber für die Karte CP 5613 sind in der Installation enthalten (siehe Abschnitt 2.2).
- Sie müssen für die Nutzung von WinAC RTX auf Ihrem Computer eine Autorisierung installieren (siehe Abschnitt 2.5).

---

### Hinweis

Das Setup-Programm konfiguriert die erste Karte CP 5613 in Ihrem Computer als Zugangspunkt für WinLC RTX. Die Karte CP 5613 für WinLC RTX konfigurieren Sie nicht mit der Anwendung "PG/PC-Schnittstelle einstellen".

---

## 2.2 Installieren der Software WinLC RTX

WinAC RTX umfaßt ein Setup-Programm, das die Installation automatisch durchführt. Eingabeaufforderungen auf dem Bildschirm führen Sie Schritt für Schritt durch den gesamten Installationsvorgang. Mit diesem Setup-Programm können Sie alle oder nur einige der Komponenten von WinAC RTX installieren. Wenn Sie nur WinLC RTX installieren möchten, deaktivieren Sie die anderen Komponenten von WinAC RTX und geben an, daß Sie nur WinLC RTX installieren möchten.

Während des Installationsvorgangs prüft das Programm, ob eine Autorisierung auf der Festplatte installiert ist. Wird keine Autorisierung erkannt, zeigt Ihnen eine Meldung an, daß die Software nur mit der entsprechenden Autorisierung verwendet werden kann. Sie können die Autorisierung sofort installieren oder zunächst mit der Installation fortfahren und die Autorisierung zu einem späteren Zeitpunkt nachholen (siehe Abschnitt 2.5). Es wird beschrieben, wie Sie das Autorisierungsprogramm bedienen.

### Aufrufen des Installationsprogramms

Das Installationsprogramm führt Sie schrittweise durch den Installationsvorgang. Sie können jederzeit zum nächsten oder auch vorherigen Schritt weiter- bzw. zurückschalten.

---

#### Hinweis

Bevor das Setup-Programm WinLC RTX installiert, löscht es alle vorhandenen Versionen von WinLC und den Treibern DP 5613 vom PC.

---

Gehen Sie folgendermaßen vor, um das Installationsprogramm aufzurufen:

1. Starten Sie unter Windows NT das Dialogfeld zum Installieren von Software, indem Sie in der Systemsteuerung auf das Symbol "Programme installieren/deinstallieren" doppelklicken.
2. Klicken Sie auf "Installieren".
3. Legen Sie die CD-ROM ein und wählen Sie "Weiter". Windows NT sucht automatisch nach dem Installationsprogramm SETUP.EXE.
4. Folgen Sie den Anweisungen des Setup-Programms und wählen Sie die Elemente von WinAC RTX, die installiert werden sollen:
  - Das Setup-Programm installiert zuerst die VenturCom Echtzeiterweiterungen (RTX). Nach der Installation der RTX-Erweiterungen startet das Setup-Programm Ihren Computer neu.
  - Nach dem Neustart des Computers installiert das Setup-Programm die Elemente von WinAC RTX, die Sie ausgewählt haben.
5. Werden Sie von der Software dazu aufgefordert, legen Sie die Autorisierungsdiskette in Laufwerk A: ein. Ausführliche Informationen zum Installieren der Autorisierung von WinLC RTX entnehmen Sie dem Abschnitt 2.5.

Wurde die Installation erfolgreich abgeschlossen, wird Ihnen dies in einer Meldung auf dem Bildschirm angezeigt.

---

### **Hinweis**

Sie können WinLC RTX für die Verbindung mit STEP 7 einrichten, das entweder auf dem gleichen Computer wie WinLC RTX oder auf einem anderen Computer läuft. Informationen hierzu finden Sie in den Abschnitten 3.1 und 3.2.

---

### **Fehler während der Installation**

Folgende Fehler führen zum Abbruch der Installation:

- Initialisierungsfehler unmittelbar nach dem Start des Setup-Programms: Sie haben das Programm Setup.exe wahrscheinlich nicht unter Windows NT gestartet.
- Nicht genügend Speicherplatz: Sie benötigen mindestens 10 MB freien Speicherplatz auf Ihrer Festplatte für WinLC RTX.
- Defekte Diskette: Prüfen Sie, daß die CD mit WinAC RTX beschädigt ist, und wenden Sie sich an Ihre Siemens-Vertretung.

## 2.3 Betreiben von WinLC RTX als NT-Dienstprogramm

Über das Setup-Programm können Sie WinLC RTX als NT-Dienstprogramm installieren. Sie benötigen Administratorrechte, um WinLC RTX als Dienst zu installieren. Wenn Sie WinLC als NT-Dienst betreiben, wird WinLC RTX automatisch beim Starten des Computers aufgerufen. Diese Einstellung können Sie bei Bedarf in der Systemsteuerung von Windows NT später ändern (siehe Abschnitt 4.7).

---

### Hinweis

Zum Betreiben der Software WinLC RTX benötigen Sie Administratorrechte ("ADMIN"). Damit WinLC RTX betrieben werden kann, wenn ein anderer Anwender als der Administrator mit dem Computer arbeitet, konfigurieren Sie WinLC RTX als NT-Dienstprogramm. Startet ein anderer Anwender den Computer und loggt sich ein, wird der WinLC RTX-Dienst ausgeführt. Der Anwender kann dann alle Funktionen ausführen, die in der jeweiligen Schutzstufe von WinLC RTX zulässig sind.

---

Die Ausführung von WinLC RTX kann über die Systemsteuerung in Windows NT gesteuert werden, wenn WinLC RTX als NT-Dienstprogramm eingerichtet ist. Zum Aufrufen von Diensten in Windows NT gehen Sie folgendermaßen vor:

1. Wählen Sie den Menübefehl **Start > Einstellungen > Systemsteuerung**.
2. Doppelklicken Sie auf das Symbol "Dienste". Daraufhin öffnet sich das Dialogfeld "Dienste".
3. Wählen Sie in der Liste der NT-Dienste "SIMATIC WinLC RTX" aus. Beachten Sie, daß für das Anlaufverhalten "Automatisch" aufgeführt ist.
4. Zum Starten oder Stoppen von WinLC RTX nutzen Sie im Dialogfeld "Dienste" die Schaltflächen "Start" oder "Stop".

Wenn WinLC RTX nach einem Neustart nicht automatisch gestartet werden soll, nehmen Sie folgende Einstellungen vor:

1. Wählen Sie im Dialogfeld "Dienste" die Schaltfläche "Anlauf", um das Dialogfeld aufzurufen.
2. Wählen Sie im Feld "Anlaufart" die Option "Manuell" und bestätigen Sie mit "OK". Beachten Sie, daß das Anlaufverhalten jetzt als "Manuell" aufgeführt ist.
3. Schließen Sie das Dialogfeld "Dienste".

Nachdem Sie eingestellt haben, daß WinLC RTX manuell aufgerufen werden soll, müssen Sie jedesmal, wenn Sie WinLC RTX aufrufen oder beenden möchten, das Dialogfeld "Dienste" öffnen und eine der Schaltflächen "Start" oder "Stop" wählen.

## 2.4 Deinstallieren der Software WinLC RTX

Zum Deinstallieren der Software WinLC RTX verwenden Sie das Dienstprogramm "Programme installieren/deinstallieren" in Windows NT:

1. Starten Sie unter Windows NT das Dialogfeld zum Installieren von Software, indem Sie in der Systemsteuerung auf das Symbol "Programme installieren/deinstallieren" doppelklicken.
2. Wählen Sie in der Liste der installierten Programme WinLC RTX aus und wählen Sie die Schaltfläche "Programme hinzufügen/entfernen". Windows NT deinstalliert dann die Software WinLC RTX.
3. Sollte das Dialogfeld "Gemeinsame Komponenten löschen" angezeigt werden, dann klicken Sie im Zweifelsfall auf die Schaltfläche "Nein".

---

### Vorsicht

Wird die Autorisierung für WinLC RTX fehlerhaft übertragen bzw. deinstalliert, kann sie dabei unwiederbringlich verloren gehen.

Die Liesmich-Datei auf der Autorisierungsdiskette enthält Richtlinien zum Installieren, Übertragen und Deinstallieren der Autorisierung für WinLC RTX. Wenn Sie diese Richtlinien nicht beachten, besteht die Gefahr, daß die Autorisierung für WinLC RTX unwiederbringlich verloren geht. Ohne Autorisierung können Sie keine Programme mehr in WinLC RTX laden und die bereits in WinLC RTX geladenen Programme nicht mehr ändern.

Lesen Sie die Hinweise in der Liesmich-Datei auf der Autorisierungsdiskette und beachten Sie die Richtlinien zum Übertragen und Deinstallieren von Autorisierungen.

---



## 2.5 Installieren der Autorisierung für die Software WinAC RTX

Für die Nutzung von WinAC RTX benötigen Sie eine produktspezifische Autorisierung (Nutzungsberechtigung). Die Software ist so kopiergeschützt und nur benutzbar, wenn auf der Festplatte des betreffenden Computers die für das Programm oder Softwarepaket erforderliche Autorisierung erkannt wird.

---

### Hinweis

Wenn Sie die Autorisierung deinstallieren, funktioniert WinLC RTX weiterhin. Sie können jedoch das aktuelle Programm nicht mehr ändern und auch keine neuen Programme in den Controller laden. Sie können noch vom Betriebszustand RUN in den Betriebszustand STOP wechseln, und der Controller bearbeitet auch weiterhin das Anwenderprogramm. Sie können auch weiterhin Archivdateien erstellen und zurückholen.

Ein Warnhinweis wird alle sechs Minuten aufgeblendet und informiert Sie darüber, daß keine Autorisierung vorhanden ist.

Wenn Sie eine Autorisierung installieren, während der WinLC RTX Controller läuft, müssen Sie den Betriebszustand des Controllers wechseln, damit die Autorisierung gültig wird.

---

### Autorisierungsdiskette

Die Software enthält eine Autorisierungsdiskette. Diese Diskette enthält die Autorisierung und das Programm (AUTHORSW), mit dem Sie die Autorisierung anzeigen, installieren und deinstallieren können.

Jede SIMATIC Automatisierungssoftware enthält eine eigene Autorisierungsdiskette. Die Autorisierung für ein Produkt installieren Sie als Teil der Software-Installation.

---

### Vorsicht

Wird die Autorisierung für WinLC RTX fehlerhaft übertragen bzw. deinstalliert, kann sie dabei unwiederbringlich verloren gehen.

Die Liesmich-Datei auf der Autorisierungsdiskette enthält Richtlinien zum Installieren, Übertragen und Deinstallieren der Autorisierung für WinLC RTX. Wenn Sie diese Richtlinien nicht beachten, besteht die Gefahr, daß die Autorisierung für WinLC RTX unwiederbringlich verloren geht.

Lesen Sie die Hinweise in der Liesmich-Datei auf der Autorisierungsdiskette und beachten Sie die Richtlinien zum Übertragen und Deinstallieren von Autorisierungen.

---

## Installieren der Autorisierung

Bei der Erstinstallation Ihrer Software werden Sie durch eine Meldung aufgefordert, die Autorisierung zu installieren. Gehen Sie folgendermaßen vor, um die Autorisierung für WinLC RTX zu installieren: "Vorgehensweise"# "Installieren der Autorisierung für WinLC", "Richtlinien", "README.TXT auf der Autorisierungsdiskette"#

1. Legen Sie die Autorisierungsdiskette in das Laufwerk A: ein, wenn die entsprechende Aufforderung angezeigt wird.
2. Bestätigen Sie die Eingabeaufforderung.

Die Autorisierung wird auf die Festplatte (C:) übertragen, d.h. Ihr Rechner registriert, daß Sie eine Berechtigung haben.

---

### Hinweis

Geben Sie bei der Installation der Autorisierung für WinLC RTX als Ziellaufwerk immer Laufwerk C: an.

---

Wenn Sie WinLC RTX starten und keine Autorisierung vorhanden ist, erhalten Sie eine entsprechende Meldung. Um die Autorisierung nachträglich vorzunehmen, rufen Sie das Programm AUTHORSW auf der Autorisierungsdiskette auf. Mit diesem Programm können Sie Autorisierungen anzeigen, installieren und deinstallieren.

## Deinstallieren der Autorisierung

Wird eine erneute Autorisierung notwendig, z.B. wenn Sie das Laufwerk, auf dem sich die Berechtigung befindet, neu formatieren wollen, so müssen Sie vorher die Autorisierung "retten". Hierzu benötigen Sie die Original-Autorisierungsdiskette.

Gehen Sie folgendermaßen vor, um die Autorisierung wieder zurück auf die Autorisierungsdiskette zu übertragen:

1. Legen Sie die Original-Autorisierungsdiskette in das Diskettenlaufwerk ein.
2. Rufen Sie das Programm AUTHORSW.EXE von der Autorisierungsdiskette auf.
3. Wählen Sie aus der Liste aller Autorisierungen auf Laufwerk C: die Autorisierung aus, die Sie deinstallieren möchten.
4. Wählen Sie den Menübefehl **Autorisierung > Übertragen....**
5. Geben Sie im Dialogfeld das Ziel-Diskettenlaufwerk an, auf das die Autorisierung übertragen werden soll, und bestätigen Sie.
6. Danach wird wieder das Dialogfeld mit der Liste der restlichen Autorisierungen auf dem Laufwerk angezeigt. Schließen Sie das Programm AUTHORSW, wenn Sie keine weiteren Autorisierungen deinstallieren möchten.

Sie können diese Diskette dann erneut zum Autorisieren verwenden. Zum Deinstallieren von vorhandenen Autorisierungen benötigen Sie die Autorisierungsdiskette.

Tritt auf Ihrer Festplatte ein Defekt auf, bevor Sie die Berechtigung retten konnten, wenden Sie sich bitte an Ihre zuständige Siemens-Vertretung.

## 2.6 Besondere Hinweise zum Installieren der Karte CP 5613



### Vorsicht

Wenn Sie WinLC RTX sowohl mit den Treibern für WinLC RTX als auch mit den SIMATIC NET-Treibern für die auf Ihrem Computer installierte Karte CP 5613 betreiben, kann dies zu unvorhersehbarem Betrieb der Karte CP 5613 führen, wodurch möglicherweise Personen- und Sachschäden entstehen können.

Installieren Sie die Software SIMATIC NET und die Karte CP 5613 nicht, nachdem Sie WinLC RTX installiert haben.

Der WinLC RTX Controller verwendet einen Echtzeit-Gerätetreiber für den Zugriff auf die Karte CP 5613. Dieser Gerätetreiber ersetzt den Gerätetreiber SIMATIC NET CP 5613, der mit der Karte CP 5613 geliefert wird.

Die Software SIMATIC NET für die Karte CP 5613 enthält die folgenden Produkte: DP-Basissoftware DP 5613, S7 5613, FMS 5613 und CP 5613/ CP 5614. Wenn Sie eines dieser Produkte auf Ihrem Computer installieren, werden die Gerätetreiber von SIMATIC NET für die Karte CP 5613 installiert.

Das Setup-Programm für WinLC RTX deinstalliert evtl. vorhandene Gerätetreiber für die Karte CP 5613, bevor es die Gerätetreiber von WinLC RTX für die Karte CP 5613 installiert. Installieren Sie die Software CP 5613 nicht von der CD für SIMATIC NET, nachdem Sie die Software WinLC RTX installiert haben.

### Zugreifen auf die Karte CP 5613 im Poll- oder Interrupt-Modus

WinLC RTX greift auf die Karte CP 5613 im Poll- oder Interrupt-Modus zu. Der Interrupt-Modus ist im Vergleich zum Poll-Modus leistungsfähiger. Damit WinLC RTX im Interrupt-Modus auf die Karte CP 5613 zugreift, muß die Interrupt-Request-Nummer (IRQ) der CP-Karte dem VenturCom RTX Echtzeit-Untersystem (RTSS) zur Verfügung stehen.

Damit sichergestellt ist, daß WinLC RTX im Interrupt-Modus auf die Karte CP 5613 zugreift, müssen Sie Ihren Computer so einrichten, daß die Karte CP 5613 die IRQ-Nummer nicht mit einem anderen NT-Gerät gemeinsam nutzt.

Gehen Sie folgendermaßen vor, um die IRQ-Nummer der Karte CP 5613 zu ermitteln:

1. Gehen Sie ins Verzeichnis Programmdateien\Vci\RTX\Samples (üblicherweise auf Laufwerk C:) und suchen Sie das Dienstprogramm ScanBus.rtss.
2. Doppelklicken Sie auf das Symbol ScanBus.rtss. Das Dienstprogramm ScanBus listet alle PCI-Geräte auf, die auf Ihrem Computer installiert sind. Diese Liste enthält auch die Ressourcen der Geräte.

3. Suchen Sie die PciData für das folgende Gerät:

- VendorID: 0x11a
- DeviceID: 0x3142

4. Der Eintrag InterruptLine zeigt die IRQ-Nummer der Karte CP 5613. Notieren Sie sich diese IRQ-Nummer als Referenz.

Gehen Sie folgendermaßen vor, um die IRQ-Nummern der NT-Geräte auf Ihrem Computer anzuzeigen:

1. Wählen Sie den Menübefehl **Start > Programme > Administrative Werkzeuge (allgemein) > Windows NT-Diagnose**, um das Dialogfeld für Diagnose in Windows NT aufzurufen.
2. Öffnen Sie das Register "Ressourcen", um die IRQ-Nummern der Geräte auf Ihrem Computer anzuzeigen:
  - Gibt es in der Geräteliste einen Eintrag "cp5613", haben Sie eine Komponente der Software SIMATIC NET CP 5613 installiert. Sie müssen diese Software deinstallieren, damit WinLC RTX einwandfrei funktionieren kann.
  - Vergleichen Sie die IRQ-Nummer für die NT-Geräte mit der IRQ-Nummer der Karte CP 5613, die Sie sich unter Schritt 4. notiert haben. Ist diese Nummer einem anderen Gerät als dem Gerät Rtx\_rtss zugeordnet, wird die Karte CP 5613 im Poll-Modus verwendet. Andernfalls wird die Karte CP 5613 im Interrupt-Modus eingesetzt.

Ist die IRQ-Nummer der Karte CP 5613 einem NT-Gerät zugeordnet, gehen Sie auf eine der folgenden Arten vor, um die Systemkonfiguration für Ihren Computer zu ändern und der Karte CP 5613 eine andere IRQ-Nummer zuzuordnen:

- Ordnen Sie im Setup-Dienst BIOS Ihres Computers der Karte CP 5613 eine eindeutige IRQ-Nummer zu.
- Installieren Sie die Karte CP 5613 in einem anderen Steckplatz auf dem PCI-Bus Ihres Computers.

---

### Hinweis

Hierbei kann es sich um einen langwierigen Vorgang handeln, und es kann sein, daß Sie keine Lösung finden, um dem Gerät Rtx\_rtss (Karte CP 5613) eine IRQ-Nummer zuzuweisen. In diesem Fall könnten Sie sich überlegen, einen anderen Computer oder ein anderes BIOS einzusetzen.

---

## 2.7 Fehlerbehebung der Installation von WinLC RTX

### Probleme, wenn Windows NT 4.0, Service Pack 6, nicht installiert ist

Die VenturCom Echtzeiterweiterungen (RTX) und WinLC RTX benötigen Windows NT Version 4.0, Service Pack 6 (SP6), damit sie ordnungsgemäß funktionieren. Wenn Sie WinLC ohne diese Version von Windows NT betreiben, kann es zu folgenden Fehlern kommen:

- Fehler in den CPU-Anzeigen (LEDs), die einen Betriebszustandswechsel nicht erkennen
- Fehler beim Beenden der Verbindung zur CPU
- Stack-Fehlermeldungen aus der DP-Autorisierungssoftware

Das Microsoft Windows NT 4.0 Service-Paket 6 kann kostenlos bei Microsoft geladen werden ([www.microsoft.com](http://www.microsoft.com)).

### Wenn Sie den WinLC Controller nicht aus dem WinLC Control Panel starten können

Wenn Sie WinLC RTX installieren, erstellt das Setup-Programm das Active File und registriert es. Das Active File ist eine wichtige Systemdatei von WinLC. Wird aus einem beliebigen Grund der Pfad des Active File nicht in der Registry gefunden, kann der WinLC RTX Controller nicht aus dem WinLC Control Panel gestartet werden.

Gehen Sie folgendermaßen vor, um den Pfad für das Active File wiederherzustellen:

1. Starten Sie den WinLC RTX Controller im Windows Explorer:
  - Suchen Sie die ausführbare Datei des Controllers:  
`S7wlcrtx.exe`
  - Doppelklicken Sie auf das Symbol, um den Controller zu starten. (Dadurch wird nur der WinLC RTX Controller gestartet. Das WinLC Control Panel wird nicht angezeigt.)

Beim Starten des Controllers registriert WinLC RTX den Pfad des Active File. WinLC RTX öffnet einen leeren Controller (ohne Anwenderprogramm) im Betriebszustand STOP.

2. Zum Verbinden des Controllers doppelklicken Sie auf das Symbol von WinLC RTX auf Ihrem Desktop. Daraufhin wird das WinLC Control Panel angezeigt.

---

#### Hinweis

Wenn Sie den WinLC RTX Controller auf diese Weise starten, können Sie den WinLC RTX Controller nicht aus der Anwendung heraus schließen. Sie müssen sich in Windows NT abmelden, um den WinLC RTX Controller zu schließen.

---

### Probleme beim Installieren von WinAC Elementen, während WinLC RTX läuft

Installieren Sie keine Elemente von WinAC (wie SIMATIC Computing) auf einem Computer, auf dem WinLC RTX während der Installation läuft. Da diese Produkte gleiche Ressourcen verwenden, kann dies dazu führen, daß Dateien kaputt gehen. Beenden Sie immer die Ausführung von WinLC RTX (oder anderer Elemente von WinAC), bevor Sie die Software WinAC installieren.



---

#### Vorsicht

Installieren Sie keine Komponenten von WinAC (z.B. WinLC RTX) auf einem Computer, während andere Komponenten von WinAC (z.B. WinLC RTX, der SIMATIC Computing SoftContainer, Programme, die die von SIMATIC Computing zur Verfügung gestellten SIMATIC Controls verwenden, das Panel für die CPU 416-2 DP ISA oder andere Slot-PLCs) gerade auf dem Computer ausgeführt werden.

Da SIMATIC Computing, WinLC RTX und andere Elemente von WinAC gemeinsame Dateien nutzen, können Software-Dateien zerstört werden, wenn Sie versuchen, Komponenten der Software WinAC zu installieren, während andere Komponenten von WinAC gerade auf dem Computer ausgeführt werden. Achten Sie stets darauf, daß die folgenden Programme nicht laufen, wenn Sie WinLC RTX installieren:

- WinLC
  - Panel für die CPU 416-2 DP ISA oder eine andere Slot-PLC
  - SIMATIC Computing SoftContainer
  - Symboldatei-Konfigurator
  - Toolmanager
  - SIMATIC Computing OPC-Konfiguration
  - SIMATIC Computing Konfiguration
  - Ein beliebiges Programm (z.B. ein in Visual Basic erstelltes Programm), das die von SIMATIC Computing zur Verfügung gestellten SIMATIC Controls verwendet
- 

### Probleme mit der Autostart-Funktion

Damit Sie die Autostart-Funktion zum Einstellen des Anlauf- und Schließverhaltens von WinLC RTX nutzen können, benötigen Sie Administratorrechte. Verfügen Sie nicht über Administratorrechte, können Sie die Autostart-Optionen nicht ändern.

Ausführliche Informationen zur Autostart-Funktion finden Sie im Abschnitt 4.7.

**Probleme, wenn Sie mit STEP 7 die MPI-Adresse für WinLC RTX ändern**

Wenn Sie in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 die MPI-Teilnehmeradresse für WinLC RTX ändern, führt dies zu Kommunikationsproblemen mit dem MPI-Netz. Diese Probleme treten auf, weil die logische Adresse (wie in STEP 7 eingerichtet) nicht der physikalischen Adresse von WinLC entspricht (wie von der MPI-Karte festgelegt, typischerweise MPI=2).

Die MPI-Adresse von WinLC RTX (MPI=2) wird von der auf Ihrem Computer installierten MPI-Karte festgelegt. Diese Hardware-konfigurierte MPI-Adresse für WinLC RTX ist unabhängig von anderen MPI-Adressen, die Sie mit STEP 7 einrichten können. Lassen Sie die Einstellung der Teilnehmeradresse von WinLC RTX immer als MPI=2.

**Probleme beim Deinstallieren der Software Computing, während WinLC RTX läuft**

Wird WinLC RTX beim Deinstallieren von SIMATIC Computing ausgeführt, tritt in WinLC RTX ein Verbindungsfehler auf und die Verbindung zur Maschine bzw. zum Prozeß geht verloren. Gehen Sie folgendermaßen vor, um den Verbindungsfehler zu beheben:

1. Beenden Sie die Ausführung von WinLC RTX (S7wlcrtx.exe) im Windows NT Task-Manager.
2. Ist das WinLC Control Panel geöffnet, schließen Sie es.
3. Starten Sie WinLC RTX neu, um die Verbindung zur Maschine bzw. zum Prozeß wiederherzustellen.



---

**Warnung**

Wenn Sie die Software SIMATIC Computing deinstallieren, während WinLC RTX auf demselben Computer ausgeführt wird, wird WinLC RTX von der gesteuerten Maschine bzw. vom gesteuerten Prozeß getrennt. Dies kann unvorhersehbare Reaktionen im Prozeß auslösen, die zu Tod, schwerer Körperverletzung und/oder Sachschaden führen können.

Hat WinLC RTX durch das Deinstallieren von SIMATIC Computing die Verbindung zum Prozeß verloren, beenden Sie die Ausführung von WinLC RTX im Windows NT Task Manager (S7wlcrtx.exe). Ist das WinLC Control Panel geöffnet, schließen Sie es. Starten Sie WinLC RTX neu, um die Verbindung zur Maschine bzw. zum Prozeß wiederherzustellen.

Bevor Sie die Software SIMATIC Computing deinstallieren, achten Sie stets darauf, daß der WinLC RTX Controller geschlossen ist und die Software WinLC RTX nicht ausgeführt wird. So stellen Sie sicher, daß WinLC RTX nicht von der Maschine bzw. vom Prozeß getrennt wird, wodurch es ansonsten zu unvorhergesehenem Verhalten der Geräte im Prozeß kommen kann. Installieren Sie einen physikalischen NOT-AUS-Schaltkreis für die Maschine bzw. den Prozeß.

---





# Verbinden von SIMATIC Client-Software mit WinLC RTX

# 3

## Kapitelübersicht

Sie können WinLC RTX über MPI-, PROFIBUS-DP- oder Ethernet (H1)-Netze mit SIMATIC Produkten wie STEP 7, WinCC und ProTool Pro verbinden. Ausführliche Informationen finden Sie in der Dokumentation der jeweiligen Produkte.

Dieses Kapitel liefert Informationen zu unterschiedlichen Konfigurationen für die Verbindung zwischen WinLC RTX und STEP 7.

---

### Hinweis

Mit früheren Versionen von WinLC konnten Sie die MPI-Kommunikation umlenken. WinLC RTX unterstützt diese Funktion nicht.

---

Kapitel	Beschreibung	Seite
3.1	Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX auf demselben Computer	3-2
3.2	Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX auf einem anderen Computer	3-3

### 3.1 Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX auf demselben Computer

Gehen Sie folgendermaßen vor, wenn Sie STEP 7 für die Kommunikation mit WinLC RTX auf demselben Computer konfigurieren möchten.

1. Wählen Sie in WinLC RTX den Menübefehl **CPU > PG/PC-Schnittstelle einstellen**, um das Dialogfeld "PG/PC-Schnittstelle einstellen" aufzurufen.
2. Wählen Sie im aufklappbaren Listefeld "Zugangspunkt der Applikation" folgenden Eintrag (siehe Bild 3-1):  
S7ONLINE (STEP 7)
3. Im aufklappbaren Listefeld "Benutzte Schnittstellenparametrierung" wählen Sie folgenden Parameter:  
PC Internal (lokal)
4. Klicken Sie auf die Schaltfläche "OK", um die Konfiguration einzugeben und das Dialogfeld zu schließen.

STEP 7 ist jetzt für die Kommunikation mit WinLC RTX auf dem lokalen Computer konfiguriert.

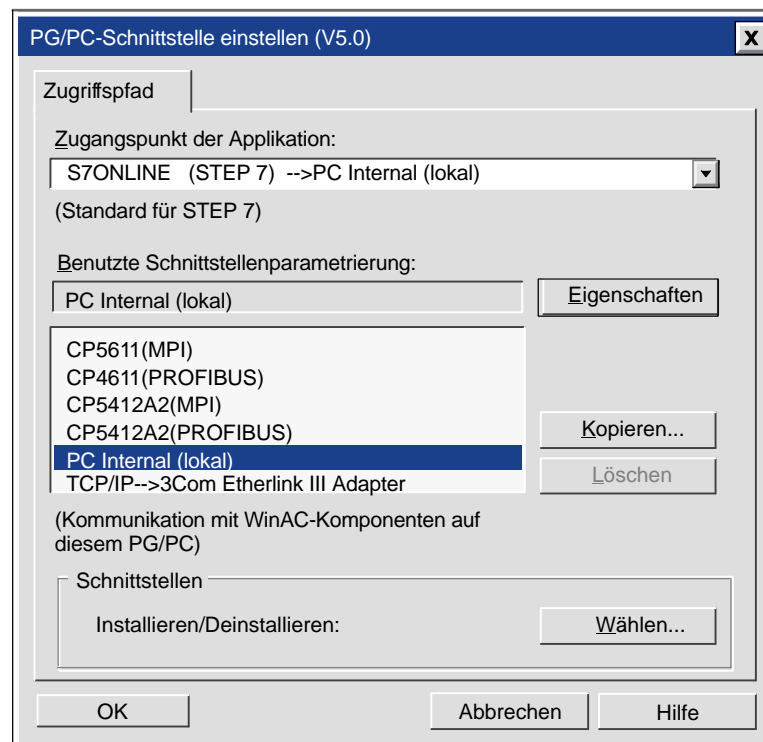


Bild 3-1 Einstellen der PG/PC-Schnittstelle für PC Internal (lokal)

### 3.2 Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX auf einem anderen Computer

Wie Sie in Bild 3-2 sehen, können Sie STEP 7 mit WinLC RTX verbinden, das sich auf einem anderen Computer befindet.

- Sie müssen die Netzverbindung definieren, über die STEP 7 und WinLC RTX kommunizieren, indem Sie die PG/PC-Schnittstelle auf dem entfernten Computer einstellen.
- Auf dem entfernten Computer muß STEP 7 installiert sein, und auf dem Computer, zu dem Sie die Verbindung herstellen möchten, muß WinLC RTX installiert sein.

#### Hinweis

Wenn Sie STEP 7 und WinLC für die H1-Kommunikation einrichten möchten, müssen Sie auch folgende Software installiert haben:

- NCM-Optionspaket für H1-Kommunikation
- STEP 7 Version 5, Service Pack 3 (SP3)

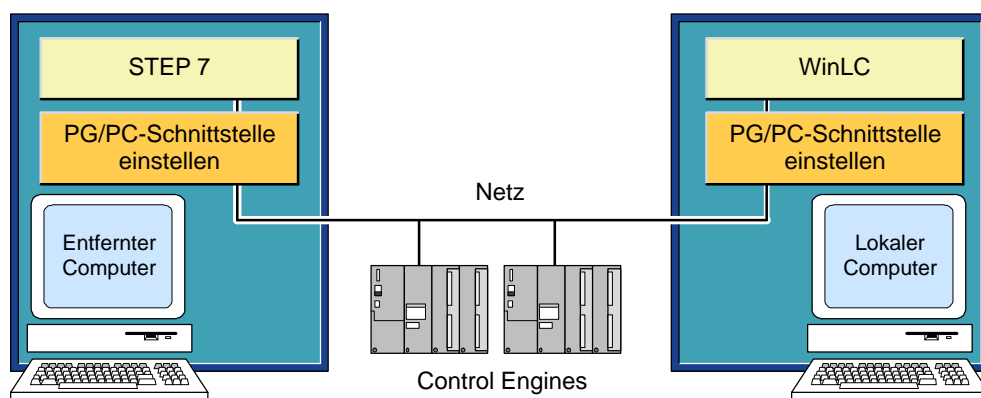


Bild 3-2 Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX über ein Netz

#### Hinweis

NetPro kann die MPI- und H1-Adressen oder die Busparameter von WinLC RTX nicht auf einem anderen Computer neu einrichten. Die erforderlichen CP-Karten werden nicht von WinLC RTX gesteuert. Diese Einstellungen können Sie nur in der lokalen Anwendung "PG/PC-Schnittstelle einstellen" vornehmen. Die Netzadresse und die Busparameter für PROFIBUS können auf einem anderen Computer erneut konfiguriert werden. WinLC RTX ist der Master für die Karte CP 5613.

## Konfigurieren des Computers mit STEP 7

Richten Sie den Computer, auf dem STEP 7 installiert ist, für die Kommunikation mit WinLC RTX auf einem entfernten Computer ein:

1. Wählen Sie im SIMATIC Manager den Menübefehl **Extras > PG/PC-Schnittstelle einstellen**, um das Dialogfeld "PG/PC-Schnittstelle einstellen" aufzurufen.
2. Wählen Sie im aufklappbaren Listefeld "Zugangspunkt der Applikation" folgenden Eintrag (siehe Bild 3-3):  
S7ONLINE (STEP 7)
3. Wenn Sie MPI als Pfad für die Kommunikation im Netz nutzen, wählen Sie den Schnittstellenparameter MPI. Beispiel:  
CP5611 (MPI)
4. Wenn Sie PROFIBUS-DP als Pfad für die Kommunikation im Netz nutzen, wählen Sie den Schnittstellenparameter PROFIBUS-DP. Beispiel:  
CP5412A2(PROFIBUS)
5. Wenn Sie H1 als Pfad für die Kommunikation im Netz nutzen, wählen Sie den Schnittstellenparameter TCP/IP. Beispiel:  
TCP/IP -> 3Com Etherlink III Ada
6. Bestätigen Sie die Konfiguration mit "OK".

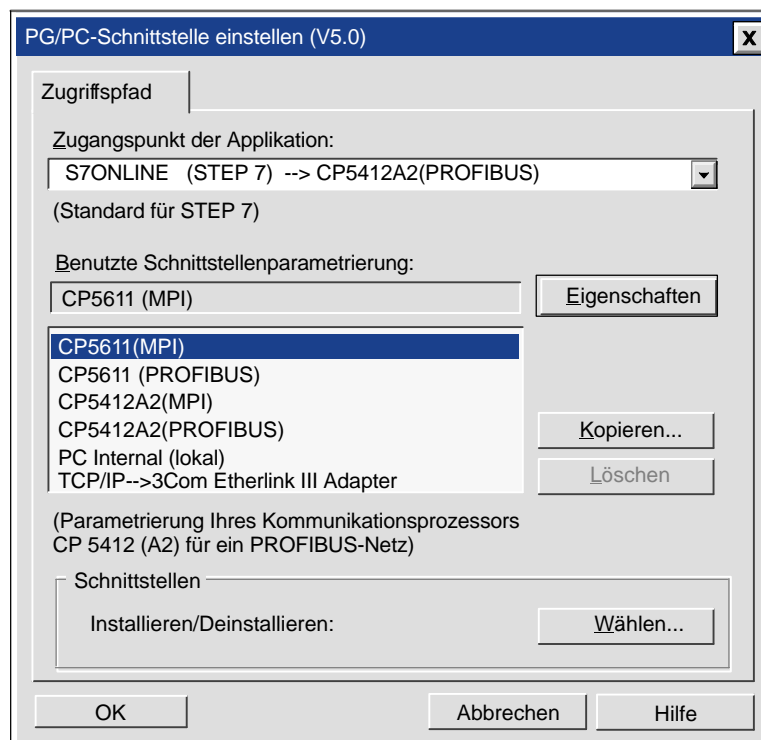


Bild 3-3 Einstellen der PG/PC-Schnittstelle auf dem Computer, auf dem STEP 7 installiert ist

---

**Hinweis**

Damit WinLC RTX für andere Programmiergeräte im PROFIBUS-DP-Netz sichtbar wird, müssen Sie die CP-Karte im Dialogfeld "PG/PC-Schnittstelle einstellen" einrichten:

S7ONLINE (STEP7) --> PROFIBUS

Wählen Sie außerdem die Option "PG ist einziger Master am Bus".

---

**Konfigurieren des Computers, auf dem WinLC RTX installiert ist**

Auf dem Computer, auf dem WinLC RTX installiert ist, müssen Sie den/die Kommunikationspfade zu Netzen mit Computern, auf denen STEP 7 läuft, einrichten. WinLC RTX installiert neun Zugangspunkte. Jeder Zugangspunkt kann auf eine der installierten Schnittstellen weisen. Im folgenden Beispiel bietet WinLC RTX Zugriff über zwei verschiedene CP-Karten (CP 5412 und CP 5611) gleichzeitig. Sie können über CP-Karten, denen kein Zugangspunkt zugeordnet ist, nicht auf WinLC zugreifen.

WinLC\_0 --> frei

WinLC\_1 --> CP5412A2(MPI)

WinLC\_2 --> frei

WinLC\_3 --> frei

WinLC\_4 --> frei

WinLC\_5 --> frei

WinLC\_6 --> CP5611 (MPI)

WinLC\_7 --> frei

WinLC\_8 --> frei

Gehen Sie folgendermaßen vor, um einen der Zugangspunkte im Beispiel zuzuordnen:

1. Wählen Sie in WinLC RTX Control Panel den Menübefehl **CPU > PG/PC-Schnittstelle einstellen**, um das Dialogfeld "PG/PC-Schnittstelle einstellen" aufzurufen.
2. Im aufklappbaren Listenfeld "Zugangspunkt der Applikation" wählen Sie den Zugangspunkt. Beispiel:  
.WinLC\_6
3. Wählen Sie die Schnittstellenparametrierung, die Ihrem Pfad für die Kommunikation im Netz entspricht (siehe Bild 3-4). Beispiel:  
CP5611 (MPI)

Wiederholen Sie die Schritte 2. und 3. und konfigurieren Sie alle für die Kommunikation mit einem Netz benötigten Zugangspunkte.

4. Schließen Sie die Anwendung WinLC RTX und starten Sie sie neu, damit Ihre Einstellungen wirksam werden.

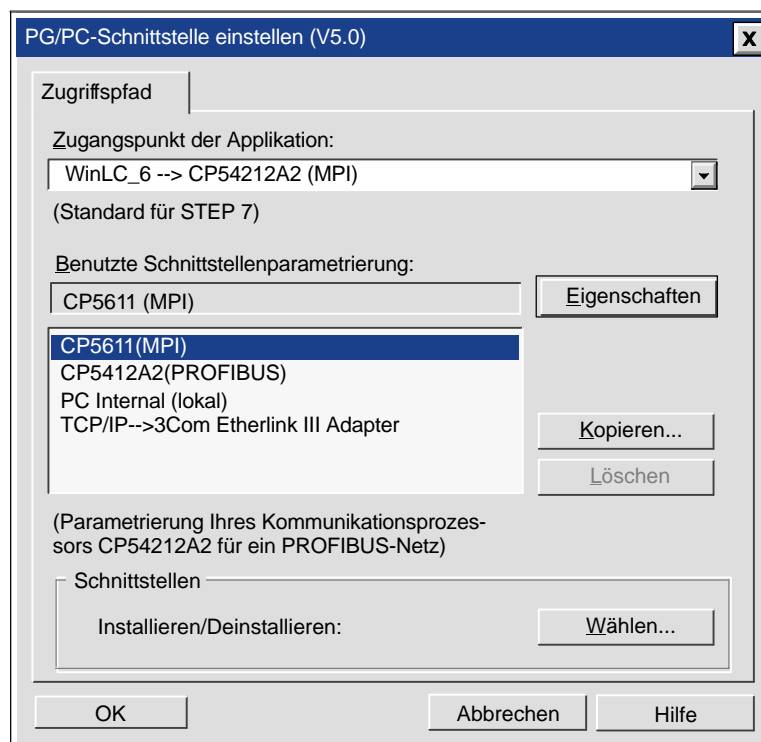


Bild 3-4 Einstellen der PG/PC-Schnittstelle für die CP-Karte

## Verbinden von STEP 7 mit Hardware-Automatisierungssystemen

Nachdem Sie STEP 7 für die Kommunikation mit WinLC RTX auf dem entfernten Computer (Abschnitt 3.2) zusätzlich zu den Hardware-Automatisierungssystemen im Netz eingerichtet haben, können Sie alle Tools und Funktionen von STEP 7 im Netz nutzen.

---

### Hinweis

PROFIBUS-Busparameter können über WinLC RTX nicht zyklisch verteilt werden.

---

# Ausführen der Software WinLC RTX

# 4

## Kapitelübersicht

Mit dem WinLC Control Panel können Sie den Betrieb des WinLC RTX Controllers mit Hilfe der folgenden Funktionen steuern:

- Status überwachen
- Betriebszustand wechseln
- WinLC RTX als NT-Dienst registrieren und Registrierung aufheben
- Kaltstart oder Warmstart ausführen
- Autostart-Funktion von WinLC RTX aktivieren
- Zyklus überwachen
- Betrieb von WinLC RTX einstellen
- Sprache für die WinAC-Anwendungen wechseln
- Zugriffsschutz und Schutzstufen für WinLC RTX einrichten
- Paßwort für WinLC RTX ändern

Kapitel	Beschreibung	Seite
4.1	Aufrufen der Software WinLC RTX	4-2
4.2	Erstellen der Hardware-Konfiguration	4-4
4.3	Laden des Anwenderprogramms	4-8
4.4	Ausführen des Anwenderprogramms	4-9
4.5	Funktionsweise des WinLC RTX-Zyklus	4-12
4.6	Einstellen des Betriebs von WinLC RTX	4-14
4.7	Ausführen des WinLC RTX Controllers	4-16
4.8	Auswählen der Sprache für WinAC	4-20
4.9	Einrichten von Zugriffsschutz und Schutzstufen für WinLC RTX	4-21
4.10	Speichern und Zurückholen des Anwenderprogramms	4-25

## 4.1 Software WinLC RTX aufrufen

Bild 4-1 bietet eine Übersicht über die Aufgaben, die zum Konfigurieren der Hardware und zum Laden des Anwenderprogramms in WinLC RTX erforderlich sind.

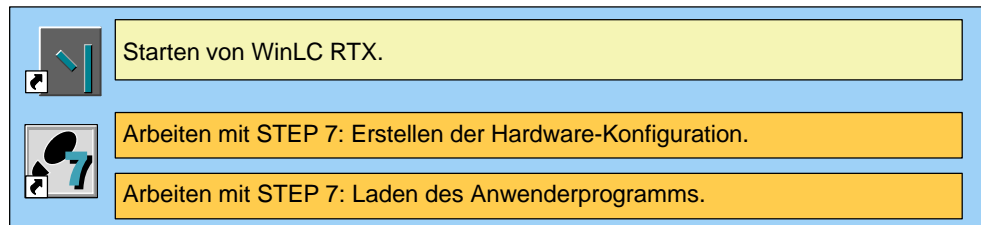


Bild 4-1 Starten von WinLC RTX

---

### Hinweis

Zum Betreiben der Software WinLC RTX benötigen Sie Administratorrechte ("ADMIN"). Damit WinLC RTX betrieben werden kann, wenn ein anderer Anwender als der Administrator mit dem Computer arbeitet, konfigurieren Sie WinLC RTX als NT-Dienstprogramm (siehe Abschnitt 4.7 und Abschnitt 2.3).

---

### Erste Schritte

Gehen Sie folgendermaßen vor, um WinLC RTX aufzurufen:

1. Öffnen Sie die Taskleiste in Windows NT und klicken Sie auf die Schaltfläche "Start".
2. Wählen Sie im Startmenü die Software WinLC RTX aus (**Start > SIMATIC > PC-Control > Windows Logic Controller**).

Sie wechseln den Betriebszustand des WinLC RTX Controllers von STOP in RUN, indem Sie eine der Schaltfläche RUN oder RUN-P im Control Panel anklicken. Wenn Sie den Betriebszustand wechseln, wird dies von den Statusanzeigen im Panel angezeigt. Ausführliche Informationen zum Arbeiten mit dem Control Panel entnehmen Sie den Abschnitten 4.4 und 5.1.

WinLC RTX öffnet ein Control Panel (siehe Bild 4-2).

### Einrichten der Netzverbindungen für STEP 7

Im WinLC Control Panel wählen Sie den Menübefehl **CPU > PG/PC-Schnittstelle einstellen**. Im Kapitel 3 wird beschrieben, wie Sie die Netzeinstellungen einrichten.



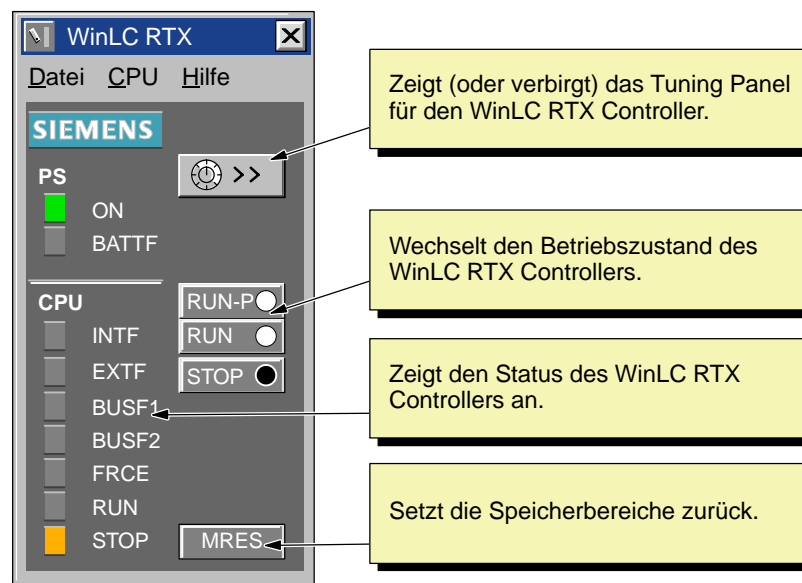


Bild 4-2 Control Panel für WinLC RTX

## 4.2 Erstellen der Hardware-Konfiguration

Die Hardware-Konfiguration definiert die Adressen im Netz und die dezentrale Peripherie (DP) für den WinLC RTX Controller. Außerdem werden die voreingestellten Parameter für den Betrieb angegeben, z.B. die Mindestzykluszeit. Zum Konfigurieren von WinLC RTX arbeiten Sie mit der Programmiersoftware STEP 7 (siehe Bild 4-3):

- Mit dem SIMATIC Manager legen Sie ein Projekt und eine PC-Station an.
- Mit der Hardware-Konfiguration konfigurieren Sie WinLC RTX und die dezentrale Peripherie.

Ausführliche Informationen zum Arbeiten mit der Programmiersoftware STEP 7 entnehmen Sie dem *Benutzerhandbuch STEP 7* oder der Online-Hilfe von STEP 7.

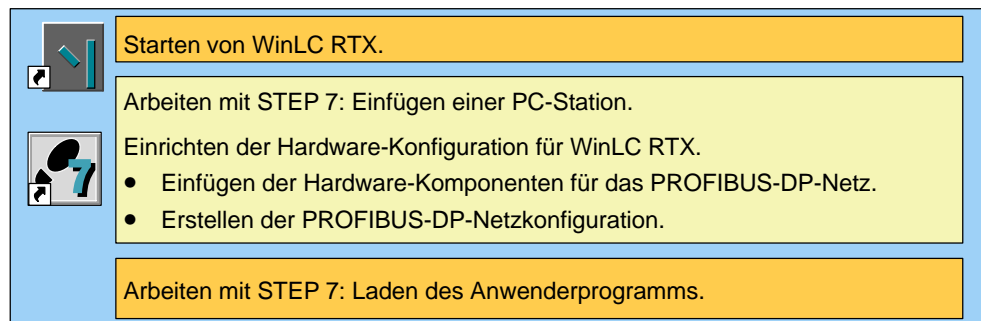


Bild 4-3 Konfigurieren von WinLC RTX mit STEP 7

### Einfügen einer Station für WinLC RTX in STEP 7

Bevor Sie die Hardware-Konfiguration für WinLC RTX erstellen können, müssen Sie in Ihrem Projekt eine Station einfügen. Für STEP 7 Version 5, Service Pack 3, fügen Sie eine PC-Station ein. STEP 7 V5 SP3 bildet WinLC RTX als Komponente einer PC-Station ab. (Für frühere Versionen von STEP 7 vor Version 5, Service Pack 3, müssen Sie eine SIMATIC 300-Station einfügen.) Gehen Sie zum Einrichten einer Station folgendermaßen vor:

1. Wählen Sie ein Projekt. Wählen Sie z.B. das Beispielprojekt ZEn01\_09\_STEP7\_\_Zebra.
2. Wählen Sie den Menübefehl **Einfügen > PC-Station**, um im Projekt eine Station einzurichten. Wählen Sie den Menübefehl **Einfügen > SIMATIC 300-Station**, um im Projekt eine SIMATIC 300-Station einzurichten.
3. Klicken Sie auf die Station, um das Hardware-Symbol der Station anzuzeigen.

**Hinweis**

Bestimmte Systemdatenbausteine haben einen unterschiedlichen Aufbau, der sich danach richtet, ob WinLC RTX als S7-300 Station oder als PC-Station eingerichtet ist. Sie müssen den richtigen Stationstyp für Ihre Anwendung manuell auswählen. Wenn Sie nicht den richtigen Stationstyp einrichten, werden Fehlermeldungen beim Laden angezeigt.

1. Wählen Sie im WinLC Control Panel den Menübefehl **CPU > Extras > Optionen**.
2. Öffnen Sie im Dialogfeld "Optionen" das Register "Stationstyp".
3. Wählen Sie den richtigen Stationstyp aus (siehe Bild 4-4).
4. Bestätigen Sie die Konfiguration mit "OK".

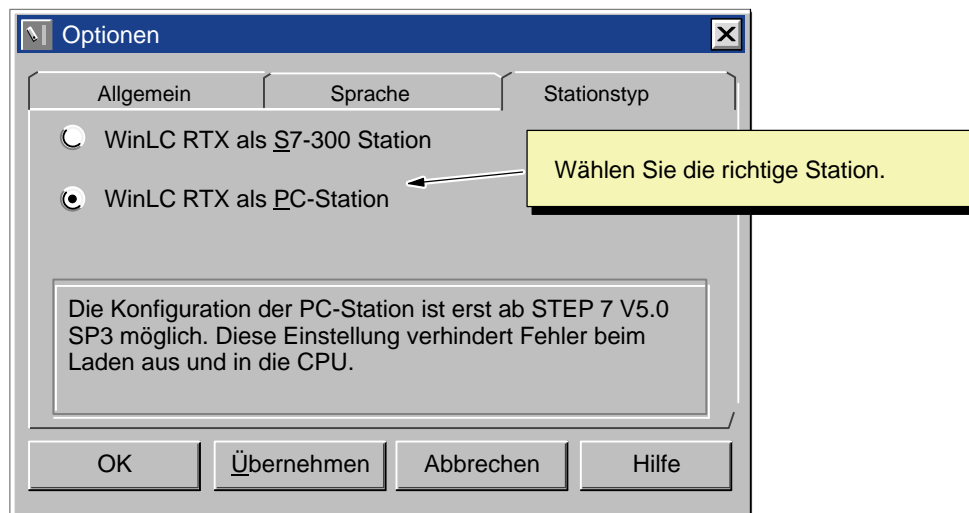


Bild 4-4 Einstellen des Stationstyps

## Einrichten der Hardware-Komponenten

Zum Konfigurieren von WinLC RTX arbeiten Sie mit der Hardware-Konfiguration der Programmiersoftware STEP 7:

### Hinweis

Weil sich WinLC RTX nicht auf installierte MPI-Karten auswirkt, können Sie den MPI-Teilnehmer von WinLC RTX nicht für die Konfiguration der Hardware nutzen. Lassen Sie die MPI-Adresse von WinLC RTX als Teilnehmeradresse 2.

1. Wählen Sie die PC-Station. Arbeiten Sie mit STEP 7 ohne Service Pack, wählen Sie die SIMATIC 300-Station.
2. Öffnen Sie die Konfiguration in STEP 7 mit Doppelklick auf das Objekt "Hardware" (siehe Bild 4-5).

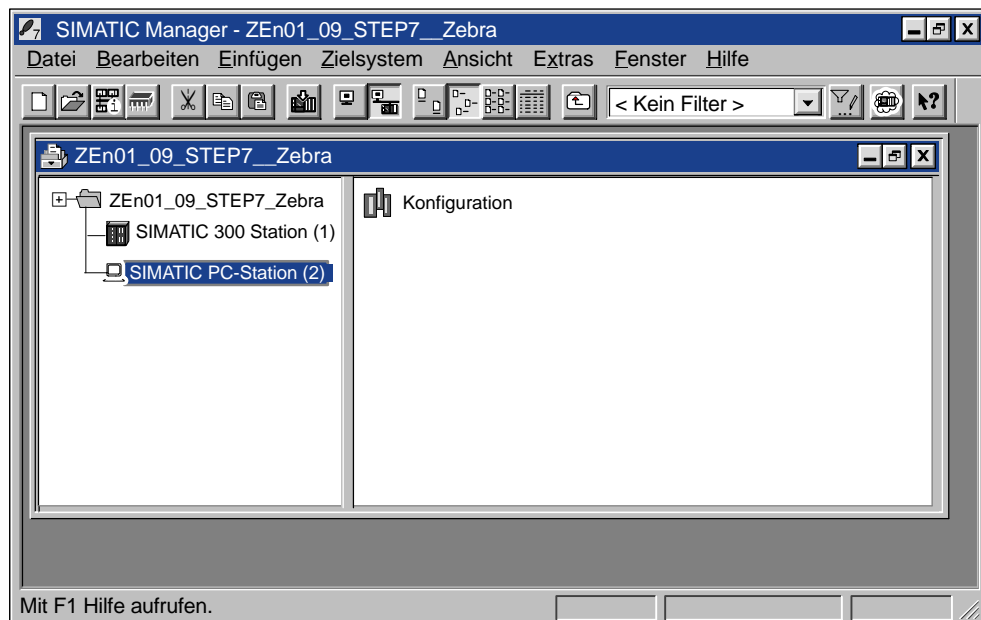


Bild 4-5 Einrichten der PC-Station im Beispielprojekt

3. Bei einer PC-Station:
  - Doppelklicken Sie auf das Symbol "Konfiguration", um den Hardware-Katalog aufzurufen.
  - Wählen Sie den zweiten Steckplatz in der PC-Anzeige.
  - Wählen Sie im Katalog den Eintrag **SIMATIC PC-Station > Controller**. Klicken Sie auf das WinLC RTX-Symbol.
  - Ziehen Sie das Objekt "WinLC RTX" in Steckplatz 2 der PC-Anzeige.

---

**Hinweis**

Ab STEP 7 V5.0 SP3 wird WinLC RTX als PC-Station konfiguriert. WinLC RTX verfügt über Funktionen, die nur in der Konfiguration als PC-Station genutzt werden können. In früheren Versionen von STEP 7 ohne Service Pack müssen Sie eine S7-300-Station einsetzen und WinLC RTX als Version 2.0 einrichten (siehe hierzu Schritt 4.).

---

4. Bei einer SIMATIC 300-Station in einer Version von STEP 7 vor V5 SP3:
  - Wählen Sie den Menübefehl **Einfügen > Hardwarekomponenten**. Daraufhin öffnet sich der Hardware-Katalog.
  - Öffnen Sie das Objekt "SIMATIC PC Based Control 300/400".
  - Doppelklicken Sie auf das Objekt "WinLC". Arbeiten Sie nicht mit STEP 7 V5 SP3, müssen Sie WinLC V2.0 auswählen.
5. Im Dialogfeld "Eigenschaften - PROFIBUS-DP-Master" wählen Sie die Schaltfläche "Neu". Daraufhin öffnet sich das Dialogfeld "Eigenschaften - Neues PROFIBUS-Subnetz". Geben Sie hier ein PROFIBUS-Subnetz ein oder klicken Sie auf "OK", wenn Sie die Voreinstellung PROFIBUS(1) übernehmen möchten.
6. Bestätigen Sie mit "OK", um die voreingestellten Parameter für ein PROFIBUS-Subnetz einzugeben.
7. Markieren Sie das Subnetz PROFIBUS(1).
8. Bestätigen Sie mit "OK", um das Default-Subnetz und die Adresse einzugeben, und schließen Sie das Dialogfeld "Eigenschaften - PROFIBUS Schnittstelle DP-Master". WinLC RTX V3.0 erscheint als Baugruppe in Steckplatz 2 des Baugruppenträgers.
9. Wählen Sie den Menübefehl **Station > Speichern und übersetzen**, um die Hardware-Konfiguration für WinLC RTX zu erstellen.

STEP 7 erzeugt die Systemdaten (SDBs) für die Hardware-Konfiguration. Schließen Sie die Hardware-Konfiguration.

### 4.3 Laden des Anwenderprogramms

Mit der Programmiersoftware STEP 7 laden Sie Ihr Anwenderprogramm in WinLC RTX (siehe Bild 4-6). Ausführliche Informationen zum Verbinden von STEP 7 mit WinLC RTX entnehmen Sie dem Kapitel 3.

Aufgrund der Einschränkungen im "structured document" von Microsoft sind die in WinLC RTX geladenen Programme auf 2500 Bausteine begrenzt. Diese Einschränkung wird in einer zukünftigen Version von WinLC RTX aufgehoben werden.

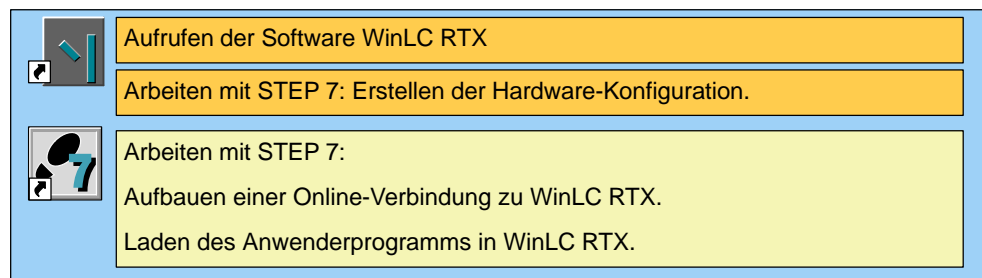


Bild 4-6 Laden des Anwenderprogramms mit STEP 7

#### Aufrufen von WinLC RTX aus STEP 7

Gehen Sie folgendermaßen vor, um WinLC RTX aus der Programmiersoftware STEP 7 aufzurufen:

1. Aktivieren Sie im SIMATIC Manager das erforderliche Projektfenster.
2. Wählen Sie den Menübefehl **Ansicht > Online**, damit die "Standardhierarchie, Online" auf dem Bildschirm angezeigt wird.

STEP 7 baut eine Online-Verbindung zu WinLC RTX auf.

#### Laden eines Anwenderprogramms aus STEP 7

Nachdem Sie eine Online-Verbindung zu WinLC RTX aufgebaut haben, können Sie Ihr Anwenderprogramm laden:

1. Öffnen Sie das Symbol Ihres Anwenderprogramms und markieren Sie das Objekt "Bausteine".
2. Wählen Sie den Menübefehl **Zielsystem > Laden in Baugruppe** oder klicken Sie auf die Schaltfläche "Laden in Baugruppe".

STEP 7 lädt alle Bausteine Ihres Anwenderprogramms, einschließlich der Systemdatenbausteine (SDBs), in WinLC RTX. Sie können auch nur einzelne Bausteine des Anwenderprogramms laden.

Weitere Informationen zum Laden von Programmen entnehmen Sie dem *Benutzerhandbuch STEP 7* und der Online-Hilfe in der Programmiersoftware STEP 7.

## 4.4 Ausführen des Anwenderprogramms

Nachdem Sie Ihr Anwenderprogramm in WinLC RTX geladen haben, können Sie mit Hilfe des Control Panels den Betrieb des Controllers bedienen und beobachten. Das Control Panel sieht aus wie die Vorderseite einer S7-Steuerung.

### Arbeiten mit der Software WinLC RTX ohne gültige Autorisierung

Verlieren Sie die Autorisierung für die Software, funktioniert der WinLC RTX Controller zwar weiterhin, doch die Funktionalität ist eingeschränkt. Sie können noch vom Betriebszustand STOP in den Betriebszustand RUN wechseln, aber Sie können den WinLC Controller nicht mehr in den Betriebszustand RUN-P versetzen. WinLC bearbeitet weiterhin das Anwenderprogramm, doch Sie können das Anwenderprogramm nicht ändern, genauso wie Sie auch kein neues Programm bzw. keine neuen Bausteine in den WinLC Controller laden können. Sie können immer noch Archivdateien erstellen und zurückholen.

### Arbeiten mit dem Control Panel

Nach dem Starten der Software WinLC RTX öffnet sich ein Control Panel (siehe Bild 4-7). Das Control Panel enthält folgende Elemente:

- Eine Schaltfläche zum Anzeigen oder Ausblenden des Tuning Panels zum Einstellen des Betriebs von WinLC RTX (siehe Abschnitt 4.6)
- Drei Schaltflächen zum Wechseln des Betriebszustands des Controllers
- Statusanzeigen
- Eine Schaltfläche zum Urlöschen des Speichers

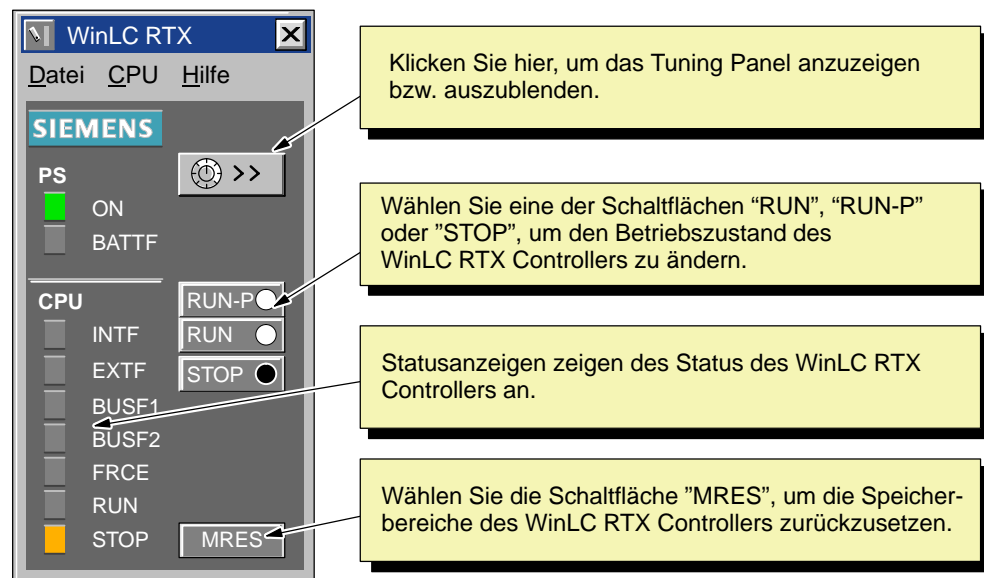


Bild 4-7 Arbeiten mit dem WinLC RTX Control Panel

## Einstellen des Betriebszustands

Die Schaltflächen RUN, RUN-P und STOP im Control Panel entsprechen den verschiedenen Betriebszuständen des Controllers.

- Im Betriebszustand STOP führt der Controller das Anwenderprogramm nicht aus. Zum Laden eines Programms, das SDBs umfaßt, müssen Sie WinLC RTX in den Betriebszustand STOP versetzen. Beim Versetzen in den Betriebszustand STOP nehmen die Ausgänge einen sicheren Zustand ein (wie in der Programmiersoftware STEP 7 konfiguriert).
- Im Betriebszustand RUN führt der Controller das Anwenderprogramm aus. Sie können keine neuen Programme oder Codebausteine laden, wenn sich der Controller im Betriebszustand RUN befindet. Mit der Programmiersoftware STEP 7 können Sie Variablen überwachen (aber nicht steuern).
- Im Betriebszustand RUN-P führt der Controller das Anwenderprogramm aus. Sie können neue Programme und Codebausteine laden und auch Variablen mit der Programmiersoftware STEP 7 zu Testzwecken und zur Fehlerbehebung steuern.

Durch Anwählen der entsprechenden Schaltfläche versetzen Sie den Controller in den ausgewählten Betriebszustand. Die Statusanzeigen im Control Panel zeigen an, ob sich der Controller im Betriebszustand RUN oder STOP befindet.

## Auswählen von Kaltstart oder Warmstart

Die Hardware-Konfiguration, die mit Ihrem Anwenderprogramm zusammen geladen wird, legt die voreingestellte Anlaufart für WinLC RTX fest. (Ausführliche Informationen zu den Anlaufarten entnehmen Sie dem Abschnitt 5.5.) Wenn Sie den Betriebszustand von WinLC RTX von STOP in RUN wechseln, können Sie die Anlaufart einstellen:

- Wenn Sie den Betriebszustand mit einem der Befehle aus dem Menü **CPU** (**CPU > RUN** oder **CPU > RUN-P**) wechseln, zeigt WinLC RTX das Dialogfeld "Anlaufart" an, in dem Sie Warm- oder Kaltstart angeben können (siehe Bild 4-8). Wählen Sie die gewünschte Anlaufart aus und bestätigen Sie mit "OK".
- Wenn Sie mit der linken Maustaste auf eine der Schaltflächen "RUN" oder "RUN-P" im Control Panel klicken, wird ein Warmstart ausgeführt und das Dialogfeld "Anlaufart" nicht angezeigt.
- Wenn Sie mit der rechten Maustaste auf eine der Schaltflächen "RUN" oder "RUN-P" klicken, wird das Dialogfeld "Anlaufart" aufgeblendet, so daß Sie Warm- oder Kaltstart auswählen können (siehe Bild 4-9).

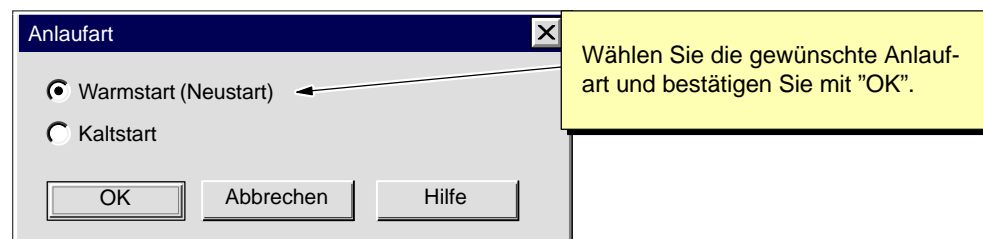


Bild 4-8 Auswählen von Kaltstart oder Warmstart



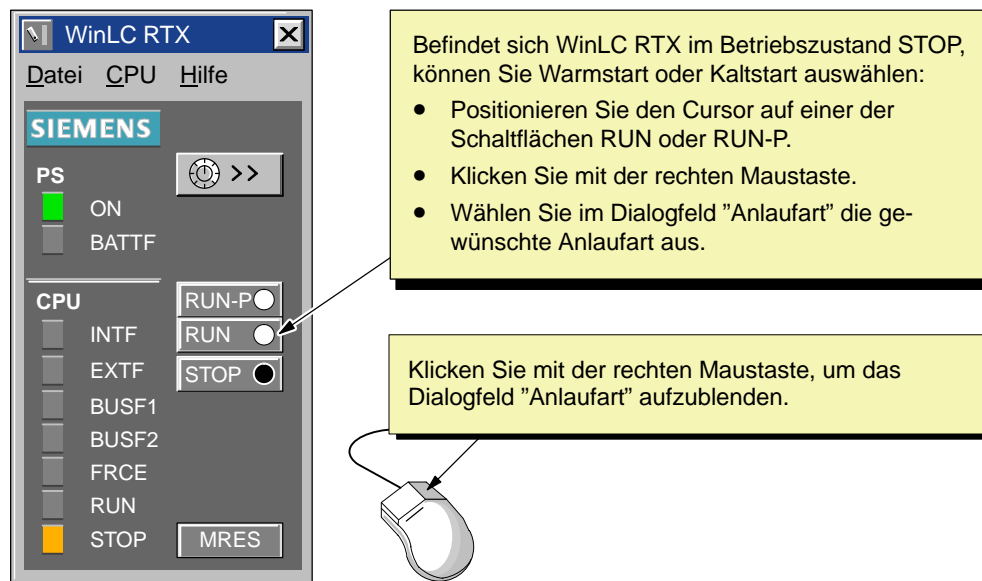


Bild 4-9 Auswählen der Anlaufart über die rechte Maustaste

### Urlöschen des Speichers mit der Schaltfläche "MRES"

Das Control Panel verfügt über die Schaltfläche "MRES" zum Rücksetzen des Speichers auf die voreingestellten Werte und zum Löschen des Anwenderprogramms. Wenn Sie die Schaltfläche "MRES" betätigen, wird der WinLC Controller in den Betriebszustand STOP versetzt und es werden die folgenden Aufgaben ausgeführt:

- Der Controller löscht das gesamte Anwenderprogramm, einschließlich der Datenbausteine (DBs) und Systemdatenbausteine (SDBs).
- Der Controller setzt die Speicherbereiche zurück (E, A, M, T und Z).

Nach dem Urlöschen sind der Diagnosepuffer und die MPI-Adresse unverändert.

### Statusanzeigen

Die Statusanzeigen (BUSF, INTF, EXTF, PS, BATTF, FRCE, RUN und STOP) liefern wesentliche Informationen über den Controller, z.B. den aktuellen Betriebszustand oder das Vorhandensein einer Fehlerbedingung. Sie können den Zustand des Controllers nicht durch Anklicken der Statusanzeigen ändern. Ausführliche Informationen zu den Statusanzeigen entnehmen Sie dem Abschnitt 5.1 und der Tabelle 5-2.

## 4.5 Funktionsweise des WinLC RTX-Zyklus

Der Zyklus in WinLC RTX besteht aus vier wesentlichen Komponenten (siehe Bild 4-10):

- WinLC RTX schreibt die Signalzustände des Prozeßabbilds der Ausgänge (Speicherbereich A) in die Ausgänge.
- WinLC RTX liest die Signalzustände der Eingänge und speichert sie im Prozeßabbild der Eingänge (Speicherbereich E).
- WinLC RTX bearbeitet das Anwenderprogramm.
- WinLC RTX wartet, bis die Mindestzykluszeit abgelaufen ist, und beginnt dann den nächsten Zyklus.

### Hinweis

Im ersten Zyklus schreibt WinLC RTX nicht in die Ausgänge. Nach dem ersten Zyklus beginnen alle weiteren Zyklen damit, daß der Zustand aus dem Prozeßabbild der Ausgänge in die Ausgänge geschrieben wird.

Die Zeit, die zwischen dem Ende eines Zyklus und der Mindestzykluszeit (die den nächsten Zyklus startet) abläuft, ist die "Ruhezeit".

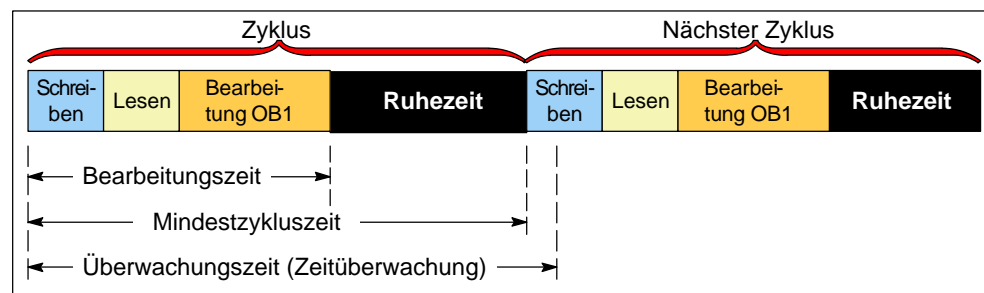


Bild 4-10 Elemente des Zyklus in WinLC RTX

### Einrichten der Komponenten des Zyklus

In der Hardware-Konfiguration (Register "Zyklus/Taktmerker": siehe Abschnitt 5.5) der Programmiersoftware STEP 7 geben Sie den Wert für die Mindestzykluszeit und den Wert für die Zyklusüberwachungszeit (Zeitüberwachung) ein. Diese Werte werden als Voreinstellungen der Hardware-Konfiguration von WinLC RTX gespeichert.

Stellen Sie keine Mindestzykluszeit ein, die länger ist als die Zyklusüberwachungszeit (die Zeit für die Zeitüberwachung). Der Höchstwert für die Zyklusüberwachungszeit beträgt 6 Sekunden; der Mindestwert für die Zyklusüberwachungszeit muß größer sein als die Mindestzykluszeit.

Sie können im WinLC Control Panel auch die Mindestzykluszeit ändern bzw. einstellen. Die im Control Panel vorgenommenen Änderungen an der Mindestzykluszeit sind allerdings nur temporär und werden später, beim Wechseln des Betriebszustand von STOP in RUN, durch die voreingestellten Werte ersetzt (die in der Hardware-Konfiguration gespeichert sind).

Ausführliche Informationen zum Einstellen der Ruhezeit und der Mindestzykluszeit im WinLC Control Panel entnehmen Sie dem Abschnitt 4.6.

---

**Hinweis**

WinLC RTX bearbeitet den OB für den Weckalarm (OB35) und andere OBs in festen Abständen, und zwar unabhängig vom Zyklus und der Bearbeitung des Anwenderprogramms in OB1. Sie müssen nicht nur für die Bearbeitung des OB1 und für die Ruhezeit genügend Zeit einzuplanen, sondern auch für die Bearbeitung anderer OBs.

Ausführliche Informationen zum OB35 entnehmen Sie dem Abschnitt 5.5 sowie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.

---

Folgende Situationen können die Bearbeitungszeit von OB1 erhöhen:

- WinLC RTX bearbeitet andere OBs (wie OB20 und OB35) mit einer höheren Priorität als OB1.
- Eine andere RTX-Anwendung, die auch auf Ihrem Computer läuft, hat eine höhere Priorität im Echtzeit-Betriebssystem (RTX).

## 4.6 Einstellen des Betriebs von WinLC RTX

Das Control Panel verfügt über ein Panel zum Einstellen des Betriebs von WinLC RTX. Im Tuning Panel können Sie die Mindestzykluszeit, die Mindestruhezeit und die Echtzeit-Priorität (RTX) von WinLC RTX einstellen.

### Ändern des Betriebs von WinLC RTX im Tuning Panel

Im Tuning Panel (siehe Bild 4-11) können Sie die Komponenten des Zyklus von WinLC RTX einstellen und die Prioritätsstufe, mit der die Software WinLC RTX im RTX-Betriebssystem ausgeführt wird, einrichten:

- **Priorität:** Hier können Sie die Prioritätsstufe für die Bearbeitung des in WinLC RTX geladenen Programms im RTX-Betriebssystem einstellen. Richten Sie für WinLC RTX eine höhere Priorität ein, reagiert das Betriebssystem auf WinLC RTX, bevor Aufgaben mit niedrigerer Priorität ausgeführt werden. Sie müssen nur die Echtzeit-Priorität für WinLC RTX anpassen, wenn weitere RTX-Anwendungen zusammen mit WinLC RTX laufen.
- **Zeiteinstellung:** Hier können Sie neue Werte für die Ruhezeit und die Mindestzykluszeit eingeben. Nachdem Sie den neuen Wert in das entsprechende Feld eingegeben haben, können Sie die Auswirkungen auf die Ausführung von WinLC RTX beobachten. (Sie können die alten Werte für die Zykluszeit und die Ruhezeit wiederherstellen, indem Sie auf die Schaltfläche "Rücksetzen" und nicht auf die Schaltfläche "Einstellen" klicken.) Zum Bestätigen der neuen Werte für die Ruhezeit und der Zykluszeit klicken Sie auf die Schaltfläche "Einstellen". Das Panel speichert dann diese Werte für den Controller.

Wenn Sie im Tuning Panel neue Werte für die Ruhezeit oder für die Zykluszeit eingeben, werden die in den SDBs gespeicherten Werte nicht geändert. Haben Sie den optimalen Wert für die Mindestzykluszeit festgestellt, können Sie diesen Wert mit der Programmiersoftware STEP 7 in der Hardware-Konfiguration speichern (siehe Abschnitte 4.2 und 5.5).



Bild 4-11 Tuning Panel zum Einstellen des Betriebs von WinLC RTX

Das Tuning Panel bietet außerdem folgende Statusangaben:

- **Zykluszeit (ms):** Zeigt ein Histogramm der Ausführungszeiten (in ms) der Zyklen. Dieses Histogramm zeigt die kürzeste und längste Ausführungszeit sowie den Prozentsatz der Zyklen, die in verschiedene Bereiche der Ausführungszeiten fallen, an. Durch Aktivieren der Schaltfläche "Löschen" löschen Sie die Verlaufsdaten und beginnen ein neues Histogramm.
- **Zeit [ms]:** Zeigt die Ausführungszeit und die Ruhezeit (in ms) des letzten Zyklus an. Außerdem werden die durchschnittliche Ausführungszeit, die kürzeste Ausführungszeit (min.) und die längste Ausführungszeit (max.) angezeigt.
- **CPU-Auslastung:** Hier wird die Gesamtauslastung des PC-Prozessors, die Windows NT bekannt ist, angezeigt. Weil RTX-Anwendungen (einschließlich WinLC RTX) getrennt von Windows NT ausgeführt werden, spiegelt die CPU-Auslastung nicht die RTX-Auslastung wieder.

### Aufrufen des Tuning Panels

Wie Sie in Bild 4-12 sehen, klicken Sie im Control Panel auf die Schaltfläche für das Tuning Panel oder wählen den Menübefehl **CPU > Tuning Panel**, um das Tuning Panel anzuzeigen. Haben Sie ein Paßwort eingerichtet, müssen Sie das Paßwort in ein Dialogfeld eingeben, bevor das Tuning Panel angezeigt wird. (Informationen zum Einrichten eines Paßworts entnehmen Sie dem Abschnitt 4.9.) Haben Sie die Funktionsweise von WinLC RTX eingestellt, wählen Sie erneut die Schaltfläche für das Tuning Panel, um dieses wieder auszublenden.

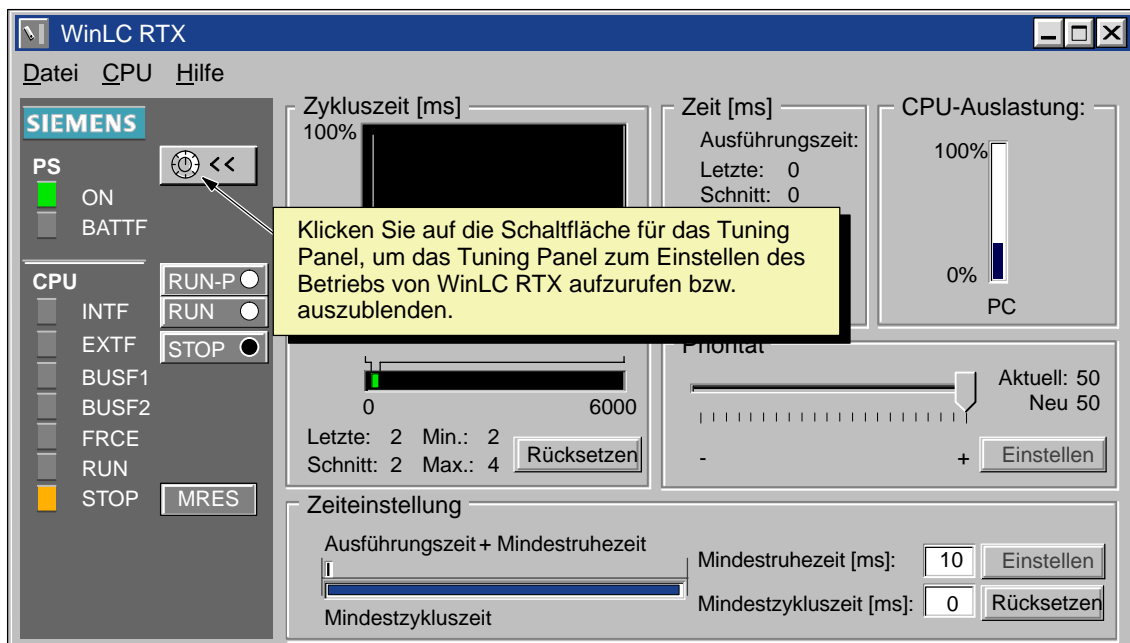


Bild 4-12 Anzeigen und Ausblenden des Tuning Panels von WinLC RTX

## 4.7 Ausführen des WinLC RTX Controllers

Durch Schließen des Control Panel wird WinLC RTX nicht geschlossen: Sie müssen den WinLC RTX Controller manuell schließen oder den Computer ausschalten.

Wenn Sie WinLC RTX nicht als NT-Dienst betreiben, können Sie WinLC RTX im Control Panel starten und stoppen. Die Autostart-Funktion bewirkt, daß WinLC RTX wieder in dem Betriebszustand (STOP, RUN oder RUN-P) aufgerufen wird, in dem es geschlossen wurde.

### Hinweis

Sie benötigen Administratorrechte, um WinLC RTX als Dienst zu registrieren. Wenn Sie WinLC RTX als NT-Dienst betreiben, starten und stoppen Sie WinLC RTX entweder im Dialogfeld "Dienste" oder indem Sie Ihren Computer ein- bzw. ausschalten. Das Control Panel startet oder stoppt WinLC RTX nicht.

Zum Aufrufen des Dialogfelds "Dienste" wählen Sie den Befehl **Start > Einstellungen > Systemsteuerung** und klicken in der Systemsteuerung von Windows NT auf das Symbol "Dienste".

## Registrieren von WinLC RTX als NT-Dienst und Aufheben der Registrierung

Das Control Panel bietet einen Menübefehl, mit dem Sie WinLC RTX aus der Registry der NT-Dienste löschen können (siehe Bild 4-13). Wenn Sie die Registrierung von WinLC RTX als NT-Dienst aufheben, können Sie den Betrieb des WinLC RTX Controllers starten und stoppen, ohne den Computer ein- und ausschalten zu müssen. Dies bedeutet allerdings auch, daß WinLC RTX nicht mehr automatisch gestartet wird, wenn Sie Ihren Computer einschalten.

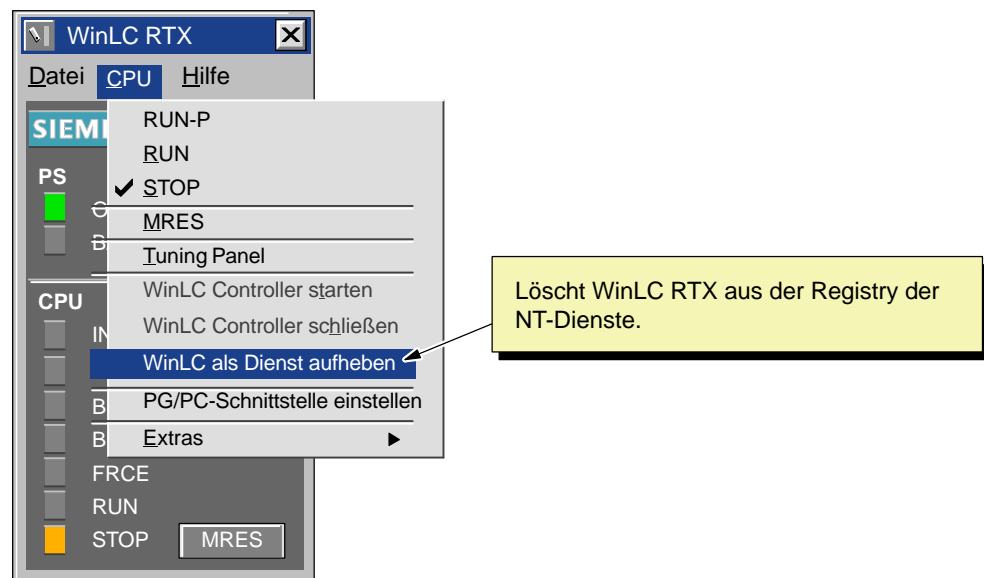


Bild 4-13 Aufheben von WinLC RTX als NT-Dienst

## Schließen und Starten des WinLC RTX Controllers

Wenn Sie das WinLC Control Panel (Fenster) schließen, wird der WinLC RTX Controller nicht geschlossen. Hierzu müssen Sie entweder den Controller in den Betriebszustand STOP versetzen, den WinLC RTX Controller manuell schließen oder den Computer ausschalten.

### Hinweis

Läuft WinLC RTX nicht als NT-Dienst, können Sie den Betrieb des WinLC RTX Controllers im WinLC Control Panel starten und schließen.

Zum Schließen des WinLC RTX Controllers wählen Sie im WinLC Control Panel den Menübefehl **CPU > WinLC RTX Controller schließen** (siehe Bild 4-14). Der WinLC RTX Controller stoppt dann den Betrieb.

Zum Starten des WinLC RTX-Controllers wählen Sie im WinLC Control Panel den Menübefehl **CPU > WinLC RTX Controller starten**.

Läuft WinLC als NT-Dienst, müssen Sie den Dienst "Siemens WinLC RTX" im Dialogfeld "NT-Dienste" starten und stoppen (**Start > Einstellungen > Systemsteuerung**).

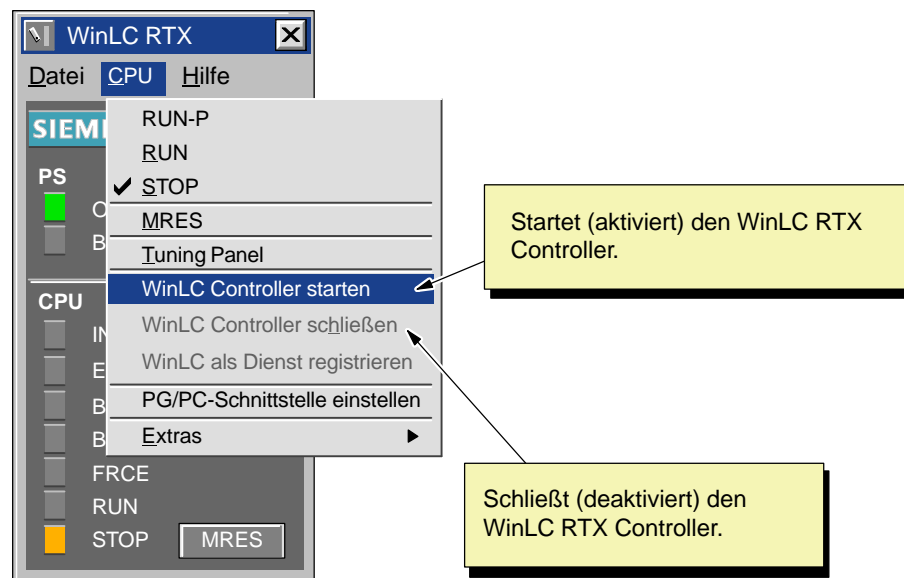


Bild 4-14 Schließen des WinLC RTX Controllers

Aktivieren der Autostart-Funktion

WinLC RTX bietet eine Autostart-Funktion, die definiert, wie WinLC RTX auf Schließen und Neustarten reagiert. Nach den in Tabelle 4-1 gezeigten Parametern wird WinLC RTX in dem jeweils angegebenen Betriebszustand gestartet.

Die Autostart-Funktion aktivieren bzw. deaktivieren Sie im Dialogfeld "Optionen".

Tabelle 4-1 Auto-Starten des WinLC RTX Controllers

Lief der WinLC RTX Controller beim Schließen...	Und die Autostart-Funktion ist aktiviert...	Dann startet WinLC RTX in diesem Betriebszustand
Nein	Nein	Betriebszustand STOP
Nein	Ja	Betriebszustand STOP
Ja	Nein	Betriebszustand STOP
Ja	Ja	Betriebszustand RUN

Gehen Sie folgendermaßen vor, um die Autostart-Funktion von WinLC RTX zu aktivieren:

- 1. Wählen Sie wie in Bild 4-15 gezeigt den Menübefehl **CPU > Extras > Optionen**, um das Dialogfeld "Optionen" aufzublenden.

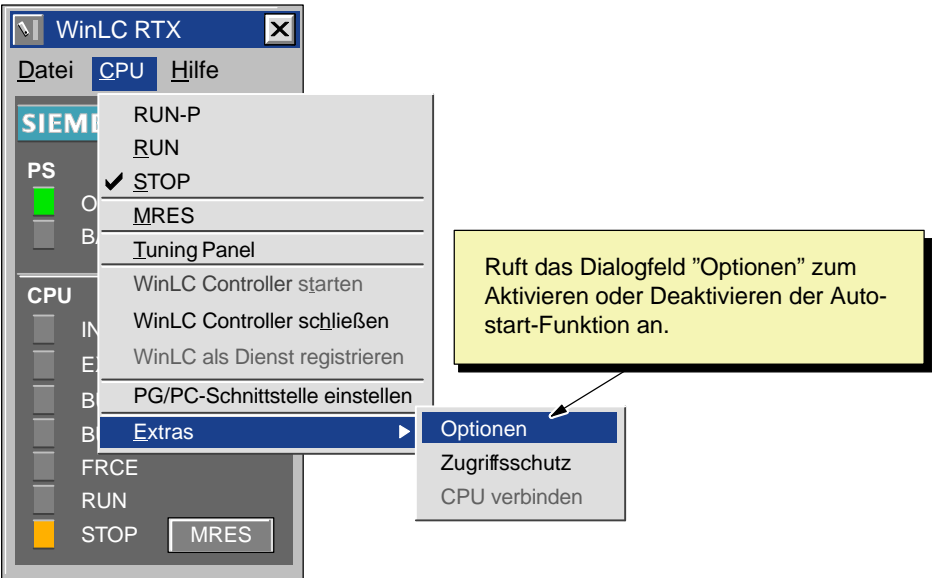


Bild 4-15 Aufrufen des Dialogfelds "Optionen"



2. Öffnen Sie im Dialogfeld "Optionen" das Register "Allgemein" und aktivieren Sie die Option "Autostart" (siehe Bild 4-16).
3. Wählen Sie die Schaltfläche "Übernehmen", um die Autostart-Funktion zu aktivieren.
4. Klicken Sie auf "OK", um das Dialogfeld "Optionen" zu schließen.

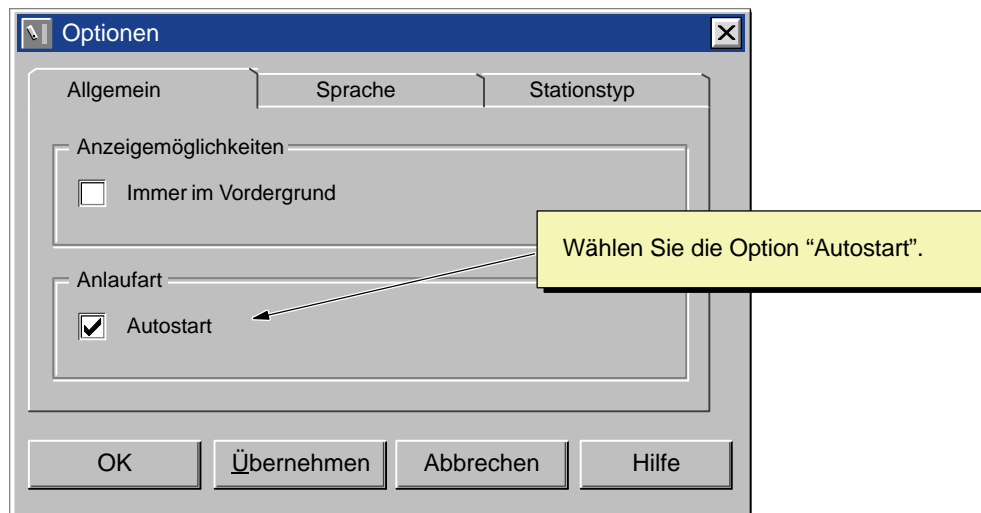


Bild 4-16 Aktivieren der Autostart-Funktion

## 4.8 Auswählen der Sprache für WinAC

WinAC bietet Software und Hilfe in drei Sprachen: Deutsch, Englisch und Französisch. Die Menüs und die Hilfe von WinLC RTX werden in der gewählten Sprache angezeigt. Sie können die Sprache im Control Panel von WinLC RTX einstellen.

Gehen Sie folgendermaßen vor, um die Spracheinstellung für WinAC zu ändern:

1. Wählen Sie den Menübefehl **CPU > Extras > Optionen**, um das Dialogfeld "Optionen" aufzublenden.
2. Öffnen Sie im Dialogfeld "Optionen" das Register "Sprache".
3. Wählen Sie die Sprache für die WinAC-Anwendungen (Deutsch, Englisch oder Französisch) (siehe Bild 4-17).
4. Ändern Sie die Sprache mit der Schaltfläche "Übernehmen".
5. Klicken Sie auf "OK", um das Dialogfeld "Optionen" zu schließen.

---

### Hinweis

Die Sprache wird in WinLC RTX erst umgestellt, wenn Sie die WinAC-Anwendungen neustarten.

---

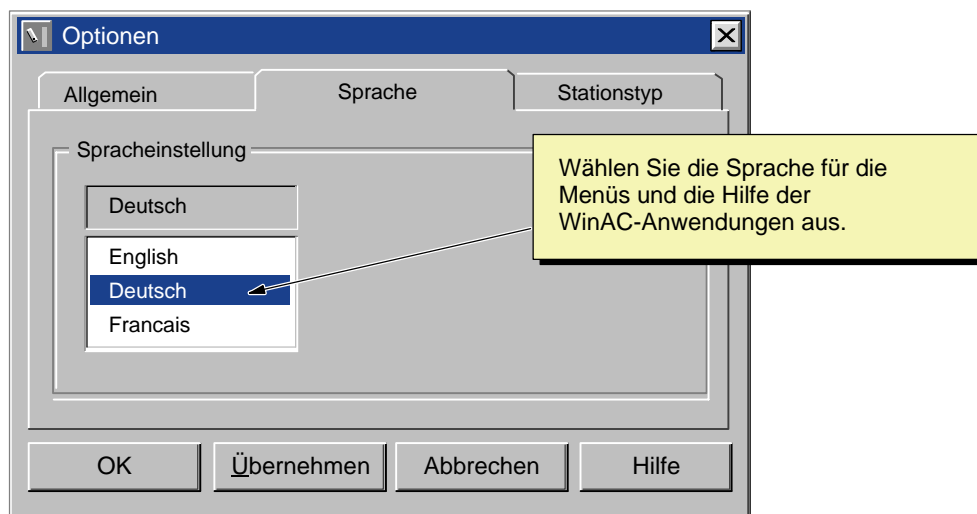


Bild 4-17 Einstellen der Sprache für das WinLC Control Panel und die Hilfe

## 4.9 Einrichten von Zugriffsschutz und Schutzstufen für WinLC RTX

Sie können im WinLC Control Panel Schutzstufen einrichten und den Zugriff auf WinLC RTX einschränken:

- Wählen einer Schutzstufe: Sie können WinLC RTX so einrichten, daß für Änderungen eine Bestätigung erforderlich ist oder ein Paßwortschutz aktiviert wird.
- Einrichten eines Paßworts für einen bestimmten Zeitraum: Sie können eine bestimmte "paßwortfreie" Zeit einrichten, in der der Anwender kein Paßwort eingeben muß, um Änderungen vorzunehmen. Dieser Zeitraum kann maximal 23 Stunden und 59 Minuten nach dem ersten Eingeben des Paßworts betragen.
- Ändern des Paßworts: Sie können das Paßwort problemlos im Dialogfeld "Paßwort ändern" ändern.

Zum Aufrufen des Dialogfelds "Zugriffsschutz" wählen Sie im WinLC Control Panel den Menübefehl **CPU > Extras > Zugriffsschutz** (siehe Bild 4-18).

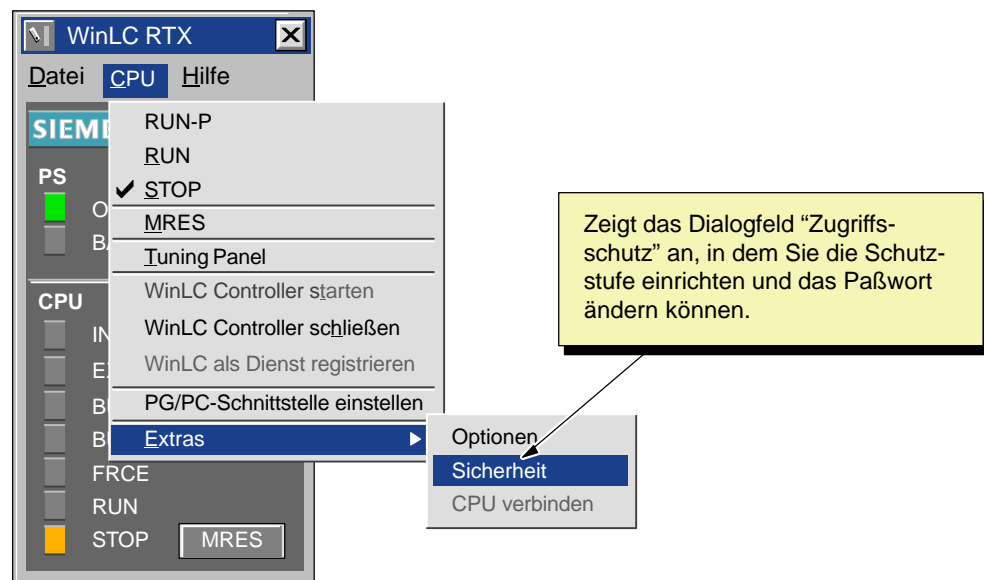


Bild 4-18 Aufrufen des Dialogfelds "Zugriffsschutz"



### Warnung

Wenn Sie den WinLC RTX Controller ohne Zugriffsschutz betreiben, erhöht sich das Risiko, daß der Betriebszustand unbeabsichtigt verändert wird. Dies kann ungewöhnliches Verhalten des Prozesses bzw. der gesteuerten Maschinen hervorrufen, was wiederum zu Tod, schwerer Körperverletzung und/oder Sachschaden führen kann.

Gehen Sie vorsichtig vor und stellen Sie sicher, daß Sie den Betriebszustand des Controllers nicht ändern. Gewähren Sie nur autorisierten Personen den Zugriff auf von WinLC RTX gesteuerte Maschinen und Prozesse. Installieren Sie einen physikalischen NOT-AUS-Schaltkreis für die Maschine bzw. den Prozeß.

## Ändern der Schutzstufe für WinLC RTX

Sie können Schutzstufen einrichten und den Zugriff auf den Controller einschränken. WinLC RTX verfügt über folgende Schutzstufen:

- **Nein:** Es ist keine Bestätigung und kein Paßwort erforderlich, um auf WinLC RTX zuzugreifen.
- **Bestätigung:** Änderungen, die Sie im Control Panel eingegeben haben (z.B. Änderung des Betriebszustands oder Einstellung der Funktionen) müssen in einer Meldung bestätigt werden.
- **Paßwort:** Um Änderungen im Control Panel (z.B. Änderung des Betriebszustands oder Einstellung der Funktionen) vornehmen zu können, muß der Anwender ein Paßwort eingeben.

Gehen Sie folgendermaßen vor, um die Schutzstufe in WinLC RTX zu ändern:

1. Wählen Sie den Menübefehl **CPU > Extras > Zugriffsschutz**.
2. Geben Sie im Dialogfeld "Zugriffsberechtigung" das Paßwort für WinLC RTX ein und bestätigen Sie mit "OK" (siehe Bild 4-19). (Ist als Schutzstufe "Ohne" eingestellt oder wurde kein Paßwort eingerichtet, dann bestätigen Sie einfach mit "OK".)

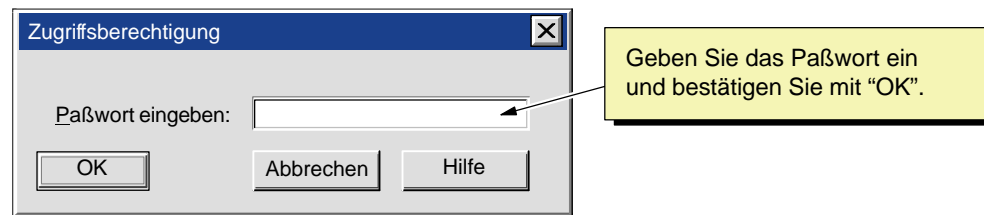


Bild 4-19 Eingeben des Paßworts für WinLC RTX

3. Wählen Sie im Dialogfeld "Zugriffsschutz" (siehe Bild 4-20) die Option "Paßwort" (Schutzstufe).
4. Klicken Sie auf die Schaltfläche "OK", um die Änderungen einzugeben und das Dialogfeld "Zugriffsschutz" zu schließen.

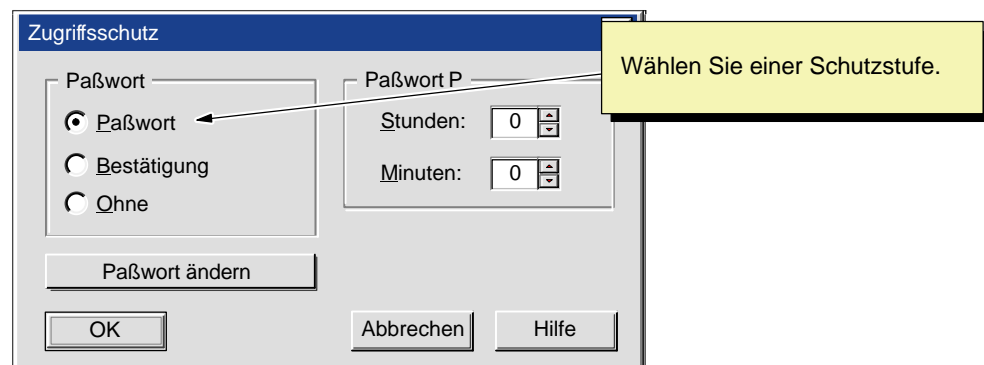


Bild 4-20 Einrichten des Zugriffsschutzes für WinLC RTX

## Einrichten oder Ändern des Paßworts für WinLC RTX

Im Dialogfeld "Zugriffsschutz" können Sie ein Paßwort für WinLC RTX anlegen oder ändern. Gehen Sie folgendermaßen vor, um ein Paßwort einzurichten bzw. zu ändern:

1. Wählen Sie den Menübefehl **CPU > Extras > Zugriffsschutz**.
2. Geben Sie im Dialogfeld "Zugriffsberechtigung" das Paßwort für WinLC RTX ein und bestätigen Sie mit "OK". (Ist als Schutzstufe "Ohne" eingestellt oder wurde kein Paßwort eingerichtet, dann bestätigen Sie einfach mit "OK".)
3. Wählen Sie im Dialogfeld "Zugriffsschutz" die Schaltfläche "Paßwort ändern" (siehe Bild 4-21).

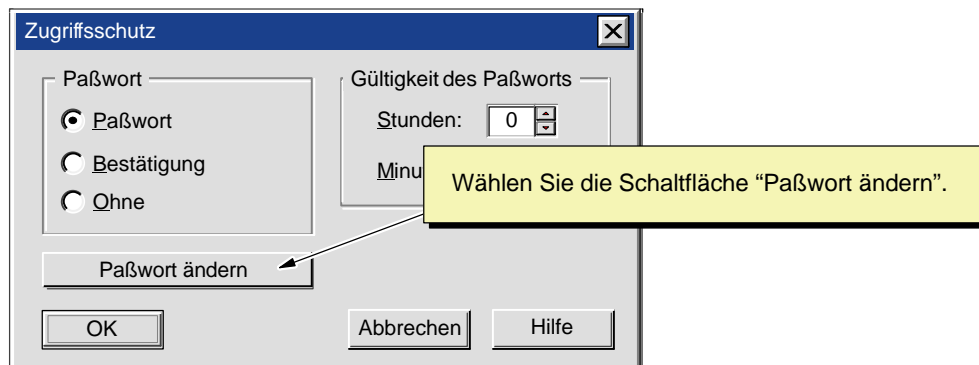


Bild 4-21 Aufrufen des Dialogfelds "Paßwort ändern"

4. Geben Sie folgende Angaben im Dialogfeld "Paßwort ändern" ein (siehe Bild 4-22):
  - Geben Sie im Feld "Altes Paßwort" das bisherige Paßwort ein.
  - Geben Sie im Feld "Neues Paßwort" das neue Paßwort ein.
  - Geben Sie im Feld "Paßwort bestätigen" noch einmal das neue Paßwort ein.

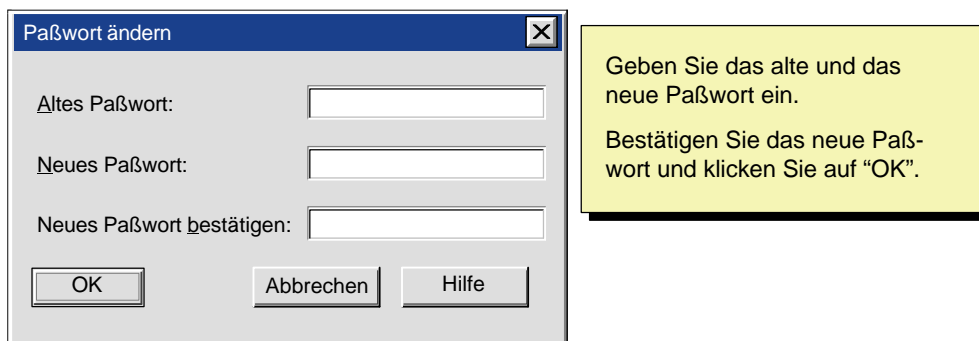


Bild 4-22 Ändern des Paßworts für WinLC RTX

5. Klicken Sie auf die Schaltfläche "OK", um das Paßwort zu ändern und zum Dialogfeld "Zugriffsschutz" zurückzukehren.
6. Prüfen Sie, daß für die Schutzstufe für WinLC RTX die Option "Paßwort" aktiviert ist und bestätigen Sie mit "OK", um die Änderungen einzugeben und das Dialogfeld "Zugriffsschutz" zu schließen.

### Hinweis

Wenn Sie ein Paßwort einrichten und als Option für die Schutzstufe "Ohne" wählen (das Paßwort wird dadurch deaktiviert), müssen Sie trotzdem noch das eingestellte Paßwort eingeben, um wieder das Dialogfeld "Zugriffsschutz" aufrufen zu können.

## Gültiges Paßwort für einen bestimmten Zeitraum

Indem Sie die "Gültigkeit" des Paßworts festlegen, können Sie einen bestimmten "paßwortfreien" Zeitraum einrichten, in dem der Anwender das Paßwort nicht erneut angeben muß, um Änderungen vornehmen zu können. Dieser Zeitraum kann maximal 23 Stunden und 59 Minuten nach dem ersten Eingeben des Paßworts betragen.

Gehen Sie zum Einrichten der Gültigkeit für das Paßwort folgendermaßen vor:

1. Wählen Sie den Menübefehl **CPU > Extras > Zugriffsschutz**.
2. Geben Sie im Dialogfeld "Zugriffsberechtigung" das Paßwort für WinLC RTX ein und bestätigen Sie mit "OK" (Ist als Schutzstufe "Ohne" eingestellt oder wurde kein Paßwort eingerichtet, dann bestätigen Sie einfach mit "OK").
3. Tragen Sie im Dialogfeld "Zugriffsschutz" den Zeitraum ein, den das Paßwort gültig sein soll (siehe Bild 4-23).
  - Tragen Sie maximal 23 Stunden im Feld "Stunden" ein.
  - Tragen Sie maximal 59 Minuten im Feld "Minuten" ein.
4. Bestätigen Sie den für die Gültigkeit des Paßworts eingetragenen Zeitraum mit "OK".
5. Prüfen Sie, daß für die Schutzstufe für WinLC RTX die Option "Paßwort" aktiviert ist und bestätigen Sie mit "OK", um die Änderungen einzugeben und das Dialogfeld "Zugriffsschutz" zu schließen.

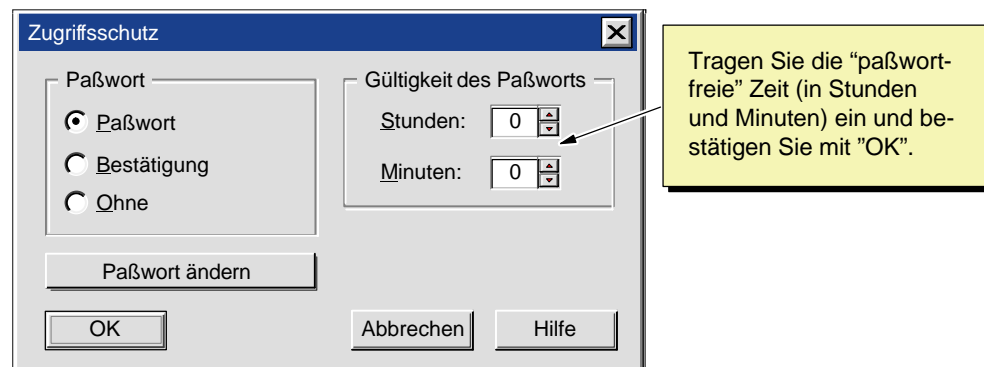


Bild 4-23 Einrichten der Gültigkeit des Paßworts

## 4.10 Speichern und Zurückholen des Anwenderprogramms

Sie können den Ladespeicher (das Anwenderprogramm) in einer Archivdatei ablegen. Mit dieser Archivdatei können Sie arbeiten wie mit einem Speichermodul: Aus der Archivdatei können Sie das Anwenderprogramm schnell und einfach zurückholen.

Wenn Sie Ihr Anwenderprogramm laden, indem Sie eine Archivdatei zurückholen, wird die Archivdatei nach dem Urlöschen (MRES) nicht automatisch wiederhergestellt (im Gegensatz zum Verhalten eines EPROM in einem Hardware-Automatisierungssystem). Mit dem Menübefehl **Datei > Zurückholen** können Sie die Datei manuell wiederherstellen.

### Anlegen einer Archivdatei

Wie Sie in Bild 4-24 sehen, erstellen Sie eine Archivdatei mit dem Menübefehl **Datei > Archivieren** im Control Panel. Daraufhin öffnet sich ein Dialogfeld, in dem Sie die Archivdatei unter einem bestimmten Namen speichern können. Auf diese Weise können Sie mehrere Archivdateien anlegen.

Die Archivdatei enthält das Anwenderprogramm und die Hardware-Konfiguration (SDBs).

### Zurückholen einer Archivdatei

Beim Zurückholen der Archivdatei laden Sie das Anwenderprogramm und die Hardware-Konfiguration (SDBs). Gehen Sie folgendermaßen vor, wenn Sie ein Anwenderprogramm aus einer Archivdatei zurückholen möchten:

1. Wählen Sie die Schaltfläche "STOP", um den Controller in den Betriebszustand STOP zu versetzen.
2. Zum Urlöschen wählen Sie die Schaltfläche "MRES".
3. Wählen Sie im Control Panel den Menübefehl **Datei > Zurückholen** (siehe Bild 4-24).
4. Markieren Sie die Archivdatei, die Sie zurückholen möchten.

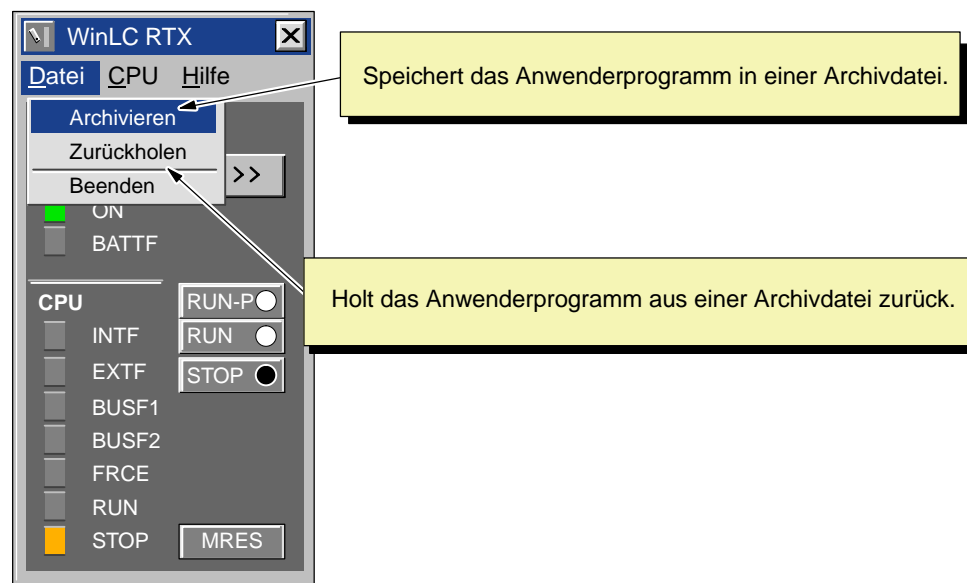


Bild 4-24 Befehle zum Archivieren und Zurückholen in WinLC RTX



# Funktionen von WinLC RTX

## Kapitelübersicht

Bei WinLC RTX handelt es sich um ein Automatisierungssystem (AS), das auf Ihrem Computer läuft. Das Automatisierungssystem kommuniziert mit der dezentralen (entfernten) Peripherie über ein PROFIBUS-DP-Netz. Ausführliche Informationen zum Arbeiten mit PROFIBUS-DP entnehmen Sie dem Kapitel 6 und dem *Benutzerhandbuch SIMATIC NET PROFIBUS*.

In diesem Kapitel wird die grundlegende Funktionsweise von WinLC RTX beschrieben. Es umfaßt Informationen zu folgenden Themen:

- Elemente der Bedienoberfläche von WinLC RTX. Weitere Informationen entnehmen Sie dem Kapitel 4 und der Online-Hilfe der Software WinLC RTX.
- Funktion zum Urlöschen (MRES) des SPS-Speichers
- Echtzeituhr. Weitere Informationen entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen für S7-300/400*.
- Konfiguration der Parameterbausteine in WinLC RTX. Weitere Informationen entnehmen Sie dem *Benutzerhandbuch STEP 7* und der Online-Hilfe in STEP 7.

Kapitel	Beschreibung	Seite
5.1	Betriebsartenschalter und Statusanzeigen im WinLC RTX Control Panel	5-2
5.2	Urlöschen des Speichers in WinLC RTX	5-5
5.3	Verwenden der Diagnoseinformationen von WinLC RTX	5-7
5.4	Funktionsweise von WinLC RTX bei Ausfall von Windows NT	5-9
5.5	Konfigurieren der Betriebsparameter für WinLC RTX	5-10
5.6	Von WinLC RTX unterstützte Systemuhr	5-17

## 5.1 Betriebsartenschalter und Statusanzeigen im WinLC RTX Control Panel

Das WinLC RTX Panel Control sieht aus wie die Vorderseite der S7-Steuerungen. Das Control Panel enthält Kontrollkästchen, mit denen Sie den Betriebszustand des WinLC RTX Controllers einstellen können, sowie eine Schaltfläche zum Umräumen der Speicherbereiche und Statusanzeigen (siehe Bild 5-1). Ausführliche Informationen zum Umräumen des Speichers von WinLC RTX entnehmen Sie dem Abschnitt 5.2.

### Hinweis

Anzeigen, die in WinLC RTX nicht gültig sind, werden grau dargestellt.

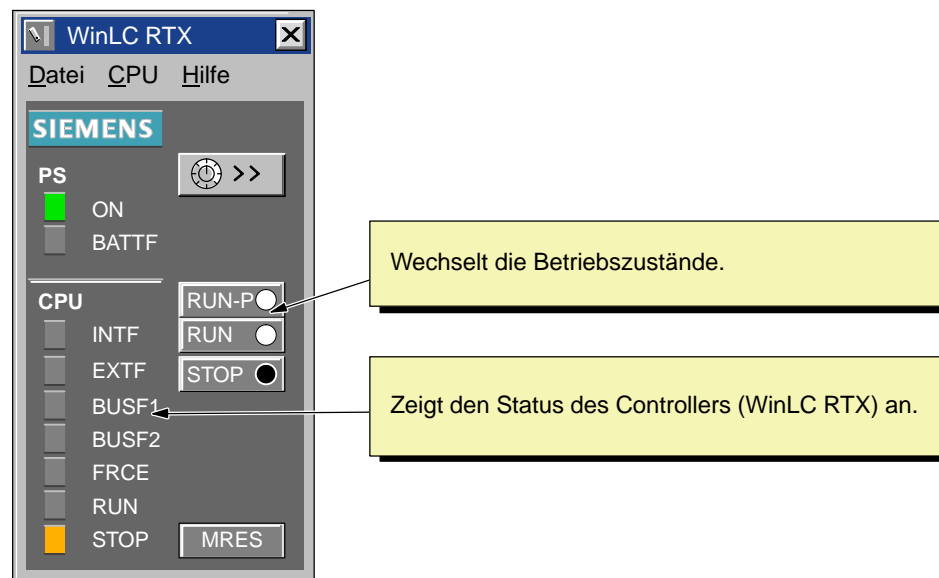


Bild 5-1 Betriebsartenschalter und Statusanzeigen im WinLC Control Panel

### Einstellen des Betriebszustands

Die Schaltflächen RUN, RUN-P und STOP im Control Panel entsprechen den verschiedenen Betriebszuständen des Controllers. Tabelle 5-1 beschreibt die Betriebszustände. Durch Anwählen der entsprechenden Schaltfläche versetzen Sie WinLC RTX in den ausgewählten Betriebszustand.

Wenn Sie möchten, daß eine externe Quelle, z.B. die Programmiersoftware STEP 7, den Betriebszustand von WinLC RTX ändern kann, wählen Sie den Betriebszustand RUN-P. Ändert die externe Software den Betriebszustand, ändert sich die angewählte Schaltfläche im Control Panel nicht, doch die Statusanzeigen geben den tatsächlichen Betriebszustand von WinLC RTX an.

Tabelle 5-1 Betriebszustände des WinLC RTX Controllers

Betriebszustand	Beschreibung
RUN-P	WinLC RTX bearbeitet das Anwenderprogramm. Befindet sich WinLC RTX im Betriebszustand RUN-P (Betriebszustand RUN-PROGRAM), können Sie folgende Funktionen ausführen: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Ein Programm aus WinLC RTX in Ihren PC bzw. Ihr Programmiergerät laden.</li> <li>• Ein Programm in WinLC RTX laden.</li> <li>• Einzelne Bausteine in WinLC RTX laden.</li> <li>• Den Betriebszustand von WinLC RTX über externe Software (z.B. STEP 7) ändern.</li> </ul>
RUN	WinLC RTX bearbeitet das Anwenderprogramm. Befindet sich WinLC RTX im Betriebszustand RUN, können Sie ein Programm aus WinLC RTX in Ihren Computer oder Ihr Programmiergerät laden; Sie können kein Programm in WinLC RTX laden.
STOP	WinLC RTX bearbeitet das Anwenderprogramm nicht. Befindet sich der WinLC Controller im Betriebszustand STOP, können Sie folgende Funktionen ausführen: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Ein Programm aus WinLC RTX in Ihren PC bzw. Ihr Programmiergerät laden.</li> <li>• Ein Programm in WinLC RTX laden.</li> </ul>

### Arbeiten mit WinLC RTX ohne gültige Autorisierung

Verlieren Sie die Autorisierung für die Software, funktioniert WinLC RTX zwar weiterhin, doch die Funktionalität ist eingeschränkt. Sie können noch vom Betriebszustand RUN in den Betriebszustand STOP wechseln und umgekehrt, doch Sie können WinLC RTX nicht in den Betriebszustand RUN-P versetzen. WinLC RTX bearbeitet weiterhin das Anwenderprogramm, doch Sie können das Anwenderprogramm nicht ändern, genauso wie Sie auch kein neues Programm bzw. keine neuen Bausteine in WinLC RTX laden können.

### Statusanzeigen

Die Statusanzeigen im Control Panel liefern wesentliche Informationen zu WinLC RTX, z.B. den aktuellen Betriebszustand oder das Vorhandensein einer Fehlerbedingung. In Tabelle 5-2 sind die einzelnen Statusanzeigen des Control Panel beschrieben. Sie können den Zustand von WinLC RTX nicht durch Anklicken der Statusanzeigen ändern.

Erreicht das Anwenderprogramm einen im STEP 7 Programm-Editor eingerichteten Haltepunkt, schalten sich die Statusanzeigen für RUN und STOP ein, solange der Haltepunkt aktiv ist: die Statusanzeige für den Betriebszustand RUN blinkt und die Anzeige für den Betriebszustand STOP ist eingeschaltet.

Bei einem Neustart werden beide Anzeigen für RUN und STOP eingeschaltet: die Statusanzeige für den Betriebszustand RUN blinkt und die Anzeige für den Betriebszustand STOP ist während des Neustarts eingeschaltet. Wird die Statusanzeige für den Betriebszustand STOP ausgeschaltet, sind die Ausgänge aktiviert.

Tabelle 5-2 Statusanzeigen

Statusanzeige	Beschreibung
ON	Spannungsversorgung. Bei WinLC RTX immer eingeschaltet.
BATTF	Batterieausfall. Bei WinLC RTX immer ausgeschaltet.
INTF	Diese Anzeige leuchtet auf, wenn im Controller eine Fehlerbedingung aufgetreten ist, z.B. Programmierfehler, Firmware-Fehler, Rechen- oder Zeitfehler.
EXTF	Diese Anzeige leuchtet auf, wenn außerhalb des Controllers eine Fehlerbedingung aufgetreten ist, z.B. Hardware-Fehler, Parameterfehler, Kommunikationsfehler und E/A-Fehler.
BUSF1 BUSF2	Diese Anzeigen leuchten auf (ständig oder blinkend), um eine Fehlerbedingung in der Kommunikation mit der dezentralen Peripherie anzuzeigen (siehe Tabelle 6-5). Da WinLC RTX nur ein PROFIBUS-DP-Netz unterstützt, ist die Anzeige BUSF1 als einzige aktiv; die Anzeige BUSF2 ist in WinLC RTX nicht gültig.
FRCE	Diese Anzeige leuchtet auf, wenn eine Force-Anforderung aktiv ist. In WinLC RTX nicht gültig.
RUN  STOP	Leuchtet dem Betriebszustand entsprechend (RUN oder STOP) auf. Wenn RUN blinkt und STOP ständig leuchtet: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Der Controller führt einen Neustart aus. (RUN blinkt mit einer Frequenz von 2 Hz.)</li> <li>• Das Anwenderprogramm hat einen Haltepunkt erreicht. (RUN blinkt mit einer Frequenz von 0,5 Hz.)</li> </ul>
Alle Status- anzeigen blinken.	Wenn alle Statusanzeigen blinken, hat WinLC RTX eine Fehlerbedingung erkannt, die nicht durch Umrösten (MRES) behoben werden kann. Um diese Bedingung aufzuheben, müssen Sie folgende Schritte ausführen: <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Schließen Sie den WinLC RTX Controller.</li> <li>2. Neustarten des WinLC RTX Controllers.</li> <li>3. Führen Sie ein Umrösten durch (MRES).</li> </ol> Läuft WinLC RTX als Dienst, müssen Sie den WinLC RTX Controller in der Systemsteuerung von Windows NT schließen und erneut starten.

## 5.2 Urlöschen des Speichers in WinLC RTX

Das WinLC RTX Control Panel enthält die Schaltfläche "MRES", mit der Sie den Speicher auf die voreingestellten Werte zurücksetzen und das Anwenderprogramm aus dem Lade- und dem Arbeitsspeicher löschen können.

Sie können den Speicher von WinLC RTX auch mit STEP 7 urlöschen. Dazu muß sich WinLC RTX jedoch bereits im Betriebszustand STOP befinden.

Üblicherweise urlöschen Sie die Speicherbereiche, bevor Sie ein neues Programm in WinLC RTX laden oder eine Archivdatei zurückholen. Sie sollten auch dann urlöschen, wenn die Statusanzeige für den Betriebszustand STOP im Control Panel blinkt und sie damit auf eine der folgenden Bedingungen aufmerksam macht:

- Es wurden Fehler im Arbeitsspeicher festgestellt.
- Die Größe des Anwenderprogramms überschreitet den Bereich im Arbeitsspeicher.

### Urlöschen des Speichers mit der Schaltfläche "MRES"

Die Schaltfläche "MRES" führt ein Urlöschen der Speicherbereiche aus (siehe Bild 5-2). Wenn Sie die Schaltfläche "MRES" betätigen, wird WinLC RTX in den Betriebszustand STOP versetzt und es werden die folgenden Aufgaben ausgeführt:

- WinLC RTX löscht das gesamte Anwenderprogramm sowohl im Arbeitsspeicher als auch im Ladespeicher. Dies gilt auch für die Datenbausteine (DBs).
- WinLC RTX löscht die Sicherungskopien und setzt die Speicherbereiche (E, A, M, T und Z) auf "0".

Nach dem Urlöschen sind der Diagnosepuffer und die MPI-Adresse unverändert.

### Hinweis

Zum Rücksetzen des Speichers ohne Maus drücken Sie die Tastenkombination ALT+C+M.

---

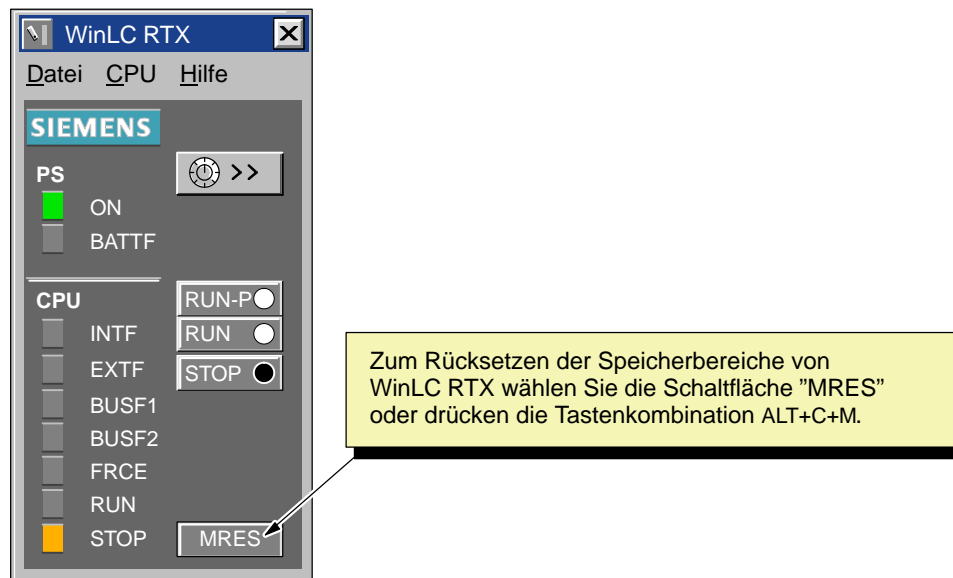


Bild 5-2 Rücksetzen des Speichers in WinLC RTX mit dem WinLC Control Panel

### 5.3 Verwenden der Diagnoseinformationen von WinLC RTX

Wie in Abschnitt 5.1 beschrieben, verfügt das Control Panel über Statusanzeigen, die den Betriebszustand von WinLC RTX anzeigen. Zusätzlich zu den Statusinformationen können Sie mit der Programmiersoftware STEP 7 Diagnose- und Betriebsinformationen auslesen.

STEP 7 bietet außerdem weitere Tools, mit denen Sie ein Programm, das in WinLC RTX läuft, testen und überwachen können.

#### Überwachen der Diagnoseinformationen

Tritt eine Fehlerbedingung auf, während sich WinLC RTX im Betriebszustand RUN befindet (und das Anwenderprogramm bearbeitet wird), dann wird die Statusanzeige SF (Systemfehler) eingeschaltet und mindestens ein Eintrag in den Diagnosepuffer geschrieben. Je nach der Art des Fehlers und der Organisationsbausteine (OB), die mit dem Programm geladen wurden, geht WinLC RTX in den Betriebszustand STOP oder bearbeitet den entsprechenden OB, der es Ihrem Programm ermöglicht, auf die Fehlerbedingung zu reagieren. Ausführliche Informationen zu den OBs, die für WinLC RTX verfügbar sind, entnehmen Sie dem Abschnitt B.2.

WinLC RTX speichert die Diagnoseinformationen in verschiedenen Registern und Stacks. (Mit dem Befehl **Erreichbare Teilnehmer** können Sie auf diese Informationen zugreifen.) Tabelle 5-3 führt auf, welche Art von Informationen mit Hilfe der Tools in STEP 7 angezeigt werden können. Ausführliche Informationen zum Anzeigen und Verwenden der Diagnoseinformationen entnehmen Sie der Online-Hilfe in STEP 7 oder dem *STEP 7 Benutzerhandbuch*.

Tabelle 5-3 Diagnoseinformationen in WinLC RTX

Information	Beschreibung
Kommunikation	Zeigt Informationen zur Übertragungsgeschwindigkeit, zu Kommunikationsverbindungen, zur Kommunikationsauslastung und zur maximalen Telegrammgröße für Meldungen auf dem Kommunikationsbus an.
Zykluszeit	Zeigt die Zeiten für den längsten, kürzesten und für den letzten Zyklus an.
Diagnosepuffer	Zeigt den Inhalt des Diagnosepuffers an, einschließlich einer Beschreibung des Ereignisses sowie Uhrzeit und Datum, zu denen das Ereignis auftrat.
Allgemein	Zeigt allgemeine Informationen zu WinLC RTX an, z.B. den Projektpfad, die Versionsnummer und die Bestellnummer.
Speicher	Zeigt die aktuelle Auslastung des Arbeitsspeichers und des Ladespeichers von WinLC RTX an.
Daten zur Leistungsfähigkeit	Zeigt die Konfiguration des Speichers und der gültigen Adressen für den Controller an. Nach Betätigen der Schaltfläche "Bausteine" werden alle verfügbaren Bausteine (OBs, SFBs, SFCs, FBs, FCs und DBs) angezeigt (einschließlich aller Prioritätsklassen).
Zykluszeit	Zeigt Informationen zur Zykluszeit des Anwenderprogramms an, einschließlich längste Zykluszeit, kürzeste Zykluszeit, Mindestzykluszeit und letzte Zykluszeit.
Stacks	Zeigt die Inhalte des B-Stack (Bausteinstack), A-Stack (Alarmstack) und L-Stack (Lokaldatenstack) an.
Zeitsystem	Zeigt Informationen zur aktuellen Zeit, zu den Betriebsstunden und zur Synchronisierung der Systemuhr an.

## Überwachen und Ändern von Variablen im Anwenderprogramm

STEP 7 bietet Tools, mit denen Sie den Zustand eines Programms, das in WinLC RTX läuft, überwachen können. Sie können in STEP 7 auch die Werte von Prozeßvariablen, die in Ihrem Programm verwendet werden, ändern. Ausführliche Informationen zum Bedienen und Beobachten von Prozeßvariablen in einem Programm entnehmen Sie der Online-Hilfe in der Programmiersoftware STEP 7 und dem *STEP 7 Benutzerhandbuch*.

In WinLC RTX können Sie mit Hilfe der Tools in STEP 7 folgende Aufgaben ausführen:

- **Beobachten von Variablen:** Sie können den Zustand verschiedener Prozeßvariablen in Ihrem Programm überwachen. Sie können sich den Zustand Ihres Programms entweder in der Statustabelle oder durch Einschalten der Statusfunktion im Programm-Editor anzeigen lassen.
- **Ändern von Variablen:** Sie können Prozeßvariablen durch Eingeben bestimmter Werte ändern. Wenn Sie den Wert einer Prozeßvariablen ändern, können Sie die Reaktionen in Ihrem Programm beobachten. Sie können Variablen in der Statustabelle ändern.

## Anzeigen eines Statusbausteins

Sie können einen Baustein hinsichtlich der Reihenfolge im Programm überwachen, um Hochlauf und Fehlerbehebung zu unterstützen. Mit dem Statusbaustein können Sie sich die Inhalte von Registern, z.B. Adreßregister, Statusregister oder DB-Register, anzeigen lassen, während WinLC RTX das Anwenderprogramm bearbeitet.



## 5.4 Funktionsweise von WinLC RTX bei Ausfall von Windows NT

WinLC RTX unterstützt OB84 (CPU-Hardwarefehler), mit dem Sie das Herunterfahren Ihres Prozesses initiieren können, falls Windows NT einen nicht behebbaren Fehler bzw. einen STOP-Fehler entdeckt, während WinLC RTX läuft. Kann WinLC RTX immer noch nicht wieder betrieben werden, nachdem Windows NT das Herunterfahren des Systems initiiert hat, tritt eine der folgenden Situationen auf:

- Befindet sich WinLC RTX im Betriebszustand RUN und das Anwenderprogramm enthält OB84, startet WinLC RTX den OB84 und bleibt im Betriebszustand RUN, bis das Anwenderprogramm die SFC46 (STP) aufruft, um die Steuerung in den Betriebszustand STOP zu versetzen. Nachdem WinLC RTX in den Betriebszustand STOP gewechselt hat, wird Windows NT vollständig geschlossen.
- Befindet sich WinLC RTX im Betriebszustand RUN und das Anwenderprogramm enthält keinen OB84, wechselt WinLC RTX in den Betriebszustand STOP und Windows NT beendet das Herunterfahren des Systems.
- Befindet sich WinLC im Betriebszustand STOP oder enthält das Anwenderprogramm keinen OB84, fährt Windows NT das System komplett herunter.
- Ist NT so eingerichtet, daß es nach einem STOP-Fehler automatisch wieder anläuft, wird WinLC automatisch neu gestartet, wenn es als Dienstprogramm konfiguriert ist. (Wenn Sie das automatische Neustarten einrichten möchten, öffnen Sie das Dialogfeld "Systemeigenschaften", wählen das Register "Anlauf/Herunterfahren" und aktivieren das Kontrollkästchen "Automatisch Neustarten".)

---

### Hinweis

Wenn WinLC neu gestartet wird, arbeitet es mit dem zuletzt geladenen Programm und führt OB100 aus, sofern dieser vorhanden ist. Das Ereignis 1382 startet OB100. Die aktuelle/letzte Anlaufart wird im Diagnosepuffer als "Automatischer Neustart (Warmstart) nach ungepuffertem NETZ-EIN (mit systemseitigen Urlöschen)" angegeben. Wie Sie diese Bedingung in OB100 abfragen, erfahren Sie im Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.

OB100 wird immer nach einem NT-Ausfall ausgeführt, auch wenn OB102 "Kaltstart" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 konfiguriert ist.

---

Es gelten folgende Einschränkungen:

- Das WinLC Control Panel ist nicht verfügbar.
- Die Kommunikation mit externen Systemen (z.B. HMI-Geräten oder Programmiergeräten) steht evtl. nicht zur Verfügung.
- Einige Systemfunktionen können deaktiviert sein.
- Wenn Sie den Computer aus- und wieder einschalten, werden alle Programmvariablen mit ihren voreingestellten Werten initialisiert.

## 5.5 Konfigurieren der Betriebsparameter für WinLC RTX

In STEP 7 steht Ihnen ein Tool zum Konfigurieren der Eigenschaften und Reaktionen von WinLC RTX zur Verfügung. In der Hardware-Konfiguration rufen Sie ein Dialogfeld auf, in dem Sie die Betriebsparameter für WinLC RTX konfigurieren können. Diese Konfiguration wird in SDB0 gespeichert. In Tabelle 5-4 werden die verschiedenen Parameter, die Sie einstellen können, aufgeführt. Ausführliche Informationen zum Konfigurieren der Betriebsparameter entnehmen Sie dem *STEP 7 Benutzerhandbuch*.

Nachdem Sie den SDB0 geladen haben, verwendet WinLC die konfigurierten Parameter für folgende Ereignisse:

- Beim Starten des WinLC Controllers.
- Beim Übergang in die Betriebsart RUN (sofern Sie die Hardware-Konfiguration online geändert haben, während sich WinLC RTX im Betriebszustand STOP befand).

Tabelle 5-4 In STEP 7 konfigurierte Parameter für WinLC RTX

Parameter	Beschreibung
Allgemein	Bietet Informationen zu WinLC RTX.
Anlauf	Definiert die Betriebsparameter von WinLC RTX für den Anlauf oder den Wechsel in den Betriebszustand RUN
Zyklus/Taktmerker	Zyklus: Definiert Angaben zum Zyklus (z.B. die Mindestzykluszeit und die Größe des Prozeßabbilds). Taktmerker: definiert ein Byte im Speicher, das als "Taktmerker" eingesetzt wird - jedes Bit dieses Byte wird mit unterschiedlichen Frequenzen ein- und ausgeschaltet.
Alarm	Richtet den Betrieb der Uhrzeitalarme (OB10) ein.
Uhrzeitalarme	Definiert die Priorität der Prozeßalarme (OB40), der Verzögerungsalarme (OB20) und der asynchronen Fehleralarme (OB82, OB83, OB85 und OB86).
Remanenz	Definiert die Speicherbereiche (M, T und Z) und DBs, die bei Spannungsausfall und beim Übergang von STOP in RUN remanent bleiben sollen.
Weckalarm	Definiert die Funktionsweise der Weckalarm-OBs (OB35, OB36).
Diagnose/Uhr	Definiert die Aufzeichnung von Diagnosefehlern und den Synchronisierungs- und Korrekturfaktor für die Uhr in WinLC RTX.
Speicher	Definiert die Menge der Lokaldaten für jede Prioritätsklasse.

## Einrichten der Anlaufeigenschaften

Im Register "Anlauf" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie WinLC RTX so einrichten, daß bestimmte Aufgaben vor dem Wechsel in den Betriebszustand RUN ausgeführt werden. Die Tabelle 5-5 führt die Parameter zum Parametrieren der Anlaufeigenschaften auf.

Tabelle 5-5 Parameter für die Anlaufeigenschaften

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Anlauf bei Sollausbau ungleich Istausbau	Für zukünftige Verwendung reserviert.	Irrelevant	Ja
Anlauf nach NETZ EIN	WinLC RTX bietet Kaltstart (OB102) und Warmstart (OB100).	Warmstart Kaltstart	Warmstart

## Einrichten des Taktmerkers

Im Register "Zyklus/Taktmerker" in der Hardware-Konfiguration in STEP 7 können Sie ein Byte im Speicherbereich der Merker als "Taktmerker" definieren. Die Tabelle 5-6 führt die Parameter und Bereiche zum Konfigurieren des Taktmerkers auf.

Tabelle 5-6 Parameter zum Konfigurieren eines Bytes als Taktmerker

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Taktmerker	Aktiviert den Taktmerker (wenn aktiviert, müssen Sie die Adresse eines Merkers angeben).	Ja oder Nein	Nein
Merkerbyte	Definiert einen Merker (MB) als Taktmerker.	0 bis Maximum im Speicher der Merker	Deaktiviert

Wurde ein Byte als Taktmerker konfiguriert, dann schalten sich die Bits mit festen Frequenzen (und einem Arbeitsspiel von 1:1) ein und aus. (Die acht Bits in dem Byte stellen acht unterschiedliche feste Frequenzen dar.) Bild 5-3 zeigt die Frequenzen der einzelnen Bits in dem als Taktmerker definierten Byte.

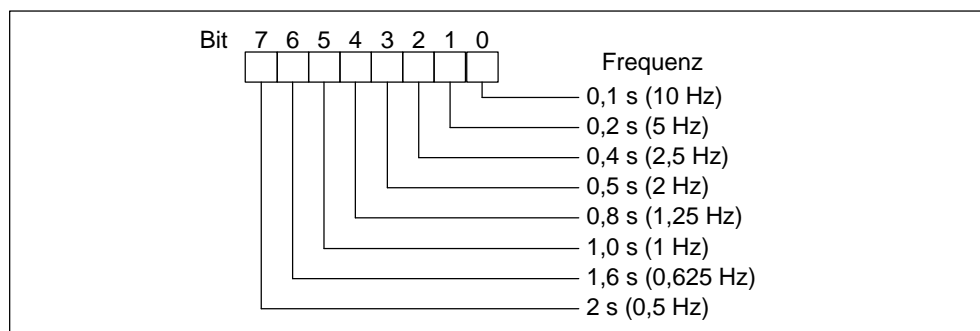


Bild 5-3 Frequenzen im als Taktmerker konfigurierten Merker

## Einrichten des Zyklus

Im Register "Zyklus/Taktmerker" in der Hardware-Konfiguration in STEP 7 können Sie WinLC RTX so einstellen, daß es den Zyklus auf bestimmte Weise steuert. Die Tabelle 5-7 führt die Parameter zum Konfigurieren des Zyklus auf. Ausführliche Informationen zum Zyklus entnehmen Sie dem Abschnitt 4.6.

### Hinweis

Die Mindestzykluszeit von WinLC RTX umfaßt sowohl die Zeit, die zum Bearbeiten des Anwenderprogramms benötigt wird, als auch die Ruhezeit (in welcher Ihr Computer andere Aufgaben ausführen kann).

WinLC RTX überwacht die Ausführungszeit des Zyklus. Überschreitet der Zyklus (Programmbearbeitungszeit plus Ruhezeit) die Zyklusüberwachungszeit, dann startet WinLC RTX einen Fehler-OB. Die Zyklusüberwachungszeit muß größer sein als die maximale Bearbeitungszeit für den Zyklus plus einer eingestellten Ruhezeit.

Tabelle 5-7 Parameter zum Steuern des Zyklus

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Zyklusüberwachungszeit	Gibt die maximale Zykluszeit plus die Ruhezeit für den Controller an. Dieser Wert muß größer sein als der Wert für die Mindestzykluszeit. Folgende Liste führt einige Beispiele für Ereignisse auf, die dazu führen könnten, daß der Controller die maximale Zykluszeit überschreitet: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Aufrufen anderer Anwendungen am PC.</li> <li>• Eine erhöhte Zahl von Alarmen im Programm.</li> <li>• Bearbeitung eines Fehlers im Anwenderprogramm.</li> </ul>	1 bis 6000 ms	6000
Mindestzykluszeit	Gibt die Mindestzeit für den Zyklus an. Dieser Wert umfaßt sowohl die Bearbeitungszeit des Anwenderprogramms als auch die Ruhezeit für WinLC RTX. Ausführliche Informationen zum Zyklus entnehmen Sie dem Abschnitt 4.6. Über die Mindestzykluszeit können Sie den Anteil der Bearbeitungszeit in Prozent festlegen, den Ihr Computer für den Controller einsetzt. Beispiel: Geben Sie eine Mindestzykluszeit ein, die doppelt so lang ist wie die tatsächliche Bearbeitungszeit des Anwenderprogramms, werden 50% der Bearbeitungszeit für WinLC RTX und 50% für andere Anwendungen (je nach Bearbeitungspriorität) zur Verfügung gestellt.	0 bis 6000 ms	0

## Konfigurieren der remanenten Speicherbereiche

Im Register "Remanenz" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie die folgenden Speicherbereiche bei Spannungsausfall oder beim Übergang vom Betriebszustand STOP in den Betriebszustand RUN als remanent definieren:

- Merker: maximal 256 Bytes (von MB0 bis MB255)
- S7-Zeiten: maximal 128 Zeiten (von T0 bis T127)
- S7-Zähler: maximal 64 Zähler (von Z0 bis Z63)

Die Tabelle 5-8 führt die Parameter zum Konfigurieren der remanenten Speicherbereiche auf.

Bei einem Übergang vom Betriebszustand STOP in den Betriebszustand RUN setzt WinLC RTX die Werte, die in Zeiten, Zählern und Merkern gespeichert sind, nicht zurück, wenn sie als remanent definiert sind. Alle DBs sind remanent.

Wird im laufenden Betrieb von WinLC die Spannungszufuhr unterbrochen, sind die aktuellen Werte verloren. Schließen Sie die Software WinLC RTX, bevor die Spannungszufuhr unterbrochen wird, bleiben die Werte erhalten, die mit Hilfe der in Tabelle 5-8 gezeigten Parameter als remanent definiert wurden.

---

### Hinweis

DBs, die von SFC22 (CREATE\_DB) erzeugt wurden, werden nach einem Kaltstart nicht mehr gespeichert.

---

Tabelle 5-8 Parameter zum Konfigurieren der remanenten Speicherbereiche

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Merker	Gibt die Anzahl der remanenten Merker an (mit Beginn bei MB0).	0 bis 256	16
S7-Timer	Gibt die Anzahl der remanenten S7-Zeiten an (mit Beginn bei T0).	0 bis 128	0
S7-Zähler	Gibt die Anzahl der remanenten S7-Zähler an (mit Beginn bei Z0).	0 bis 64	8

## Konfigurieren des Uhrzeitalarms

WinLC RTX unterstützt einen Uhrzeitalarm (OB10). Im Register "Uhrzeitalarme" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie OB10 konfigurieren. Die Tabelle 5-9 führt die Parameter für den Uhrzeitalarm auf.

Tabelle 5-9 Parameter zum Konfigurieren des Uhrzeitalarms

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Aktiv	Legt fest, ob OB10 nach Warmstart automatisch aktiviert wird.	Ja/Nein	Nein
Ausführung	Wählt die Intervalle aus, in denen OB10 bearbeitet wird.	Nicht Einmal Einmal pro Minute Stündlich Täglich Wöchentlich Monatlich Am Ende des Monats Jährlich	Keine
Startdatum/ Uhrzeit	Gibt das Startdatum und die Startzeit für die Bearbeitung des OB10 an. <ul style="list-style-type: none"> <li>Datum: Tag.Monat:Jahr</li> <li>Zeit: Stunden:Minuten:Sekunden (24-Stunden-Format)</li> </ul>	Jedes gültige Datum, jede gültige Zeit	01.01.94 00:00:00

## Einrichten der Alarme

Im Register "Alarme" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie die Prioritätsklassen für einige der von WinLC RTX unterstützten Alarm-OBs konfigurieren. Die Tabelle 5-10 führt die Parameter für die verschiedenen Alarme auf.

In WinLC RTX gibt es folgende Einschränkung: die Prioritätsklasse für OB20 (Verzögerungsalarm) können Sie nicht ändern.

Tabelle 5-10 Parameter zum Konfigurieren der Prioritätsklassen der Alarme

Alarm	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Verzögerungsalarm OB20	Die Prioritätsklasse für den Verzögerungsalarm können Sie nicht ändern.	0, 2 bis 24	3
Asynchronfehleralarme OB80 bis OB87	Definiert die Prioritätsklasse für Asynchronfehleralarme.	OB80: 26 OB81 bis OB87: 24 bis 26	OB80: 26 OB81 bis OB87: 26

## Konfigurieren des Weckalarms

WinLC RTX unterstützt einen Weckalarm (OB35). Im Register "Weckalarm" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie die Intervalle konfigurieren, nach denen OB35 ausgeführt werden soll. Die Tabelle 5-11 führt die Parameter für den Weckalarm auf.

Tabelle 5-11 Parameter zum Konfigurieren des Weckalarms

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
Priorität	Legt die Prioritätsklasse des Weckalarms (OB35, OB36) fest.	0, 2 bis 24	OB35: 12 OB36: 13
Ausführung	Legt das Intervall (in ms) für die Ausführung der Weckalarme fest.	0 bis 60000	OB35: 100 OB36: 50
Phasenverschiebung	Definiert einen Zeitraum, um den der Beginn eines Weckalarms verzögert werden kann, damit ein anderer Weckalarm zunächst beendet werden kann.	0 bis 60000	0

Je nach dem parametrisierten Intervall startet WinLC RTX die Bearbeitung von OB34 zum entsprechenden Zeitpunkt. Es ist jedoch empfehlenswert, ein Intervall zu wählen, daß größer ist als 10 ms. Wählen Sie ein Intervall von weniger als 10 ms, kann es sein, daß OB35 zum vorgesehenen Zeitpunkt nicht ausgeführt wird. Es kann folgende Ursachen haben, wenn OB35 nicht ausgeführt wird:

- Die Bearbeitung des Programms in OB35 benötigt länger als das zulässige Intervall.
- Programme in anderen Prioritätsklassen sorgen für häufige Unterbrechungen oder haben eine lange Bearbeitungszeit, wodurch WinLC den OB35 nicht zum vorgesehenen Zeitpunkt ausführen kann.
- Ein Programmiergerät führt eine Aufgabe oder Funktion aus, die WinLC daran hindert, OB35 zur vorgesehenen Zeit auszuführen.

Die Ruhezeit des Zyklus in WinLC RTX (siehe Abschnitt 4.6 und Bild 4-10) hat keine Auswirkungen auf die Bearbeitung von OB35: WinLC RTX führt OB35 in den entsprechenden Intervallen aus, ganz gleich welche Ruhezeit Sie für den Zyklus konfiguriert haben (siehe Abschnitt 4.6). Wird OB35 zu häufig bearbeitet oder benötigt OB35 zu viel der Gesamtzykluszeit, kann es sein, daß die Zeitüberwachung einen Fehler meldet (wodurch OB80 aufgerufen wird und WinLC in den Betriebszustand STOP versetzt wird).

## Zuordnen der Parameter für die Diagnose

Im Register "Diagnose/Uhr" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie einstellen, wie WinLC RTX auf die einzelnen Ereignisse, die während der Bearbeitung des Anwenderprogramms erkannt und ausgewertet werden, reagieren soll. Die Tabelle 5-12 führt die Parameter auf, mit denen die Reaktion auf Diagnoseereignisse konfiguriert wird.

WinLC RTX kann bestimmte Diagnoseereignisse erkennen, z.B. einen Fehler im Anwenderprogramm, eine defekte Baugruppe oder einen offenen Stromkreis am Anschlußstecker einer Baugruppe. Ereignisse, die nicht an WinLC RTX übertragen werden (z.B. ein defekter Motor) müssen durch ein Fehlererkennungsprogramm im Anwenderprogramm bearbeitet werden.

Tabelle 5-12 Parameter zum Konfigurieren von Diagnoseaktivitäten

Parameter	Beschreibung	Bereich	Voreinstellung
STOP-Ursache anzeigen	Gibt an, ob die letzte Meldung im Diagnosepuffer (die aktuellste) an das angegebene Anzeigegerät gesendet werden soll.	Ja/Nein	Ja
Synchronisierung auf MPI	Legt fest, ob mit Hilfe der Uhr von WinLC RTX die Uhren von anderen Controllern synchronisiert werden sollen: <ul style="list-style-type: none"><li>• Nein: keine Synchronisierung.</li><li>• Als Slave: die Uhr in WinLC RTX wird von einer anderen Uhr synchronisiert.</li></ul>	Nein oder Als Slave	Keine
Korrekturfaktor (ms)	Kompensiert Verlust oder Gewinn der Uhrzeit innerhalb eines 24-Stunden-Zeitraums. Der Wert wird in ms eingegeben (1 s = 1000).	-99999 bis 99999	0



## 5.6 Von WinLC RTX unterstützte Systemuhr

WinLC RTX unterstützt eine Echtzeituhr. Das Anwenderprogramm, das vom Controller bearbeitet wird, kann mit Hilfe von verschiedenen SFCs auf diese Informationen zugreifen. Die Echtzeituhr richtet sich nach der Hardware-Uhr des PCs, auf dem WinLC RTX installiert ist.

Mit der Programmiersoftware STEP 7 können Sie die Systemuhr in WinLC anders einstellen als die Hardware-Uhr auf Ihrem Computer. Wenn Sie WinLC RTX beenden, bleibt die unterschiedliche Zeit erhalten. Wenn Sie WinLC RTX erneut aufrufen, zeigt die Systemuhr die Zeit an, die vergangen ist, während WinLC RTX ausgeschaltet war.

### Echtzeituhr

Als Voreinstellung übernimmt die Systemuhr die Uhrzeit und das Datum der Hardware-Uhr Ihres Computers.

Sie können die Systemuhr auch mit den Systemfunktionen SFC0 (SET\_CLK) und SFC1 (READ\_CLK) einstellen und lesen. Ausführliche Informationen zu Systemfunktionen entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.



# Konfigurieren des PROFIBUS-DP-Netzes

# 6

## Kapitelübersicht

Der WinLC RTX Controller kommuniziert mit der dezentralen Peripherie über ein PROFIBUS-DP-Netz. WinLC ist der DP-Master, die Ein- und Ausgabebaugruppen (z.B. ET 200B oder ET 200L) sind die DP-Slaves. Eine S7-CPU (wie die CPU 315-2 DP) kann auch als intelligentes Slave-Gerät eingesetzt werden.

In der Hardware-Konfiguration der Programmiersoftware STEP 7 ordnen Sie WinLC RTX (DP-Master) und den Ein- und Ausgängen (DP-Slaves) Adressen und andere Parameter zu. Ausführliche Informationen entnehmen Sie der Online-Hilfe in der Programmiersoftware STEP 7 und dem *STEP 7 Benutzerhandbuch*.

Ausführliche Informationen zur DP-Kommunikation und zum Einrichten von PROFIBUS-Netzen entnehmen Sie dem *SIMATIC NET PROFIBUS Benutzerhandbuch*.

Kapitel	Beschreibung	Seite
6.1	Richtlinien zum Konfigurieren von PROFIBUS-DP-Netzen	6-2
6.2	Festlegen des physikalischen Layouts des Netzes	6-6
6.3	Zuordnen der Adressen für die dezentrale Peripherie	6-8
6.4	Starten des PROFIBUS-DP-Netzes	6-13

## 6.1 Richtlinien zum Konfigurieren von PROFIBUS-DP-Netzen

PROFIBUS-DP (Process Field Bus - dezentrale Peripherie) ist eine Industrienorm für die Prozeßkommunikation mit der dezentralen Peripherie. WinLC RTX stellt die Verbindung zur dezentralen Peripherie über PROFIBUS-DP her. Als dezentrale Peripherie im PROFIBUS-DP-Netz können digitale, analoge und intelligente Ein- und Ausgänge (einschließlich Feldgeräte wie Antriebe und Ventile) installiert werden.

Das PROFIBUS-DP-Netz verbindet WinLC mit den Baugruppen der dezentralen Peripherie. WinLC und die Ein- und Ausgabebaugruppen werden als Teilnehmer, Knoten oder Stationen bezeichnet: WinLC RTX muß der Master sein (DP-Master) und die Baugruppen der dezentralen Peripherie sind die Slaves (DP-Slaves). Sie können für WinLC RTX maximal 125 DP-Slaves anschließen. Ein Netz besteht aus einem oder mehreren Segmenten. Jedes Segment kann maximal 32 Teilnehmer umfassen (einschließlich Busverstärker an jedem Ende des Segments).

---

### Hinweis

WinLC RTX und der Kommunikationsprozessor CP 5613 unterstützen insgesamt 125 DP-Slaves.

---

## Gerätetypen

Geräte, die an ein PROFIBUS-DP-Netz angeschlossen sind, werden als Teilnehmer, Knoten oder Stationen bezeichnet: Ein Teilnehmer kann ein DP-Master (steuernd) oder ein DP-Slave (gesteuert) sein. In DP-Netzen in WinLC RTX ist WinLC RTX der Master und die Geräte der dezentralen Peripherie sind die Slaves.

Jeder Teilnehmer in einem DP-Netz muß über eine eindeutige Teilnehmeradresse verfügen. Die Adressen können zwischen 0 und 125 liegen. Sie können maximal 126 Teilnehmer an ein DP-Netz anschließen. Da WinLC RTX als einer der Teilnehmer zählt, bedeutet dies, daß WinLC RTX maximal 125 DP-Slaves steuern kann.

Ein DP-Slave kann aus einem oder mehreren Baugruppen bestehen. Die Baugruppen können in den Teilnehmer integriert sein (ET200B), oder Sie sind einzeln zu installieren (ET200M).

## Verkabelung

Bezüglich der Verkabelung besteht ein DP-Netz aus einem oder mehreren Segmenten, wobei ein Segment die Busleitung zwischen den Abschlußwiderständen darstellt. Die Teilnehmer werden in Reihe an ein Netzsegment angeschlossen. Der erste und der letzte Teilnehmer in einem Segment muß über einen Abschlußwiderstand verfügen, der im eingeschalteten Zustand des Netzes ebenfalls eingeschaltet wird. Die Abschlußwiderstände aller anderen Teilnehmer des Segments müssen ausgeschaltet sein.

Segmente im Netz werden über Busverstärker verbunden. Ein DP-Netz kann aus vielen Segmenten bestehen, solange die folgenden Richtlinien beachtet werden:

- Es dürfen maximal zehn Segmente in Reihe verbunden werden. D.h. daß der Signalpfad von einem beliebigen Teilnehmer im Netz zu einem anderen Teilnehmer im Netz nicht mehr als neun Busverstärker durchlaufen darf.
- Kein Segment darf mehr als 32 Teilnehmer enthalten. Die Busverstärker, die an ein Segment angeschlossen sind, zählen als Teilnehmer des Segments.
- Kein Segment darf die maximale Kabellänge für die im Netz eingesetzte Baudrate überschreiten.

Bild 6-1 zeigt ein Beispiel für ein Netz mit einem Segment und drei Teilnehmern.

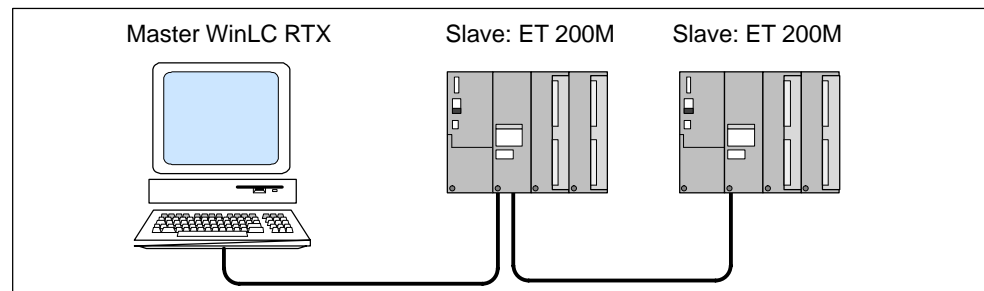


Bild 6-1 Beispiel für ein PROFIBUS-DP-Netz

## Zuweisen der Teilnehmeradressen

Sie müssen jedem Teilnehmer im Netz eine Adresse zuweisen (zwischen 0 und 125). Sie dürfen keine doppelten Adressen vergeben. Einem Busverstärker ordnen Sie keine Adresse zu.

Voreingestellt ist für den DP-Master (WinLC RTX) die Adresse 2. Typischerweise bleibt die Adresse 0 für das Programmiergerät reserviert, das temporär an das Netz angeschlossen werden kann, um Wartungsarbeiten oder Inbetriebsetzung durchzuführen. Bild 6-2 zeigt ein Beispiel für ein PROFIBUS-DP-Netz mit typischen Adressen für die Teilnehmer.

Je nach Gerätetyp wird die Teilnehmeradresse über physikalische Schalter am Gerät oder über ein Konfigurationswerkzeug zugeordnet. Sie entnehmen der Dokumentation zu Ihrem Gerät, wie Sie eine Adresse zuordnen.

---

## Hinweis

Sie müssen keine aufeinanderfolgenden Adressen vergeben. Die Leistungsfähigkeit ist allerdings höher, wenn die Adressen aufeinander folgen.

---

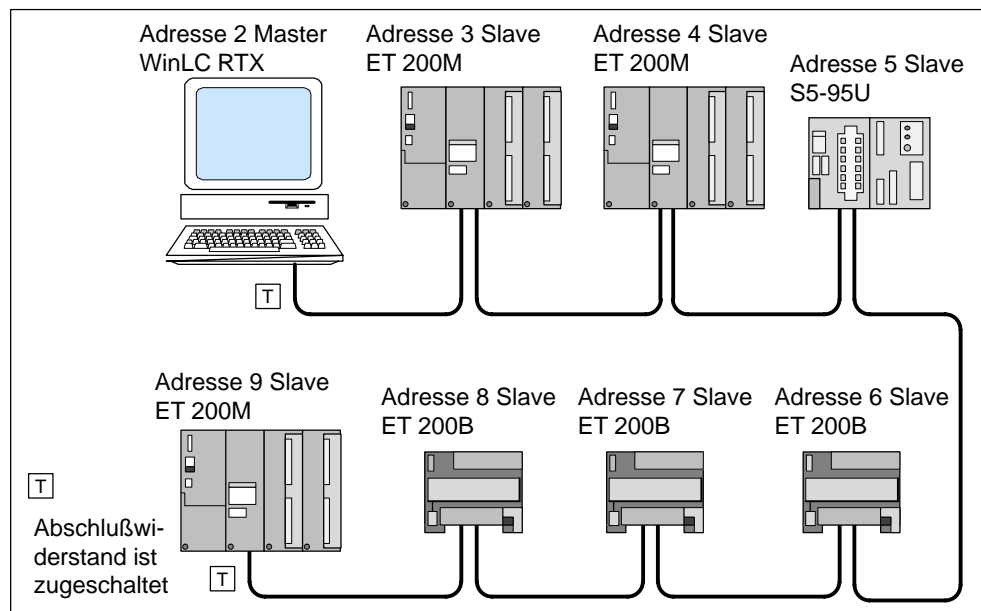


Bild 6-2 Typische Adressen in einem PROFIBUS-DP-Netz

## Richtlinien für die Installation und Konfiguration

Beachten Sie beim Konfigurieren und Installieren Ihres DP-Netzes die folgenden Richtlinien:

- Bevor Sie einen Teilnehmer an das Netz anschließen, prüfen Sie, daß die Adresse des Teilnehmers richtig eingestellt ist. Je nach Gerät müssen Sie die PROFIBUS-Adresse in der Programmiersoftware STEP 7 oder über Schalter am Gerät einstellen. (Einem Busverstärker ordnen Sie keine Adresse zu.) Kennzeichnen Sie jeden Teilnehmer deutlich mit der Teilnehmeradresse.
- Reservieren Sie die Adresse 0 für ein Programmiergerät, das temporär an das Netz angeschlossen werden kann (z.B. für Wartungsarbeiten oder Inbetriebsetzung).

- Schalten Sie den Abschlusswiderstand bei den Teilnehmern am Ende eines Netzsegments zu. Achten Sie darauf, daß der Abschlusswiderstand bei allen anderen Teilnehmern ausgeschaltet ist.

- Wenn Sie mehr als 32 Teilnehmer an ein Netz anschließen möchten, arbeiten Sie mit Busverstärkern, um zusätzliche Segmente für das Netz einzurichten.

Sie können mehrere Segmente verbinden, um ein Netz aufzubauen; der Signalpfad zwischen zwei Teilnehmern im Netz darf jedoch nicht mehr als zehn Segmente umfassen. Obwohl jedes Segment maximal 32 Teilnehmer umfassen kann, darf das gesamte Netz die Gesamtzahl von 126 Teilnehmern nicht überschreiten.

- Wenn Sie das Netz um einen neuen Teilnehmer erweitern, müssen Sie die Stromzufuhr für den Teilnehmer ausschalten, bevor Sie ihn an das Netz anschließen.

- Schließen Sie Programmiergeräte oder Operator Panels (für Anlauf oder Wartung) über Stichleitungen an das Subnetz an. Kommuniziert Ihr Netz mit 3 MBaud oder einer höheren Geschwindigkeit, setzen Sie ein spezielles Hochgeschwindigkeitskabel ein.
- Die Teilnehmer in einem Segment müssen linear miteinander verbunden werden (in einer Reihe von einem Teilnehmer zum nächsten). Kommuniziert Ihr Netz mit 3 MBaud oder einer höheren Geschwindigkeit, setzen Sie spezielle Hochgeschwindigkeits-Busanschlußstecker ein.

### **Richtlinien zur Verwendung von Busverstärkern**

Beachten Sie folgende Richtlinien für Netze, in denen Busverstärker eingesetzt werden:

- Setzen Sie Busverbinder ein, um Segmente im Netz zu verbinden oder die Kabellänge zwischen den Teilnehmern zu verlängern oder um nicht geerdete Bussegmente mit geerdeten Bussegmenten zu verbinden.
- Einem Busverstärker ordnen Sie keine Adresse zu.
- Jeder Busverstärker im Netzsegment wird als ein Teilnehmer gezählt (wichtig für die maximale Anzahl von 32 Teilnehmern im Segment) und verringert dadurch die Anzahl verfügbarer Knoten, die Sie in einem Segment anschließen können.

Auch wenn der Busverstärker als einer von maximal 32 Teilnehmern zählt, die physikalisch an ein Segment angeschlossen werden können, gilt der Busverstärker nicht als einer der maximal 126 adressierbaren Teilnehmer im PROFIBUS-Netz.

## 6.2 Festlegen des physikalischen Layouts des Netzes

Die Anforderungen an die dezentrale Peripherie bestimmen das physikalische Layout des Netzes. Diese Faktoren umfassen die Entfernung zwischen den Stationen, die Anzahl der Teilnehmer und die verschiedenen Arten eingesetzter Teilnehmer.

### Ermitteln der maximalen Länge eines Segments

Jedes Segment in einem PROFIBUS-DP-Netz ist auf eine maximale Entfernung (bzw. Kabellänge) beschränkt. Bild 6-3 zeigt, daß die maximale Kabellänge für ein Segment zwischen den Teilnehmern gemessen wird, die über Abschlußwiderstände verfügen.

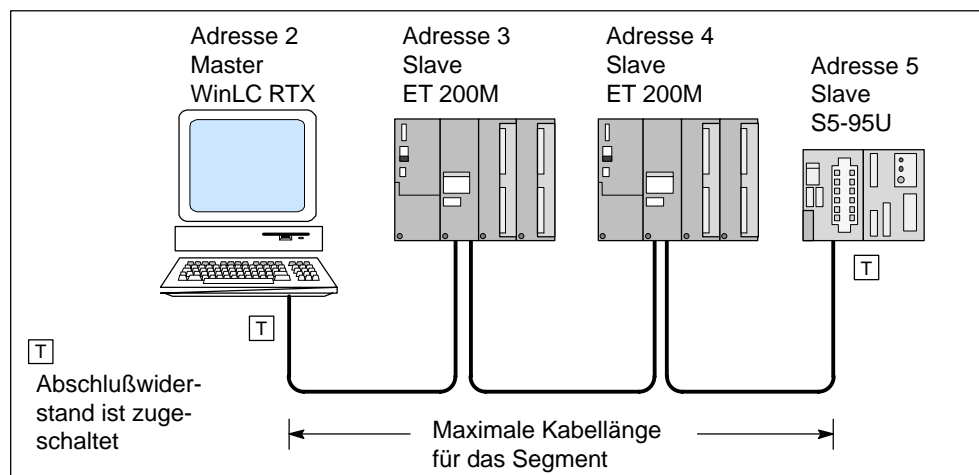


Bild 6-3 Maximale Kabellänge für ein Segment

Die maximale Entfernung in einem Segment richtet sich nach der Baudrate der Kommunikation. Tabelle 6-1 führt die maximalen Kabellängen für ein Segment mit den entsprechenden Baudraten, die von PROFIBUS-DP unterstützt werden, auf. Beispiel: Kommuniziert das in Bild 6-3 dargestellte Segment mit 187,5 kBaud, dann beträgt die maximale Kabellänge 1000 m.

Tabelle 6-1 Baudrate und maximale Kabellänge

Baudrate		Maximale Kabellänge
9,6 kBaud	93,75 kBaud	1200 m mit isolierter Schnittstelle
19,2 kBaud		
187,5 kBaud		1000 m mit isolierter Schnittstelle
500 kBaud		400 m
1,5 MBaud		200 m
3 MBaud	12 MBaud	100 m
6 MBaud		



## Erhöhen der maximalen Kabellänge mit Busverstärkern

Wenn Sie über Entfernungen kommunizieren möchten, die die maximal zulässige Kabellänge überschreiten (siehe Tabelle 6-1), müssen Sie RS-485-Busverstärker im Netz einsetzen. In dem in Bild 6-4 dargestellten Beispiel werden zwei Teilnehmer durch zwei Busverstärker in einem Abstand von 1100 m miteinander verbunden, wobei es sich um eine größere Entfernung als die maximal zulässigen 1000 m handelt.

Die maximale Entfernung zwischen zwei Busverstärkern entspricht der maximalen Kabellänge in einem Segment (siehe Tabelle 6-1). Sie können maximal neun Busverstärker in Reihe miteinander verbinden.

Die Busverstärker zählen als Teilnehmer, haben jedoch keine zugeordnete PROFIBUS-Adresse.

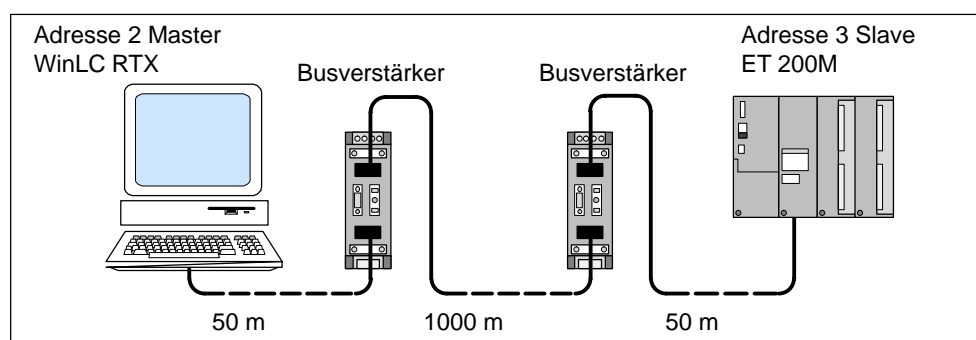


Bild 6-4 Verlängern des PROFIBUS-Kabels mit Busverstärkern

## Einsetzen von Stichleitungen

Mit einer Stichleitung können Sie einen Teilnehmer an einen Terminalblock oder an einen anderen Steckverbinder anschließen, anstatt den Teilnehmer direkt an das PROFIBUS-DP-Kabel anzuschließen. Tabelle 6-2 führt die maximalen Längen für Stichleitungen auf. In Netzen, die mit 3 Mbaud oder einer höheren Geschwindigkeit kommunizieren, verwenden Sie ein spezielles Hochgeschwindigkeitskabel (Bestellnummer 6ES7 901-4BD00-0XA0). Wenn Sie dieses Kabel einsetzen, können sie außerdem mehr als ein Programmiergerät an das Subnetz anschließen.

Tabelle 6-2 Länge der Stichleitung pro Segment

Baudrate	Maximale Länge pro Segment	Anzahl Teilnehmer pro Länge der Stichleitung von:	
		1,5 m	3 m
9,6 kBaud bis 93,75 kBaud	96 m	32	32
187,5 kBaud	75 m	32	25
500 kBaud	30 m	20	10
1,5 Mbaud	10 m	6	3
3 Mbaud bis 12 Mbaud	Verwenden Sie das Hochgeschwindigkeitskabel (Bestellnummer 6ES7 901-4BD00-0XA0). (Stichleitungen sind unzulässig.)		

### 6.3 Zuordnen der Adressen für die dezentrale Peripherie

Sie geben die PROFIBUS-DP-Konfiguration in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 an. Hierzu geben Sie die Teilnehmer- und Diagnoseadressen für jeden Teilnehmer im Netz sowie die logischen Adressen der Ein- und Ausgabedaten an, die WinLC RTX von den Baugruppen der einzelnen Teilnehmer übergeben werden. Die PROFIBUS-DP-Konfiguration muß in WinLC RTX geladen werden, bevor Sie das PROFIBUS-Netz betreiben können.

Wie bereits beschrieben hat jeder Teilnehmer im DP-Netz eine eindeutige Adresse. Diese Adresse wird vom DP-Master für die Kommunikation mit den DP-Slaves verwendet. Das Anwenderprogramm bezieht sich allerdings nicht über die Teilnehmeradressen auf Daten. Stattdessen wird dem Teilnehmer als Teil des Konfigurationsvorgangs eine Diagnoseadresse und dem "logischen" Adreßbereich wird der Speicherbereich der Ein- und Ausgabedaten der Baugruppen des Teilnehmers zugeordnet. Dies geschieht in der Hardware-Konfiguration der Programmiersoftware STEP 7. Tabelle 6-3 bietet eine Übersicht über die Adressen, die der dezentralen Peripherie in WinLC RTX zugeordnet werden können.

Tabelle 6-3 Adreßbereiche für die dezentrale Peripherie

Adreßbereiche	Größe
Prozeßabbilder	512 Bytes: EB0 bis EB511 AB0 bis AB511  1024 Bytes: EB0 bis EB1023 AB0 bis QUAY1023
Gesamter Bereich für die dezentrale Peripherie (Zugriff über Lade- und Transferoperationen)	16 KB: PEB0 bis PEB16383 PAB0 bis PAB16383
Gesamter Bereich für konsistente Daten (Zugriff über SFC14 und SFC15)	Maximal 16 KB (16384 Bytes) für Eingänge und 16 KB (16384 Bytes) für Ausgänge.
Maximale Größe pro SFC14 bzw. SFC15	240 Bytes
Maximale Eingabe-/Ausgabedaten für einen Teilnehmer	Maximal 122 Bytes

#### Angeben der Teilnehmeradressen

Wenn Sie in der Hardware-Konfiguration in STEP 7 ein DP-Gerät in der WinLC RTX-Konfiguration anordnen, werden Sie aufgefordert, die Teilnehmeradresse des Geräts einzugeben. Diese Adresse gibt dem DP-Mastersystem den Teilnehmer bekannt. Voreingestellt ist für WinLC RTX die Adresse 2. Werden Slaves (E/A-Baugruppen/Baugruppenträger) im DP-Netz angeordnet, zeigt STEP 7 eine voreingestellte Teilnehmeradresse an. Sie können diese Adresse bei Bedarf ändern.

## Angeben der logischen E/A-Adresse

Während der Konfiguration von WinLC RTX werden den E/A-Daten der einzelnen Baugruppen im PROFIBUS-DP-Netz logische Adressen im Ein- und/oder Ausgabebereich zugeordnet. Mit diesen Adressen greifen Sie auf die Ein- oder Ausgabedaten der Baugruppe zu. Außerdem übergibt WinLC RTX Baugruppenereignisse an das Anwenderprogramm mit Hilfe der Basisadresse (niedrigste logische Adresse) der Baugruppe.

Tabelle 6-4 führt die verschiedenen Methoden zum Zugreifen auf die dezentrale Peripherie auf:

- Wenn Sie auf Daten im Byte-, Wort- oder Doppelwortformat zugreifen möchten (d.h. als 1 Byte, 2 Bytes oder 4 Bytes), können Sie mit den Lade- und Transferoperationen (L und T) in der Anweisungsliste oder der Operation MOVE (Wert übertragen) im Kontaktplan die dezentralen Ein- und Ausgänge lesen und in sie schreiben (siehe Bild 6-5). Auf E/A-Daten kann im Prozeßabbild oder im Peripherieabbild zugegriffen werden.
- Wenn Sie auf konsistente Daten von 3 Bytes oder mehr als 4 Bytes (maximal 240 Bytes) zugreifen möchten, verwenden Sie die Systemfunktionen SFC14 (DPRD\_DAT) und SFC15 (DPWR\_DAT). SFC14 und SFC15 greifen immer auf das Peripherieabbild der Baugruppe zu.

Tabelle 6-4 Zugreifen auf die dezentrale Peripherie

Zugriffsformat	Vorgehensweise
Zugreifen auf Daten im Byte-, Wort (2 Byte) und Doppelwortformat (4 Byte). Datenintegrität ist gewährleistet bei 2 Byte zum Zugreifen auf Wörter und 4 Byte zum Zugreifen auf Doppelwörter.	Verwenden Sie folgende Operationen: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Die Ladeoperation liest 1, 2 oder 4 Eingangsbytes im Speicherbereich E oder PE.</li> <li>• Die Transferoperation schreibt 1, 2 oder 4 Ausgangsbytes in den Speicherbereich A oder PA.</li> </ul>
Zugreifen auf konsistente Daten in anderen Einheiten als 1 Byte, 2 Bytes und 4 Bytes (max. 240 Bytes)	Verwenden Sie folgende SFCs: <ul style="list-style-type: none"> <li>• SFC14 kopiert maximal 240 Bytes aus den Eingängen einer Baugruppe in den Speicherbereich E, A, M, D oder L.</li> <li>• SFC15 schreibt maximal 240 Bytes aus dem Speicherbereich E, A, M, D oder L in die Ausgänge einer Baugruppe.</li> </ul>

Wie in Bild 6-5 dargestellt ist, kann das Anwenderprogramm auf (jeweils) maximal 16384 Bytes an Eingängen und an Ausgängen zugreifen, und zwar in der Anweisungsliste über die Lade- und Transferoperationen (L und T) und im Kontaktplan über die Operation MOVE (Wert übertragen).

### Hinweis

Sie können auf jedes Byte im Prozeßabbild (E, A) zugreifen, ganz gleich ob das Byte einem physikalischen Ein- oder Ausgang zugeordnet ist oder nicht. Sie können jedoch nur auf Adressen zugreifen, die den physikalischen Ein- und Ausgängen zugeordnet sind, wenn Sie auf das Peripherieabbild (PE, PA) zugreifen oder wenn Sie SFC14 oder SFC15 einsetzen.

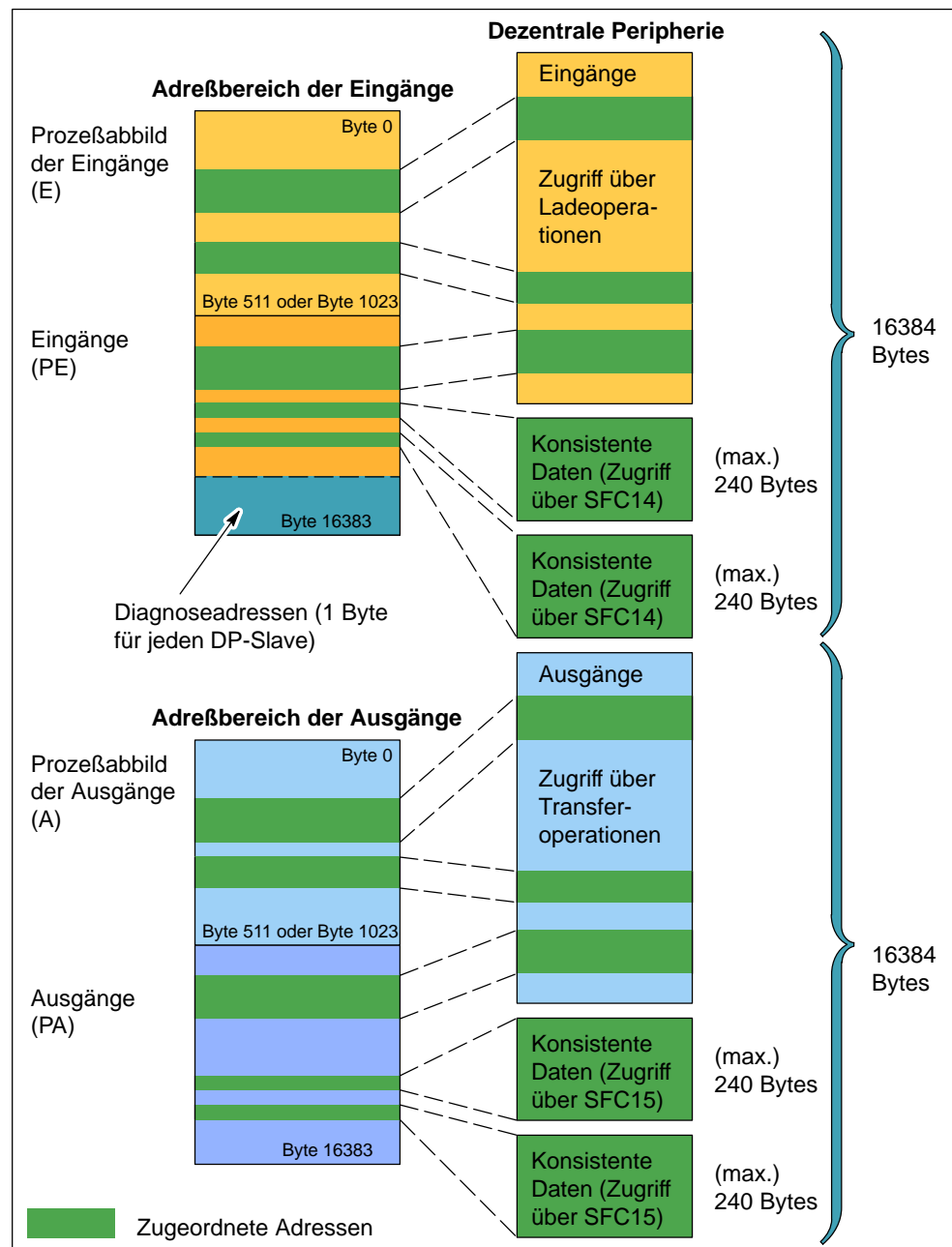


Bild 6-5 Zugreifen auf die dezentrale Peripherie

SFC14 und SFC15 können auf Datenbereiche mit maximal 240 Bytes zugreifen:

- SFC14 kopiert den gesamten Datenbereich aus den Eingängen der Baugruppe in einen beliebigen der angegebenen Speicherbereiche.
- SFC15 schreibt den gesamten Datenbereich aus einem der angegebenen Speicherbereiche der Baugruppe in die Ausgänge der Baugruppe.

Ausführliche Informationen zu den Lade- und Transferoperationen entnehmen Sie der Online-Hilfe zur Programmiersoftware STEP 7 und dem Programmierhandbuch *Anweisungsliste (AWL) für S7-300 und S7-400*. Wenn Sie im Kontaktplan programmieren, erhalten Sie ausführliche Informationen zu der Operation MOVE (Wert übertragen) im Programmierhandbuch *Kontaktplan (KOP) für S7-300 und S7-400*.

Ausführliche Informationen zur SFC14 (DPRD\_DAT) und zur SFC15 (DPWR\_DAT) entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.

## Angeben der Diagnoseadressen

Während der Konfiguration von WinLC RTX wird jedem Teilnehmer im DP-Netz eine Diagnoseadresse im Peripheriebereich der Eingänge (PE) zugeordnet. Die Diagnoseadresse verwenden Sie in Parametern für die SFCs, die auf die Diagnosedaten der Teilnehmer zugreifen (Beispiel: Parameter LADDR von SFC13). Außerdem verwendet WinLC RTX diese Adresse, um dem Anwenderprogramm Statusänderungen des Teilnehmers (in OB86) mitzuteilen.

### Hinweis

In der Dokumentation von STEP 7 wird die Diagnoseadresse des Teilnehmers auch als logische Basisadresse des Slave bzw. der Station bezeichnet, im Gegensatz zur logischen Basisadresse der Baugruppe.

Beim Konfigurieren von WinLC RTX und dem PROFIBUS-DP-Netz in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 werden die Diagnoseadressen über dem Prozeßabbild der Eingänge (E) zugeordnet (siehe Bild 6-6). Geben Sie keine bestimmte Adresse an, ordnet STEP 7 dem ersten DP-Slave die Adresse EB16383 zu, dem zweiten DP-Slave wird die Adresse PEB16382 zugeordnet, usw.

Ausführliche Informationen zum Konfigurieren der DP-Diagnoseadressen entnehmen Sie der Online-Hilfe in der Programmiersoftware STEP 7, dem *STEP 7 Benutzerhandbuch* und dem *SIMATIC NET PROFIBUS Benutzerhandbuch*.

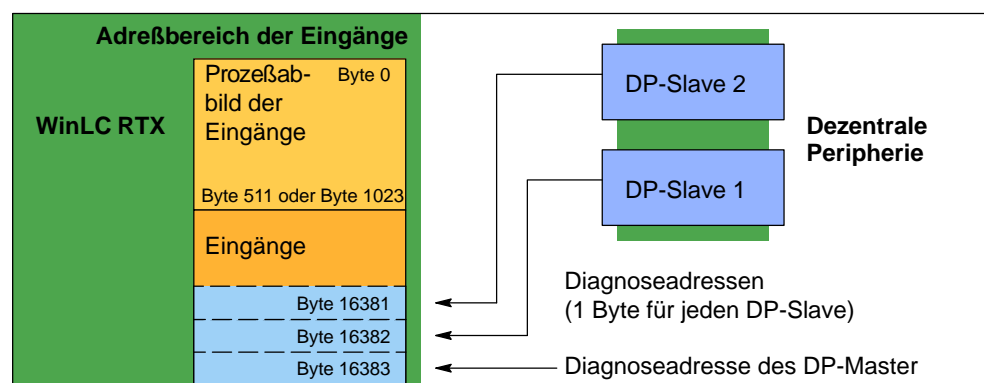


Bild 6-6 Diagnoseadressen für die dezentrale Peripherie

## Fehlerbehebung bei Problemen im Netz

WinLC RTX bietet leistungsstarke Funktionen, die Sie bei der Diagnose von DP-Netzfehlern unterstützen.

- Das WinLC Control Panel verfügt über zwei Statusanzeigen (EXT1 und BUSF1), die Sie zur Fehlerdiagnose im PROFIBUS-DP-Netz einsetzen können. Tabelle 6-5 beschreibt das Verhalten der Anzeigen EXT1 und BUSF1 je nach aufgetretenem Fehler. Außerdem werden mögliche Abhilfen aufgeführt.
- Neben den Anzeigen können Sie mit Hilfe der Hardware diagnose von STEP 7 ermitteln, welche Teilnehmer Fehler aufweisen und die entsprechende Fehlerursache feststellen.

Tabelle 6-5 Anzeigen EXT1 und BUSF1

EXT1	BUSF1	Beschreibung	Abhilfe
Aus	Aus	Keine Konfiguration	Prüfen Sie, daß die DP-Konfiguration in Ihr STEP 7-Projekt eingegeben wurde. Laden Sie die Systemdaten des Projekts in WinLC RTX.
Aus	Aus	Normaler Betrieb	Die konfigurierten DP-Slaves reagieren normal. Es besteht kein Handlungsbedarf.
Ein	Blinkt	Stationsfehler	Prüfen Sie, daß das Buskabel an WinLC RTX (an die CP-Karte) angeschlossen ist und daß alle Segmente an den Endknoten korrekt mit einem Widerstand abgeschlossen sind. Prüfen Sie, daß der Bus keine Unterbrechung aufweist.
		Auf mindestens einen DP-Slave konnte nicht zugegriffen werden	Warten Sie, bis WinLC RTX wieder hochgelaufen ist. Blinkt die Anzeige weiterhin, prüfen Sie die DP-Slaves oder werten Sie die Diagnosedaten für die DP-Slaves aus.
Ein	Aus	Diagnosefehler	Zeigt an, daß eine Fehlerbedingung nicht behoben ist oder daß eine DP-Baugruppe mit Diagnosefähigkeit OB82 aufgerufen hat.

## 6.4 Starten des PROFIBUS-DP-Netzes

Es gibt zwei Elemente in der Hardware-Konfiguration in STEP 7, die sich auf das PROFIBUS-DP-Netz auswirken:

- Im Register "Anlauf" in der Hardware-Konfiguration von STEP 7 können Sie die Anlaufeigenschaften des WinLC RTX Controllers definieren. Diese Parameter werden in einem Systemdaten-Container gespeichert, der zusammen mit dem Anwenderprogramm aus STEP 7 in den WinLC Controller geladen wird.
- Die STEP 7 Hardware-Konfiguration pflegt außerdem die PROFIBUS-DP-Netzkonfiguration. Diese Daten werden im Systemdaten-Container gespeichert, der zusammen mit dem Anwenderprogramm aus STEP 7 in den WinLC Controller geladen wird.

Ausführliche Informationen zum Konfigurieren des PROFIBUS-DP-Netzes und der Anlaufparameter für WinLC entnehmen Sie dem Abschnitt 5.5 (und der Tabelle 5-5), der Online-Hilfe in der Programmiersoftware STEP 7 und dem *STEP 7 Benutzerhandbuch*.

### Einschalten des Netzes

Nachdem Sie das PROFIBUS-DP-Netz konfiguriert haben, gehen Sie zum Einschalten des Netzes folgendermaßen vor:

1. Befindet sich der WinLC Controller im Betriebszustand STOP, laden Sie die Konfiguration des PROFIBUS-DP-Netzes. Sie können nur die Systemdaten (Hardware-Konfiguration) oder alle Bausteine des Anwenderprogramms laden.
2. Schalten Sie alle DP-Slaves im PROFIBUS-DP-Netz ein.
3. Warten Sie, bis die LEDs EXTf und BUSF1 ausgeschaltet sind.
4. Versetzen Sie den WinLC Controller vom Betriebszustand STOP in den Betriebszustand RUN.

## Reagieren auf Diagnoseereignisse

Erkennt der WinLC Controller einen Fehler, wird die Fehlerbedingung als Diagnoseereignis im Diagnosepuffer abgelegt. Die Diagnoseereignisse, die in Zusammenhang mit der dezentralen Peripherie typischerweise auftreten, können bewirken, daß der Controller die folgenden OBs bearbeitet:

- OB40 reagiert auf Prozeßalarme, die von einer E/A-Baugruppe mit konfigurierter Alarmfähigkeit erzeugt werden.
- OB82 reagiert auf Diagnosealarme, die von einer E/A-Baugruppe mit konfigurierter Diagnosealarmfähigkeit erzeugt werden.
- OB83 reagiert auf das Ziehen/Stecken von Baugruppen an einem DP-Slave (z.B. ET200M), der für das Ziehen/Stecken von Baugruppen eingerichtet wurde.
- OB85 reagiert auf Prioritätsklassenfehler. Es gibt viele Ursachen für die Ausführung von OB85 bezüglich des DP-Systems. Versucht der Controller die Eingänge (oder Ausgänge) einer Baugruppe während des E/A-Zyklus in das oder aus dem Prozeßabbild zu kopieren, doch die Baugruppe ist nicht betriebsbereit, dann wird OB85 ausgeführt.
- OB86 reagiert auf einen Stationsfehler oder eine sonstige Störung im physikalischen Netz (z.B. Kurzschluß).
- OB122 reagiert auf einen E/A-Zugriffsfehler im Anwenderprogramm. Ist OB122 nicht programmiert, geht der WinLC Controller in den Betriebszustand STOP.

Mit SFC39 bis SFC42 können Sie diese OBs deaktivieren, verzögern und reaktivieren. Wird ein OB angefordert und der OB wurde nicht in WinLC RTX geladen, geht der Controller in den Betriebszustand STOP.

Die lokalen Variablen für diese OBs enthalten Anlaufinformationen, die die Ursache für die Ausführung des OB angeben. Das Programm für den OB kann mit Hilfe dieser Informationen auf das Ereignis reagieren. Ausführliche Informationen zur Verwendung dieser OBs entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.

Sie können auch mit SFC13 (DPNRM\_DG) die Diagnoseinformationen aus einem DP-Slave auslesen. Ausführliche Informationen zu SFC13 entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.



## Systemzustandsliste (SZL)

Die Informationen in der Systemzustandsliste (SZL) sind in Teillisten gegliedert. Jede Teilliste verfügt über einen Kopf aus zwei Wörtern, in dem die folgenden Informationen zu der Teilliste abgelegt werden:

- Das erste Wort definiert die Länge (in Bytes) eines Datensatzes der Teilliste.
- Das zweite Wort definiert die Anzahl der Datensätze in der Teilliste.

SFC51 (RDSYSST) greift auf die Einträge in der Systemzustandsliste zu. Ausführliche Informationen zur Systemzustandsliste entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.

Die Tabelle A-1 bietet eine Übersicht über die Teillisten der Systemzustandsliste (SZL), sie ist nach der SZL-ID geordnet. Mit der SZL-ID und dem Index (als Hexadezimalzahl: 16#) greifen Sie auf die Datensätze in der Teilliste zu.

Tabelle A-1 Teillisten der Systemzustandsliste (SZL) in WinLC

SZL-ID (hexadezimal)	Teilliste	Index (hexadezimal)	Inhalt des Datensatzes
	<b>SZL-ID</b>		Informationen zu allen verfügbaren SZL-IDs
0000	Alle verfügbaren SZL-IDs.	0131	Indizes für SZL-ID 0131
0300	Führt die verfügbaren Indizes auf.	0132	Indizes für SZL-ID 0132
		0222	Indizes für SZL-ID 0222
	<b>CPU-Kennung</b>		WinLC: Art und Versionsnummer
0011	Alle Datensätze der Teilliste	0001	Kennung der Baugruppe
0111	Ein Datensatz der Teilliste	0007	Kennung der Firmware
0F11	Nur Kopfinformationen		
	<b>CPU-Funktionen</b>		
0112	Nur die Datensätze einer Gruppe von Funktionen	0100	Zeitsystem in WinLC
		0200	Systemreaktion
		0300	Sprachbeschreibung von WinLC
0F12	Nur Kopfinformationen		
0013	<b>Bereiche im Anwenderspeicher</b>		Arbeitsspeicher, integrierter Ladespeicher, externer Ladespeicher, maximale Anzahl externer Ladespeicher und Kapazität des Sicherungsspeichers
0014	<b>Bereiche im Betriebssystem</b>		Prozeßabbild der Eingänge (Bytes), Prozeßabbild der Ausgänge (Bytes), Merker (Bytes), Zeiten, Zähler, Größe des Bereichs für Ein- und Ausgänge und Gesamtbereich der lokalen Daten in WinLC (Bytes)

Tabelle A-1 Teillisten der Systemzustandsliste (SZL) in WinLC, Fortsetzung

SZL-ID (hexadezimal)	Teilliste	Index (hexadezimal)	Inhalt des Datensatzes
0015	<b>Bausteinarten</b> Alle Datensätze der Teilliste		OBs (Nummer und Größe) DBs (Nummer und Größe) SDBs (Nummer und Größe) FCs (Nummer und Größe) FBs (Nummer und Größe) OBs (Nummer und Größe)
0115	Ein Datensatz, je nach Index	0A00 0B00 0C00 0E00 0800	
F15	Nur Kopfinformationen der SZL- Teilliste		
0019	<b>Zustand der Baugruppen-LEDs</b> Zustand aller LEDs		
0119	Zustand einer jeden LED	0002 0003 0004 0005 0006 0007 0008 000B	INTF Interner Fehler EXTF Externer Fehler RUN RUN STOP STOP FRCE Forcen CRST Neustart BAF Batteriefehler BUSF1 Busfehler
0F19	Nur Kopfinformationen		
0021	<b>Zuordnung Alarmereignis/Fehler</b> (über die Nummer des zugeordne- ten OBs)		
0F21	Alle möglichen Alarmereignisse Nur Kopfinformationen		
0222	<b>Alarmzustand</b> Datensatz des angegebenen Alarmereignisses	0001 0050	Ereignis, das OB1 aufgerufen hat Ereignis, das OB80 aufgerufen hat
0023	<b>Prioritätsklasse</b> Datensätze für alle Prioritäts- klassen	0000	Priorität der möglichen OBs
0123	Datensätze für eine bestimmte Prioritätsklasse		
0223	Datensätze für alle konfigurierten Prioritätsklassen		
0F23	Nur Kopfinformationen		

Tabelle A-1 Teillisten der Systemzustandsliste (SZL) in WinLC, Fortsetzung

SZL-ID (hexadezimal)	Teilliste	Index (hexadezimal)	Inhalt des Datensatzes
0124	<b>Betriebszustand der CPU</b> Letzter Wechsel des Betriebszustands		
0424	Aktueller Betriebszustand	4520	Fehlerhafter Betriebszustand
0524	Angegebener Betriebszustand	5000	Betriebszustand STOP
		5010	Betriebszustand ANLAUF
		5020	Betriebszustand RUN
		5030	Betriebszustand HALT
0131	<b>Kommunikationsparameter</b> der angegebenen Kommunikationsart	0001	Anzahl der Verbindungen und Baudraten
		0002	Parameter für Test und Anlauf
		0003	Parameter für die Bedienerschnittstelle
		0004	Objekt-Management-System (Betriebssystemfunktion)
		0005	Diagnosefunktionen und Diagnoseeinträge
		0006	PBK: Verbindungen; Anzahl Sende-/Empfangsparameter
		0009	Anzahl der Betriebsstundenzähler
0132	<b>Kommunikations-Statusinformationen</b> der angegebenen Kommunikationsart	0001	Anzahl und Art der Verbindungen
		0002	Anzahl der eingerichteten Testläufe
		0003	Bedienerschnittstelle: Anzahl der aktuellen zyklischen Leseaufträge
		0004	Schutzstufen in WinLC
		0008	Zeitsystem, Korrekturfaktor, Betriebsstundenzähler, Datum und Uhrzeit
		0009	Baudrate (mit MPI eingestellt)
		000A	Baudrate (mit S7-300 Rückwandbus eingestellt)
		0x10	PMC S7-Zyklus: Anzahl der konfigurierten Meldungen und Zeitstempel der SDBs für jeden Zyklus
0033	<b>Diagnose-Stationenliste</b> Alle Einträge		
0782	<b>Anlaufereignisse</b> Anlaufereignisse von allen OBs einer Prioritätsklasse vor der Bearbeitung	Prioritätsklasse	Ereignis-ID, Prioritätsklasse und OB-Nummer

Tabelle A-1 Teillisten der Systemzustandsliste (SZL) in WinLC, Fortsetzung

SZL-ID (hexadezimal)	Teilliste	Index (hexadezimal)	Inhalt des Datensatzes
	<b>Baugruppen-Statusinformationen</b>		
0A91	Statusinformationen aller DP-Subsysteme und DP-Master	Anfangs- adresse  xxyy	Funktionen und Parameter der Baugruppe  Alle Baugruppen der Station yy im PROFIBUS-DP-Netz xx
0C91	Statusinformationen einer Baugruppe		
0D91	Statusinformationen der angegebenen Station		
0F91	Nur Kopfinformationen		
	<b>Statusinformationen der Knoten in einem DP-Netz</b>		Statusinformationen der Knoten, die mit dem PROFIBUS-DP-Netz verbunden sind
0092	Zielzustand der Knoten in einem Subnetz	0000	
0292	Tatsächlicher Zustand der Knoten in einem Subnetz	ID des Subnetzes	
0692	DP-Slaves, die den Ausfall einer oder mehrerer Baugruppen anzeigen		
0F92	Nur Kopfinformationen		
	<b>Diagnosepuffer</b>	Ereignisinformationen (je nach Ereignis)	
00A0	Alle Einträge (Ereignisinformationen)		
01A0	Angegebene Anzahl Einträge		
0FA0	Nur Kopfinformationen		
	<b>Baugruppendiagnose</b>		Baugruppenspezifische Diagnoseinformationen
00B1	Datensatz 0 der Baugruppen-Diagnoseinformationen	Anfangs- adresse	Anfangsadresse der angegebenen Baugruppe
00B3	Datensatz 0 der Baugruppen-Diagnoseinformationen (vollständige Baugruppen-abhängige Diagnose)	Baugruppen- träger- und Steck- platznummer	Baugruppenträger- und Steckplatznummer der angegebenen Baugruppe
00B4	DP-Normdiagnose eines DP-Slave		

# Befehlssatz

# B

Wie alle S7-Automatisierungssysteme verfügt WinLC RTX über verschiedene Arten von Codebausteinen zum Bearbeiten des Anwenderprogramms: Organisationsbausteine (OBs), Systemfunktionen (SFCs) und Systemfunktionsbausteine (SFBs). Diese Bausteine sind Bestandteile von WinLC RTX. Neben diesen Systembausteinen können Sie andere S7-Bausteine zum Erstellen Ihres Anwenderprogramms verwenden:

- Funktionen (FC): WinLC RTX unterstützt bis zu 65.536 FCs (FC0 bis FC65535). Jede Funktion kann maximal 65.570 Bytes umfassen.
- Funktionsbausteine (FBs): WinLC RTX unterstützt bis zu 65.536 FBs (FB0 bis FB65535). Jeder Funktionsbaustein kann maximal 65.570 Bytes umfassen.
- Datenbausteine (DBs): WinLC RTX unterstützt bis zu 65.535 DBs (DB1 bis DB65535). DB0 ist reserviert. Jeder Datenbaustein kann maximal 65.534 Bytes umfassen.

Ein Organisationsbaustein kann 65.570 Bytes umfassen.

Die Gesamtzahl an Bausteinen im Anwenderprogramm, die Sie in WinLC RTX laden können, beträgt 2500 Bausteine.

Ausführliche Informationen zu OBs, SFCs und SFBs entnehmen Sie dem Referenzhandbuch *System- und Standardfunktionen S7-300/400*.

Kapitel	Beschreibung	Seite
B.1	Technische Daten	B-2
B.2	Unterstützte Organisationsbausteine	B-4
B.3	Unterstützte Systemfunktionen (SFCs)	B-7
B.4	Ausführungszeiten der DP-Operationen	B-10
B.5	Unterstützte Systemfunktionsbausteine (SFBs)	B-11
B.6	Ausführungszeiten von Operationen	B-12

## B.1 Technische Daten

### Bestellnummer

WinLC RTX ist Bestandteil des Pakets WinAC RTX: 6ES7 671-0RC01-0YX0

### Funktionen

WinLC RTX verfügt über folgenden Funktionsumfang:

- Akkumulatoren: 4 (AKKU 1 bis AKKU 4)
- Kommunikation: Master für PROFIBUS-DP
- Arbeitsspeicher und Ladespeicher: begrenzt durch die Kapazität des vom PC und vom Betriebssystem unterstützten Speichers (non-paging), der kleiner ist als der physikalische Speicher (RAM) im Computer
- Nur dezentrale Peripherie, keine integrierten Ein- und Ausgänge:
  - Sie können die Größe der Prozeßabbilder der Ein- und Ausgänge (Speicherbereiche E und A) mit 512 Bytes oder 1024 Bytes einstellen. Auf diese Speicherbereiche können die Anweisungen des Anwenderprogramms direkt zugreifen.
  - Mit den Lade- (L) und Transferoperationen (T) (in der Anweisungsliste) oder der Operation Wert übertragen (MOVE) (im Kontaktplan) für die dezentrale Peripherie (Speicherbereiche PE und PA) können Sie auf maximal 16384 Eingangsbytes und 16384 Ausgangsbytes zugreifen.

WinLC RTX kommuniziert mit der dezentralen Peripherie als PROFIBUS-DP-Master. Als Master kann WinLC RTX mit bis zu 125 Slaves kommunizieren (sowohl S7-DP Slaves als auch andere DP-Slaves).

### Technische Daten

Tabelle B-1 Technische Daten von WinLC RTX

WinLC RTX	Beschreibung
Arbeitsspeicher Ladespeicher (RAM)	Begrenzt durch die Kapazität des Speichers (non-paging) des PC. Folgende Faktoren wirken sich auf diese Kapazität aus: <ul style="list-style-type: none"><li>• Kapazität des physikalischen Speichers (RAM) des PC</li><li>• Andere Programme, die gleichzeitig mit WinLC RTX ausgeführt werden</li></ul>
Akkumulatoren	4 (AKKU 1 bis AKKU 4)
Lokaldaten	16 KB je Prioritätsklasse
Uhr	Echtzeit-Systemuhr auf Basis der Hardware-Uhr des Computers

Tabelle B-1 Technische Daten von WinLC RTX, Fortsetzung

WinLC RTX	Beschreibung
Digitale E/A (digital und analog)	16384 Bytes (Eingänge) und 16384 Bytes (Ausgänge)
Prozeßabbild der Ein- und Ausgänge (vom Anwender konfigurierbar) <ul style="list-style-type: none"> <li>Eingänge</li> <li>Ausgänge</li> </ul>	512 Bytes (Eingänge) und 512 Bytes (Ausgänge) oder 1024 Bytes (Eingänge) und 1024 Bytes (Ausgänge) <ul style="list-style-type: none"> <li>E0.0 bis E511.7 oder E0.0 bis E1023.7</li> <li>A0.0 bis A511.7 oder A0.0 bis A1023.7</li> </ul>
Merker <ul style="list-style-type: none"> <li>Remanenter Bereich (konfigurierbar)</li> <li>Als remanent voreingestellt</li> </ul>	2 KB <ul style="list-style-type: none"> <li>MB0 bis MB255</li> <li>16 Bytes (MB0 bis MB15)</li> </ul>
Zähler <ul style="list-style-type: none"> <li>Remanenter Bereich (konfigurierbar)</li> <li>Als remanent voreingestellt</li> </ul>	512 <ul style="list-style-type: none"> <li>Z0 bis Z63</li> <li>8 (Z0 bis Z7)</li> </ul>
Zeiten (werden nur in OB1 aktualisiert) <ul style="list-style-type: none"> <li>Remanenter Bereich (konfigurierbar)</li> <li>Als remanent voreingestellt</li> </ul>	512 <ul style="list-style-type: none"> <li>T0 bis T127</li> <li>Keine</li> </ul>
Taktmerker Bits des Byte im Taktmerker schalten zu bestimmten Zeiten und sind über das Anwenderprogramm steuerbar.	8 Bits Taktmerker (1 Byte) 8 Frequenzen innerhalb 1 Byte im Speicherbereich der Merker: die Adresse kann konfiguriert werden.
Anzahl unterstützter Bausteine <ul style="list-style-type: none"> <li>OB</li> <li>SFB</li> <li>SFC</li> <li>Maximale Anzahl asynchroner SFCs</li> <li>Adreßbereiche für Codebausteine:               <ul style="list-style-type: none"> <li>FB</li> <li>FC</li> <li>DB</li> </ul> </li> <li>Gesamtzahl der Bausteine, die in WinLC geladen werden können</li> </ul>	16 (siehe Tabelle B-2). 7 (siehe Tabelle B-8). 52 (siehe Tabelle B-6). 20 FB0 bis FB65535 FC0 bis FC65535 DB1 bis DB65535 (DB0 ist reserviert) 2500
Schachtelungstiefe	24 je OB. Alle OBs, einschließlich zwei synchrone OBs (OB121 und OB122), haben eine Schachtelungstiefe von 24.
Schnittstelle PROFIBUS-DP <ul style="list-style-type: none"> <li>DP-Adreßbereich</li> <li>Anzahl unterstützter DP-Slaves</li> <li>Baudrate</li> <li>Suche Baudrate (als DP-Slave)</li> <li>Transferspeicher (als DP-Slave)</li> <li>Maximale Distanz</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>16384 Bytes (Eingänge) und 16384 Bytes (Ausgänge)</li> <li>125</li> <li>Max. 12 MBaud (9,6 KBPS, 19,2 KBPS, 45,45 (31,25) KBaud, 93,75 KBPS, 187,5 KBPS, 500 KBPS, 1,5 MBPS, 3 MBPS, 6 MBPS, 12 MBPS)</li> <li>Irrelevant</li> <li>Irrelevant</li> <li>Je nach Baudrate (siehe Tabelle 6-1)</li> </ul>

## B.2 Unterstützte Organisationsbausteine (OBs)

OBs sind die Schnittstelle zwischen dem Betriebssystem von WinLC RTX und dem Anwenderprogramm. Tabelle B-2 führt die von WinLC unterstützten OBs auf. WinLC RTX bearbeitet die OBs entsprechend ihrer Prioritätsklasse.

Tabelle B-2 Unterstützte Organisationsbausteine (OBs)

OB	Beschreibung	Prioritätsklasse
OB1	Zyklus Hauptprogramm	1 (niedrigste)
OB10	Uhrzeitalarm	2
OB20	Verzögerungsalarm	3 bis 6
OB35, OB36	Weckalarm	7 bis 15
OB40	Prozeßalarm	16 bis 23
OB80	Zeitfehler	26
OB82	Diagnosealarm	24 bis 26 (oder 28) <sup>1</sup>
OB83	Ziehen-/Stecken-Alarm	24 bis 26 (oder 28) <sup>1</sup>
OB84	CPU-Hardwarefehler	26 (oder 28) <sup>1</sup>
OB85	Prioritätsklassenfehler	24 bis 26 (oder 28) <sup>1</sup>
OB86	Baugruppenträgerfehler	24 bis 26 (oder 28) <sup>1</sup>
OB100	Warmstart	27
OB102	Kaltstart	27
OB121	Programmierfehler	Prioritätsklasse des fehlerverursachenden OB
OB122	Peripheriezugriffsfehler	

<sup>1</sup> Prioritätsklasse 28 in der Betriebsart ANLAUF von WinLC, vom Anwender einstellbare Prioritätsklasse (von 24 bis 26) in der Betriebsart RUN.

### OBs für den Hauptzyklus des Programms sowie für Kalt- und Warmstart

Tabelle B-3 zeigt die OBs für den Hauptzyklus des Programms sowie für Kalt- und Warmstart. WinLC RTX verfügt über OB1 (Hauptzyklus des Programms) für die fortlaufende Bearbeitung des Anwenderprogramms. Beim Wechsel vom Betriebszustand STOP in den Betriebszustand RUN (bzw. RUN-P) führt WinLC RTX den OB100 (Warmstart) oder den OB102 (Kaltstart) aus. Welcher OB ausgeführt wird, richtet sich nach der Hardware-Konfiguration von WinLC RTX bzw. nach der im WinLC Control Panel eingestellten Anlaufart. Wurde OB100 (bzw. OB102) erfolgreich bearbeitet, führt WinLC RTX OB1 aus.

Tabelle B-3 OBs für den Hauptzyklus des Programms sowie für Kalt- und Warmstart

Organisationsbausteine(OBs)		Startereignis	Priorität
Zyklus Hauptprogramm	OB1	1101 <sub>H</sub> , 1103 <sub>H</sub> , 1104 <sub>H</sub>	1
Warmstart	OB100	1381 <sub>H</sub> , 1382 <sub>H</sub>	27
Kaltstart	OB102	1385 <sub>H</sub> , 1386 <sub>H</sub>	27




## Alarm-OBs

WinLC RTX verfügt über verschiedene OBs, die die Bearbeitung von OB1 unterbrechen. In Tabelle B-4 sind die Alarm-OBs aufgeführt, die von WinLC unterstützt werden. Diese Alarme treten je nach Art und Konfiguration des OB auf.

Die Prioritätsklasse legt fest, ob der Controller die Bearbeitung des Anwenderprogramms (bzw. anderer OBs) unterbricht und den Alarm-OB ausführt. Sie können die Prioritätsklasse der Alarm-OBs ändern (siehe Tabelle B-2).

Tabelle B-4 Alarm-OBs

Alarm		Startereignis	Voreingestellte Priorität	
Uhrzeitalarm	OB10	1111 <sub>H</sub> (OB10)	2	
Verzögerungsalarm Bereich: 1 ms bis 60000 ms	OB20	1121 <sub>H</sub> (OB20)	3	
Weckalarm Bereich: 1 ms bis 60000 ms Die praktische Mindestzeit richtet sich nach der Leistungsfähigkeit des Computers und der Größe des Anwenderprogramms.	OB35	1136 <sub>H</sub>	12	
	OB36	1137 <sub>H</sub>	13	
Prozeßalarm	OB40	1141 <sub>H</sub> (Kanal 1)	16	hoch

Haben Sie WinLC RTX so konfiguriert, daß ein bestimmter Alarm-OB ausgeführt werden soll, doch dieser OB wurde nicht geladen, dann reagiert WinLC RTX folgendermaßen:

- Fehlen OB10, OB20 und OB40, und OB85 wurde nicht geladen, wechselt WinLC RTX den Betriebszustand (von RUN in STOP).
- WinLC RTX bleibt im Betriebszustand RUN, wenn OB35 oder OB36 fehlt oder zu dem jeweiligen Zeitpunkt nicht bearbeitet werden kann.

### Hinweis

Haben Sie OB35 oder OB36 so konfiguriert, daß er in bestimmten Abständen ausgeführt wird, müssen Sie sicherstellen, daß das Programm innerhalb dieser Zeit ausgeführt werden kann und daß auch Ihre WinLC RTX-Anwendung den OB innerhalb der zugeordneten Zeit bearbeiten kann.

## Fehler-OBs

Tabelle B-5 zeigt die Fehler-OBs, die von WinLC RTX unterstützt werden. Einige dieser Fehler-OBs haben die eingerichtete (vom Anwender zugeordnete) Prioritätsklasse, während andere OBs (OB121 und OB122) die Prioritätsklasse des Bausteins übernehmen, in dem der Fehler auftritt.

Die lokalen Variablen für OB121 und OB122 enthalten die folgenden Informationen, die vom Programm dazu verwendet werden können, auf den Fehler zu reagieren:

- Die Bausteinart (Byte 4) und die Nummer (Bytes 8 und 9) des fehlerverursachenden Bausteins.
- Die Adresse innerhalb des Bausteins (Bytes 10 und 11), in dem der Fehler aufgetreten ist.

Tritt das Startereignis für einen bestimmten Fehler-OB auf, der nicht geladen wurde, wechselt WinLC RTX den Betriebszustand (von RUN in STOP).

Tabelle B-5 Fehler-OBs

Fehler		Startereignis	Voreingestellte Priorität
Zeitfehler	OB80	3501 <sub>H</sub> , 3502 <sub>H</sub> , 3505 <sub>H</sub> , 3507 <sub>H</sub>	26
Diagnosealarm	OB82	3842 <sub>H</sub> , 3942 <sub>H</sub>	26
Ziehen-/Stecken-Alarm	OB83	3861 <sub>H</sub> , 3863 <sub>H</sub> , 3864 <sub>H</sub> , 3961 <sub>H</sub> , 3865 <sub>H</sub>	26
CPU-Hardwarefehler	OB84	3985 <sub>H</sub>	26 (oder 28)
Prioritätsklassenfehler: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Das Startereignis tritt für einen OB auf, der nicht geladen ist.</li> <li>• WinLC RTX versucht, während des E/A-Zyklus auf eine Baugruppe oder einen DP-Slave zuzugreifen, die/der defekt oder nicht angeschlossen ist.</li> <li>• WinLC RTX versucht, auf einen Baustein zuzugreifen (z.B. einen DB), der nicht geladen oder gelöscht wurde.</li> </ul>	OB85	35A1 <sub>H</sub> , 35A3 <sub>H</sub> , 39B1 <sub>H</sub> , 39B2 <sub>H</sub>	26
Fehler in dezentraler Peripherie: Ein Teilnehmer im PROFIBUS-DP-Subnetz ist ausgefallen.	OB86	38C4 <sub>H</sub> , 39C4 <sub>H</sub> , 38C5 <sub>H</sub> , 39C5 <sub>H</sub> , 38C7 <sub>H</sub> , 38C8 <sub>H</sub>	26 (oder 28)
Programmierfehler (Beispiel: Das Anwenderprogramm versucht, eine Zeit anzusprechen, die nicht vorhanden ist.)	OB121	2521 <sub>H</sub> , 2522 <sub>H</sub> , 2523 <sub>H</sub> , 2524 <sub>H</sub> , 2525 <sub>H</sub> , 2526 <sub>H</sub> , 2527 <sub>H</sub> , 2528 <sub>H</sub> , 2529 <sub>H</sub> , 2530 <sub>H</sub> , 2531 <sub>H</sub> , 2532 <sub>H</sub> , 2533 <sub>H</sub> , 2534 <sub>H</sub> , 2535 <sub>H</sub> , 253A <sub>H</sub> , 253C <sub>H</sub> , 253E <sub>H</sub>	Gleiche Prioritätsklasse wie der fehlerverursachende OB.
Peripheriezugriffsfehler (Beispiel: Das Anwenderprogramm versucht auf eine defekte oder nicht angeschlossene Baugruppe zuzugreifen.)	OB122	2942 <sub>H</sub> , 2943 <sub>H</sub>	

## B.3 Unterstützte Systemfunktionen (SFCs)

WinLC RTX umfaßt SFCs, bei denen es sich um Codebausteine handelt, die grundlegende Aufgaben ausführen. Das Anwenderprogramm ruft die SFC auf und übergibt die erforderlichen Parameter. Daraufhin führt die SFC ihre Aufgabe aus und liefert ein Ergebnis.

### Unterstützte asynchrone SFCs

In WinLC RTX dürfen maximal 20 asynchrone SFCs laufen. Folgende asynchrone SFCs werden unterstützt: SFC11, SFC13, SFC51 (Index B1, B3), SFC55, SFC56, SFC57, SFC58 und SFC59.

---

#### Hinweis

Ein asynchroner SFC ist ein SFC, der den Ausgangsparameter "Busy" besitzt.

---

### SFCs, die Abweichungen im Zyklus verursachen können

Die folgenden SFCs können Abweichungen im Zyklus ("Fluttern") verursachen:

- SFC22 (CREAT\_DB)
- SFC23 (DEL\_DB)
- SFC52 (WR\_USMG)

### Ausführungszeiten für die von WinLC RTX unterstützten SFCs

Tabelle B-6 führt die von WinLC unterstützten SFCs auf.

Tabelle B-6 Unterstützte Systemfunktionen (SFCs)

SFC	Name	Beschreibung	Ausführungszeit <sup>1</sup>
SFC0	SET_CLK	Stellt die Systemuhr ein.	25,55 µs
SFC1	READ_CLK	Liest die Systemuhr.	7,79 µs
SFC2	SET_RTM	Setzt den Betriebsstundenzähler.	5,18 µs
SFC3	CTRL_RTM	Startet oder stoppt den Betriebsstundenzähler.	5,50 µs
SFC4	READ_RTM	Liest den Betriebsstundenzähler.	3,88 µs
SFC5	GADR_LGC	Ermittelt die logische Adresse eines Kanals.	8,43 µs
SFC6	RD_SINFO	Liest die Startinformationen eines OBs.	8,76 µs
SFC11	DPSYNC_FR	Synchronisiert Gruppen von DP-Slaves.	5,20µs
SFC13	DPNRM_DG	Liest die Diagnosedaten eines DP-Slave. Getestete DP-Konfiguration: ein Slave ET 200M mit einer Baugruppe mit 8 Ein- und 8 Ausgängen und einer Baugruppe mit 16 Ausgängen.	29,63 µs
SFC14	DPRD_DAT	Liest die konsistenten Daten eines DP-Slave.	14,45 µs

Tabelle B-6 Unterstützte Systemfunktionen (SFCs), Fortsetzung

SFC	Name	Beschreibung	Ausführungszeit <sup>1</sup>
SFC15	DPWR_DAT	Schreibt die konsistenten Daten in einen DP-Slave.	14,32 µs
SFC17	ALARM_SQ	Erzeugt eine quittierbare bausteinbezogene Meldung.	25,18 µs
SFC18	ALARM_S	Erzeugt eine nicht quittierbare bausteinbezogene Meldung.	27,31 µs
SFC19	ALARM_SC	Ermittelt den Status der letzten Meldung (SFC17 oder SFC18).	6,04 µs
SFC20	BLKMOVB	Kopiert Variablen.	18,85 µs
SFC21	FILL	Initialisiert einen Speicherbereich. 1 Wort 50 Wörter 100 Wörter	19,03 µs 31,02 µs 42,51 µs
SFC22	CREAT_DB	Erstellt einen Datenbaustein.	35,02 µs
SFC23	DEL_DB	Löscht einen Datenbaustein.	11,67 µs
SFC24	TEST_DB	Liefert Informationen zu einem Datenbaustein.	5,60 µs
SFC26	UPDAT_PI	Aktualisiert das Prozeßabbild der Eingänge. Getestete DP-Konfiguration: ein Slave ET 200M mit einer Baugruppe mit 8 Ein- und 8 Ausgängen und einer Baugruppe mit 16 Ausgängen.	1282,40 µs
SFC27	UPDAT_PO	Aktualisiert das Prozeßabbild der Ausgänge.	1286,20 µs
SFC28	SET_TINT	Stellt den Uhrzeitalarm (OB10).	10,16 µs
SFC29	CAN_TINT	Storniert den Uhrzeitalarm (OB10).	5,26 µs
SFC30	ACT_TINT	Aktiviert den Uhrzeitalarm (OB10).	4,94 µs
SFC31	QRY_TINT	Fragt den Uhrzeitalarm ab (OB10).	5,56 µs
SFC32	SRT_DINT	Startet den Verzögerungsalarm (OB20).	14,29 µs
SFC33	CAN_DINT	Storniert den Verzögerungsalarm (OB20).	5,87 µs
SFC34	QRY_DINT	Fragt den Verzögerungsalarm ab (OB20).	5,53 µs
SFC36	MSK_FLT	Maskiert synchrone Fehler.	5,50 µs
SFC37	DMSK_FLT	Demaskiert synchrone Fehler.	4,92 µs
SFC38	READ_ERR	Liest das Fehlerregister.	4,86 µs
SFC39	DIS_IRT	Sperrt die Bearbeitung neuer Alarmereignisse.	5,17 µs
SFC40	EN_IRT	Gibt die Bearbeitung neuer Alarmereignisse frei.	4,93 µs
SFC41	DIS_AIRT	Sperrt die Bearbeitung neuer Alarmereignisse mit höherer Priorität als der aktuelle OB.	3,58 µs
SFC42	EN_AIRT	Gibt die Bearbeitung neuer Alarmereignisse mit höherer Priorität als der aktuelle OB frei.	7,77 µs
SFC43	RE_TRIGR	Triggert die Zeitüberwachung nach (Überwachen der Zykluszeit).	2407,46 µs
SFC44	REPL_VAL	Überträgt einen Wert in AKKU1 (Akkumulator 1).	10,75 µs
SFC46	STP	Wechselt in den Betriebszustand STOP.	Irrelevant
SFC47	WAIT	Verzögert die Bearbeitung des Anwenderprogramms.	1951,41 µs
SFC49	LGC_GADR	Ermittelt den Steckplatz, der zu einer logischen Adresse gehört.	6,99 µs
SFC50	RD_LGADR	Ermittelt alle logischen Adressen einer Baugruppe.	22,06 µs
SFC51	RDSYSST	Liest einen Teil oder die gesamte Systemzustandsliste.	22,42 µs
SFC52	WR_UMSG	Schreibt ein anwenderdefiniertes Element in den Diagnosepuffer.	29,23 µs
SFC54	RD_PARM	Liest den definierten Parameter.	14,17 µs

Tabelle B-6 Unterstützte Systemfunktionen (SFCs), Fortsetzung

SFC	Name	Beschreibung	Ausführungszeit <sup>1</sup>
SFC55	WR_PARM	Schreibt den definierten Parameter.	24,03 µs
SFC56	WR_DPARM	Schreibt den voreingestellten Parameter.	13,63 µs
SFC57	PARM_MOD	Ordnet die Parameter einer Baugruppe zu.	13,58 µs
SFC58	WR_REC	Schreibt einen Datensatz.	24,01 µs
SFC59	RD_REC	Liest einen Datensatz.	23,37 µs
SFC64	TIME_TCK	Liest die Zeit aus der Systemuhr.	4,21 µs
SFC79	SET	Stellt einen Ausgangsbereich ein.	5,83 µs
SFC80	RESET	Setzt einen Ausgangsbereich zurück.	5,83 µs

- 1 Die Ausführungszeiten wurden bei einer Ruhezeit von 0 und einer Mindestzykluszeit von 0 auf einem Computer Dell Dual 600 mit 256 KB RAM-Speicher bei 600 MHz mit NT gemessen. Die tatsächlichen Ausführungszeiten richten sich nach Ihrem System und können von den angegebenen Werten abweichen.

## B.4 Ausführungszeiten der DP-Operationen

Tabelle B-7 führt die Ausführungszeiten der SFCs im Einsatz mit dezentraler Peripherie auf.

Tabelle B-7 Ausführungszeiten der DP-Operationen

SFC	Name	Beschreibung	CP5613 <sup>1</sup>
SFC11	DPSYNC_FR	Synchronisiert Gruppen von DP-Slaves.	10,045 µs
SFC13	DPNRM_DG	Liest die Diagnosedaten eines DP-Slave. Getestete DP-Konfiguration: ein Slave ET 200M mit einer Baugruppe mit 8 Ein- und 8 Ausgängen und einer Baugruppe mit 16 Ausgängen.	28,03333 µs
SFC14	DPRD_DAT	Liest die konsistenten Daten eines DP-Slave.	28,34567 µs
SFC15	DPWR_DAT	Schreibt die konsistenten Daten in einen DP-Slave.	27,896 µs
SFC26	UPDAT_PI	Aktualisiert das Prozeßabbild der Eingänge. Getestete DP-Konfiguration: ein Slave ET 200M mit einer Baugruppe mit 8 Ein- und 8 Ausgängen und einer Baugruppe mit 16 Ausgängen.	125,2333 µs
SFC27	UPDAT_PO	Aktualisiert das Prozeßabbild der Ausgänge.	92,46667 µs

- 1 Die Ausführungszeiten wurden bei einer Ruhezeit von 0 und einer Mindestzykluszeit von 0 auf einem Computer Dell Dual 600 mit 256 KB RAM-Speicher bei 600 MHz mit NT gemessen. Die tatsächlichen Ausführungszeiten richten sich nach Ihrem System und können von den angegebenen Werten abweichen.

## B.5 Unterstützte Systemfunktionsbausteine (SFBs)

WinLC RTX bietet SFBs, bei denen es sich um ähnliche Codebausteine handelt wie bei den SFCs. Tabelle B-8 führt die von WinLC unterstützten SFBs auf. Ruft das Anwenderprogramm einen SFB auf, muß auch ein Datenbaustein (DB) zugeordnet werden.

Tabelle B-8 Unterstützte Systemfunktionsbausteine (SFBs)

SFB	Name	Beschreibung	Ausführungszeit <sup>1</sup>
SFB0	CTU	Zählt vorwärts.	9,08 µs
SFB1	CTD	Zählt rückwärts.	9,11 µs
SFB2	CTUD	Zählt vorwärts/rückwärts.	11,04 µs
SFB3	TP	Erzeugt einen Impuls.	9,41 µs
SFB4	TON	Erzeugt eine Einschaltverzögerung.	9,41 µs
SFB5	TOF	Erzeugt eine Ausschaltverzögerung.	9,54 µs
SFB32	DRUM	Implementiert eine Schrittkette.	29,96 µs

- 1 Die Ausführungszeiten wurden bei einer Ruhezeit von 0 und einer Mindestzykluszeit von 0 auf einem Computer Dell Dual 600 mit 256 KB RAM-Speicher bei 600 MHz mit NT gemessen. Die tatsächlichen Ausführungszeiten richten sich nach Ihrem System und können von den angegebenen Werten abweichen.

## B.6 Ausführungszeiten von Operationen

Bei den in Tabelle B-9 (Ausführungszeiten von arithmetischen Operationen) und Tabelle B-10 (Ausführungszeiten von Anweisungen) angegebenen Daten handelt es sich um durchschnittliche Ausführungszeiten von STEP 7-Programmen, die von WinLC bearbeitet werden. Die tatsächlichen Ausführungszeiten richten sich nach Ihrem System und können von den angegebenen Werten abweichen.

Tabelle B-9 Ausführungszeiten von arithmetischen Operationen (µs)

Arithmetische Operation	Ganzzahl <sup>1</sup>	Realzahl <sup>1</sup>	Doppelwort <sup>1</sup>
Addition (+)	0,06 µs	0,10 µs	0,08 µs
Subtraktion (-)	0,08 µs	0,09 µs	0,08 µs
Multiplikation (*)	0,06 µs	0,10 µs	0,14 µs
Division (/)	0,21 µs	0,17 µs	0,13 µs

- 1 Die Ausführungszeiten wurden bei einer Ruhezeit von 0 und einer Mindestzykluszeit von 0 auf einem Computer Dell Dual 600 mit 256 KB RAM-Speicher bei 600 MHz mit NT gemessen. Die tatsächlichen Ausführungszeiten richten sich nach Ihrem System und können von den angegebenen Werten abweichen.



Tabelle B-10 Ausführungszeiten (µs) pro Operation

Operationen			Ausführungszeit <sup>1</sup>	
			Direkte Adressierung	Indirekte Adressierung
Verknüpfungsoperationen: U, UN O, ON, X, XN	Speicherbereiche:	E	0,17 µs	0,24 µs
		M	0,16 µs	0,24 µs
		L	0,20 µs	0,24 µs
		DB	0,19 µs	0,27 µs
		T	1,88 µs	2,01 µs
		Z	0,15 µs	0,26 µs
Verknüpfungsoperationen (im Akkumulator): ==I, <>I, >I, <I, >=I, <=I			0,12 µs	
Operationen mit den Bits des Statusworts: U==0, U<>0, U>0, U<0, U>=0, U<=0			0,15 µs	
Flanken:	Steigende Flanke	FP	0,24 µs	
	Fallende Flanke	FN	0,24 µs	
Operationen Setzen/Rücksetzen (Bit-Operanden)	Setzen	S	0,20 µs	0,31 µs
	Rücksetzen	R	0,20 µs	0,31 µs
VKE-Operationen	VKE negieren	NOT	0,11 µs	
	VKE setzen	SET	0,11 µs	
	VKE rücksetzen	CLR	0,09 µs	
	VKE speichern	SAVE	0,11 µs	
Zeitoperationen	Impulsausgabe	SP	1,94 µs	2,04 µs
	Rücksetzen (Zeit)	R	0,11 µs	0,21 µs
	Erweiterte Impulsausgabe	SE	1,93 µs	2,04 µs
	Einschaltverzögerung	SD	2,00 µs	2,10 µs
	Speichernde Einschaltverzögerung	SS	2,00 µs	2,10 µs
	Ausschaltverzögerung	SF	2,07 µs	2,16 µs
Sonstige:	DB öffnen	OPN	1,22 µs	
	Ladeoperation	L	0,16 µs	
	Transferoperation	T	0,17 µs	

- 1 Die Ausführungszeiten wurden bei einer Ruhezeit von 0 und einer Mindestzykluszeit von 0 auf einem Computer Dell Dual 600 mit 256 KB RAM-Speicher bei 600 MHz mit NT gemessen. Die tatsächlichen Ausführungszeiten richten sich nach Ihrem System und können von den angegebenen Werten abweichen.



# Panel Control

# C

## Kapitelübersicht

Das WinLC Control Panel steht auch als ActiveX-Komponente zur Nutzung in SIMATIC Computing zur Verfügung. Das Panel Control ermöglicht den Zugriff über den SoftContainer von SIMATIC Computing oder über einen anderen ActiveX Container.

Das Panel Control bietet Zugriff auf die Betriebszustände von WinLC (WinAC RTX) oder einer Slot-PLC (WinAC Pro). Sie können den Betriebszustand von STOP in RUN oder in RUN-P wechseln, Sie können aber auch mit der Schaltfläche MRES die Speicherbereiche des Controllers urlöschen.

Kapitel	Beschreibung	Seite
C.1	Zugreifen auf den Controller mit dem Panel Control	C-2
C.2	Einstellen der Control Engine für das Panel Control	C-6
C.3	Beispielprogramme zum Einsetzen des Panel Control	C-7
C.4	Auswerten der LEDs des Panel Control	C-11
C.5	Eigenschaften und Methoden des Panel Control	C-12
C.6	Ereignisse des Panel Control	C-25

## C.1 Zugreifen auf den Controller mit dem Panel Control

Das Panel Control sieht aus wie die Vorderseite der S7-CPU. Das Control enthält Kontrollkästchen, mit denen Sie den Betriebszustand des Controllers einstellen können, sowie eine Schaltfläche zum Urlöschen der Speicherbereiche und Statusanzeigen (siehe Bild C-1).

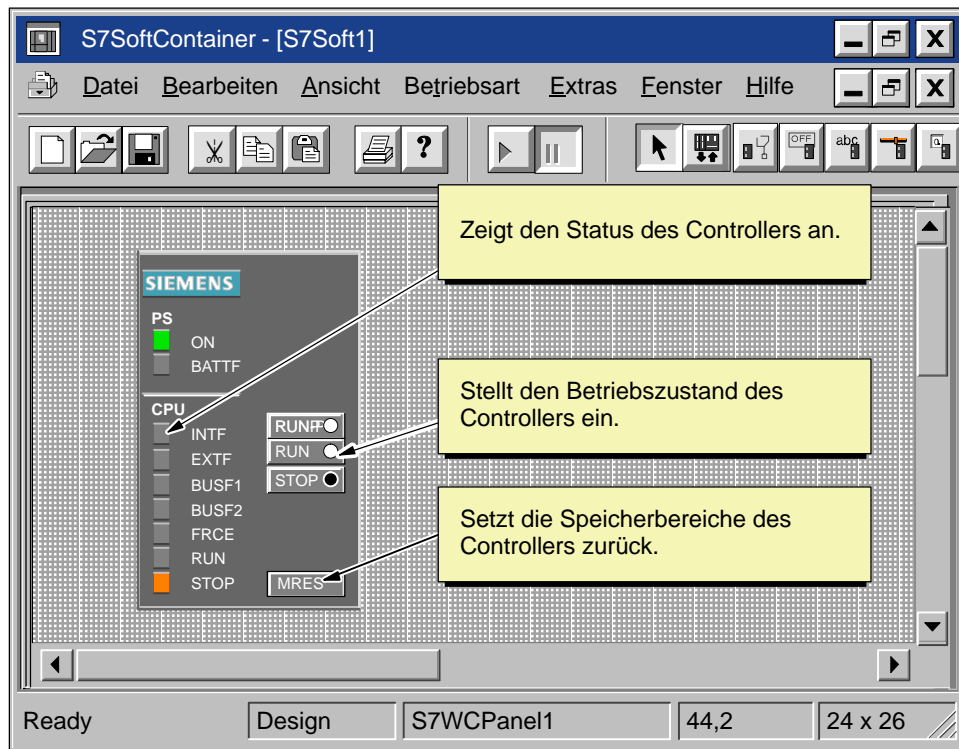


Bild C-1 Schaltflächen und Anzeigen auf dem Panel Control



### Warnung

Wenn Sie die Einstellung für die Betriebsart im Panel Control ändern, ändern Sie die Betriebsart des Controllers in Ihrem tatsächlichen Prozeß. Wählen Sie die Schaltfläche MRES, wird der Speicher des Controllers zurückgesetzt.

Durch das Rücksetzen oder Wechseln der Betriebsart des Controllers wird der Prozeßablauf unterbrochen. Befinden sich die Geräte nicht im sicheren Zustand, kann eine Unterbrechung des Prozesses Tod oder schwere Körperverletzungen und/oder Sachschäden verursachen.

Lassen Sie niemanden die Betriebsart des Controllers ändern oder ein Urlöschen durchführen, wenn Sie sich nicht vergewissert haben, daß sich die Geräte im sicheren Zustand befinden. Installieren Sie einen physikalischen NOT-AUS-Schaltkreis für die Maschine bzw. den Prozeß.

## Einstellen des Betriebszustands

Die Schaltflächen RUN, RUNP und STOP auf dem Panel Control entsprechen den verschiedenen Betriebszuständen des Controllers. Sie werden in Tabelle C-1 aufgeführt:

- Im Betriebszustand STOP führt der Controller das Anwenderprogramm nicht aus. Zum Laden eines Programms, das SDBs umfaßt, müssen Sie den Controller in den Betriebszustand STOP versetzen. Beim Übergang in den Betriebszustand STOP nehmen die Ausgänge einen sicheren Zustand ein.
- Im Betriebszustand RUN führt der Controller das Anwenderprogramm aus. Sie können keine neuen Programme oder Codebausteine laden, wenn sich der Controller im Betriebszustand RUN befindet.
- Im Betriebszustand RUN-P führt der Controller das Anwenderprogramm aus. Sie können neue Programme und Codebausteine in die CPU laden.

Durch Anwählen der entsprechenden Schaltfläche versetzen Sie den Controller in den ausgewählten Betriebszustand. Die Statusanzeigen im Panel Control zeigen an, ob sich der Controller im Betriebszustand RUN (bzw. RUN-P) oder STOP befindet.

Wenn Sie möchten, daß eine externe Quelle, z.B. die Programmiersoftware STEP 7, den Betriebszustand des WinLC Controllers ändern kann, wählen Sie den Betriebszustand RUN oder RUN-P. Ändert die externe Software den Betriebszustand, ändert sich die angewählte Schaltfläche nicht, doch die Statusanzeigen geben den tatsächlichen Betriebszustand des Panel Control an.

Tabelle C-1 Schaltflächen zum Wechseln des Betriebszustands des Controller

Betriebszustand	Beschreibung
RUNP	Der Controller bearbeitet das Anwenderprogramm. Befindet sich der WinLC Controller im Betriebszustand RUN-P (Betriebszustand RUN-PROGRAM), können Sie folgende Funktionen ausführen: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Ein Programm aus dem WinLC Controller in Ihren PC bzw. Ihr Programmiergerät laden.</li> <li>• Ein Programm in den WinLC Controller laden.</li> <li>• Einzelne Bausteine in den WinLC Controller laden.</li> </ul>
RUN	Der Controller bearbeitet das Anwenderprogramm. Sie können ein Programm aus dem Controller in Ihren PC bzw. Ihr Programmiergerät laden, aber Sie können kein Programm in den Controller laden.
STOP	Der Controller bearbeitet das Anwenderprogramm nicht. Befindet sich der WinLC Controller im Betriebszustand STOP, können Sie folgende Funktionen ausführen: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Ein Programm aus dem WinLC Controller in Ihren PC bzw. Ihr Programmiergerät laden.</li> <li>• Ein Programm in den WinLC Controller laden.</li> </ul>

## Statusanzeigen

Die Statusanzeigen (BUSF1, BUSF2, INTF, EXTF, PS, BATTF, FRCE, RUN und STOP) liefern wesentliche Informationen über den Controller, z.B. den aktuellen Betriebszustand oder das Vorhandensein einer Fehlerbedingung. In Tabelle C-2 sind die einzelnen Statusanzeigen des CPU Panel für den Controller beschrieben. Sie können den Zustand des Controllers nicht durch Anklicken der Statusanzeigen ändern.

Enthält das Anwenderprogramm einen Haltepunkt, werden beide Anzeigen für RUN und STOP eingeschaltet, solange der Haltepunkt aktiv ist: die Statusanzeige für den Betriebszustand RUN blinkt und die Anzeige für den Betriebszustand STOP ist eingeschaltet.

Bei einem Neustart werden beide Anzeigen für RUN und STOP eingeschaltet: die Statusanzeige für den Betriebszustand RUN blinkt und die Anzeige für den Betriebszustand STOP ist während des Neustarts eingeschaltet. Wird die Statusanzeige für den Betriebszustand STOP ausgeschaltet, sind die Ausgänge aktiviert.

Blinken alle Statusanzeigen, ist der Controller defekt.

Tabelle C-2 Statusanzeigen

Statusanzeige	Beschreibung
ON	Spannungsversorgung. In WinLC immer eingeschaltet.
BATTF	Batterieausfall. In WinLC immer ausgeschaltet.
INTF	Diese Anzeige leuchtet auf, wenn im Controller eine Fehlerbedingung aufgetreten ist, z.B. Programmierfehler, Firmware-Fehler, Rechen- oder Zeitfehler.
EXTF	Diese Anzeige leuchtet auf, wenn außerhalb des Controllers eine Fehlerbedingung aufgetreten ist, z.B. Hardware-Fehler, Parameterfehler, Kommunikationsfehler und E/A-Fehler.
BUSF1 BUSF2	Diese Anzeigen leuchten auf (ständig oder blinkend), um eine Fehlerbedingung in der Kommunikation mit der dezentralen Peripherie anzuzeigen (siehe Tabelle 6-5). Da WinLC nur ein PROFIBUS-DP-Netz unterstützt, ist die Anzeige BUSF1 als einzige aktiv; die Anzeige BUSF2 ist in WinLC nicht gültig.
FRCE	Diese Anzeige leuchtet auf, wenn eine Force-Anforderung aktiv ist. In WinLC nicht gültig.
RUN  STOP	Leuchtet dem Betriebszustand entsprechend (RUN oder STOP) auf. Wenn RUN blinkt und STOP ständig leuchtet: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Der Controller führt einen Neustart aus.</li> <li>• Das Anwenderprogramm hat einen Haltepunkt erreicht.</li> </ul>
Alle Statusanzeigen blinken.	Wenn alle Statusanzeigen blinken, hat WinLC eine Fehlerbedingung erkannt, die nicht durch Umrösten (MRES) behoben werden kann. Um diese Bedingung aufzuheben, müssen Sie folgende Schritte ausführen: <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Schließen Sie den WinLC Controller.</li> <li>2. Starten Sie den WinLC Controller neu.</li> <li>3. Führen Sie ein Umrösten durch (MRES).</li> </ol> Läuft WinLC als Dienst, müssen Sie den WinLC Controller in der Systemsteuerung von Windows NT schließen und erneut starten.

**Urlöschen des Speichers mit der Schaltfläche "MRES"**

Das Panel Control verfügt über die Schaltfläche "MRES" zum Rücksetzen des Speichers auf die voreingestellten Werte und zum Löschen des Anwenderprogramms. Wenn Sie die Schaltfläche "MRES" betätigen, wird der WinLC Controller in den Betriebszustand STOP versetzt und es werden die folgenden Aufgaben ausgeführt:

1. Der Controller löscht das gesamte Anwenderprogramm, einschließlich der Datenbausteine (DBs).
2. Der Controller setzt die Speicherbereiche zurück (E, A, M, T und Z).

Nach dem Urlöschen sind der Diagnosepuffer und die MPI-Adresse unverändert.

## C.2 Einstellen der Control Engine für das Panel Control

Wenn Sie mit dem ActiveX Panel Control arbeiten, müssen Sie die Control Engine angeben, zu der die Verbindung aufgebaut werden soll. Das Panel kann nicht an Hardware-Automatisierungssysteme oder im Netz angeschlossen werden. Bild C-2 zeigt das Dialogfeld "Eigenschaften" für das Panel Control. Sie geben den Namen des Controllers im Feld "Control Engine" ein:

- Bei WinAC RTX:
  - **WinLC** (für WinLC)
  - **WinLCRTX** (für WinLC RTX)
- Bei WinAC Pro:
  - **CPU 412-2 PCI** (für die PCI-Version der S7-CPU 412)
  - **CPU 416-2 PCI** (für die PCI-Version der S7-CPU 416)
  - **CPU 416-2 DP ISA** (für die ISA-Version der S7-CPU 416)

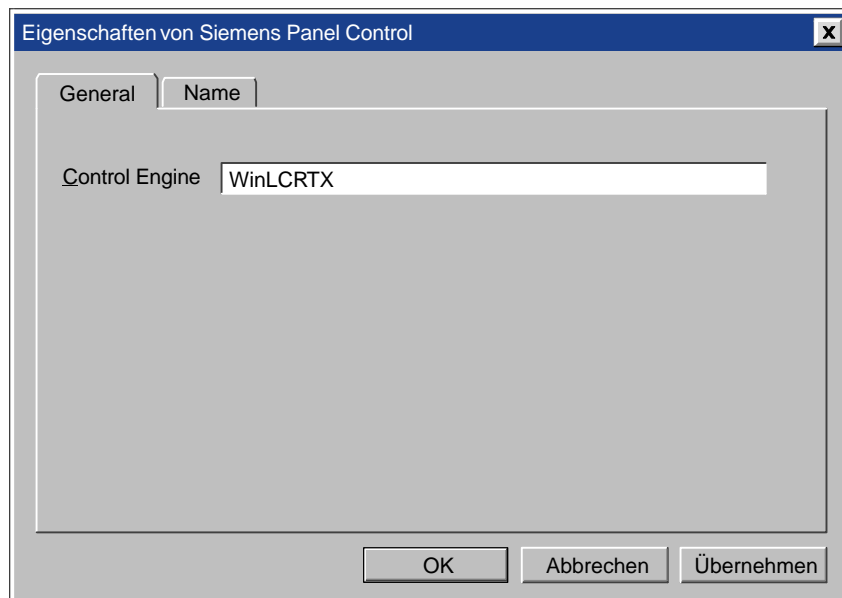


Bild C-2 Eigenschaften des Panel Control (Register "General")

---

### Hinweis

Wenn Sie in einem Fremd-Container arbeiten, der Ihnen die anderen Eigenschaften des Panel Control anzeigt, dürfen Sie diese Eigenschaften und die zugeordneten Werte nicht ändern.

---



### C.3 Beispielprogramme zum Einsetzen des Panel Control

Sie können Programme schreiben, um je nach dem Zustand des Panel Control bestimmte Aktionen auszuführen. Die folgenden Beispielprogramme zeigen Ihnen, wie Sie Programme zum Einsetzen des Panel Control schreiben können.

#### Wechseln des Betriebszustands des Controllers

Ihr Programm kann den Betriebszustand (RUN, RUN-P, STOP) des Controllers wechseln. Tabelle C-3 zeigt Beispiele für Unterprogramme, die diese Aufgaben ausführen, wenn Sie auf eine Befehlsschaltfläche im VB-Arbeitsblatt klicken.

- Wird das Unterprogramm ConnectToCPU aufgerufen, wird das Panel Control mit einem bestimmten Controller verbunden.
- Wird das Unterprogramm SetToRun aufgerufen, wird der Controller in den Betriebszustand RUN versetzt.
- Wird das Unterprogramm SetToRunP aufgerufen, wird der Controller in den Betriebszustand RUN-P versetzt.
- Wird das Unterprogramm SetToStop aufgerufen, wird der Controller in den Betriebszustand STOP versetzt.

Tabelle C-3 Verbinden eines Controllers und Wechseln des Betriebszustands

Visual Basic Code	
<pre>Private Sub ConnectToCPU     S7Panel1.ConnectCPU = True    'Panel mit der gewählten Control Engine verbinden End Sub</pre>	
<pre>Private Sub SetToRun     S7Panel1.ModeCtrl = RUN_Switch    'WinLC in RUN versetzen End Sub</pre>	
<pre>Private Sub SetToRunP     S7Panel1.ModeCtrl = RUNP_Switch    'WinLC in RUN-P versetzen End Sub</pre>	
<pre>Private Sub SetToStop     S7Panel1.ModeCtrl = STOP_Switch    'WinLC in STOP versetzen End Sub</pre>	

## Einrichten des Zugriffsschutzes für das Panel Control

Sie können eine anwenderspezifische Anwendung entwerfen, die das Panel Control einsetzt, und können es dem Zugriffsschutz der Anwendung überlassen, ob ein Anwender das Panel Control bedienen kann oder nicht. Da Ihre Anwendung über ein Paßwort oder einen anderen Zugriffsschutz verfügt, brauchen Sie keinen weiteren Zugriffsschutz für das Panel Control.

Die in Tabelle C-4 aufgeführten Unterprogramme enthalten den Code für folgende Aufgaben:

- Zum Umgehen des Zugriffsschutzes des Panel Control, können Sie die Eigenschaft `SecurityState` des Panel Control auf `App_Does_Security` setzen. Das Panel Control überläßt es nun der Anwendung, zu prüfen, ob der Anwender Änderungen am Controller vornehmen darf.

In diesem Beispiel wird die Eigenschaft `SecurityState` auf diesen Wert gesetzt, wenn das Arbeitsblatt der Anwendung geladen wird.

- Um sicherzustellen, daß der Anwender die Berechtigung der Anwendung erhalten hat, bevor er Änderungen mit dem Panel Control eingeben kann, setzen Sie die Eigenschaft `SwitchOK` des Panel Control auf `False`. Die Schaltfläche auf dem Panel Control reagiert jetzt auf Anforderungen des Anwenders nur, wenn die Anwendung den Zustand der Eigenschaft `SwitchOK` geändert hat.

In diesem Beispiel wird die Eigenschaft `SwitchOK` auf `False` gesetzt, wenn das Arbeitsblatt der Anwendung geladen wird.

- Damit der Anwender mit dem Panel Control Änderungen für den Controller eingeben kann, setzt Ihre Anwendung die Eigenschaft `SwitchOK` des Panel Control auf `True`.

Wenn das Unterprogramm `PerformSecurityCheck` feststellt, daß der Anwender Änderungen mit dem Panel Control vornehmen darf, setzt das Unterprogramm die Eigenschaft `SwitchOK` des Panel Control auf `True`. Solange die Eigenschaft `SwitchOK` nicht auf `True` gesetzt ist, führt das Panel Control die vom Anwender eingegebenen Änderungen nicht durch.

Immer wenn ein Anwender mit dem Panel Control eine Aufgabe ausführen will, ermittelt das Panel Control mit Hilfe dieses Beispielcodes, ob der Anwender von der Anwendung die Berechtigung erhalten hat, die gewünschte Änderung durchzuführen. Klickt ein Anwender beispielsweise auf die Schaltfläche "RUN" im Panel Control, um den Controller vom Betriebszustand STOP in den Betriebszustand RUN zu versetzen, prüft das Panel Control den Zustand der Eigenschaft `SwitchOK`, bevor es den Betriebszustand des Controllers ändert.

Tabelle C-4 Einrichten des Zugriffsschutzes für das Panel Control

Visual Basic Code
<pre>'Diese Beispielanwendung verwendet einen booleschen Parameter (AppPasswordValid), 'um Änderungen mit dem Panel Control zuzulassen      Dim AppPasswordValid As Boolean 'Der Anwender darf (oder auch nicht)     Änderungen vornehmen</pre>
<pre>Private Sub Form_Load()     'Dieser Abschnitt verbindet das Panel Control mit dem Controller (WinLC) und     'initialisiert die Eigenschaften des Panel Control      'Control Engine String für den Controller setzen     S7Panel.ControlEngine = WinLC      'Panel Control mit WinLC verbinden     S7Panel.ConnectCPU = True      'Eigenschaft SwitchOK mit False initialisieren. Dadurch können keine Änderungen     'vorgenommen werden, solange die Anwendung nicht den Zugriffsschutz geprüft hat     S7Panel.SwitchOK = False      'Zugriffsschutz so einstellen, daß die Anwendung den Zugriffsschutz prüft     S7Panel.SecurityState = App_Does_Security  End Sub</pre>
<pre>Private Sub PerformSecurityCheck()     'Dieses Unterprogramm prüft den Zugriffsschutz für die Anwendung.     '     'Der Code, der den Zugriffsschutz der Anwendung prüft, wird hier angeordnet...     'Darf der Anwender Änderungen eingeben, wird AppPasswordValid auf True gesetzt     'Andernfalls wird AppPasswordValid auf False gesetzt      'Der Zustand von AppPasswordValid legt fest, ob das Panel Control auf den Anwender     'reagiert     S7Panel.SwitchOK = AppPasswordValid  End Sub</pre>

## Reagieren auf die Zustandsänderungen der LEDs des Panel Control

Tabelle C-5 zeigt ein Beispiel für ein Unterprogramm, das den Zustand der LED für den Betriebszustand RUN liest und die Farbe der LED ermittelt sowie feststellt, ob die LED ständig leuchtet oder blinkt. Die Konstanten, die für das Unterprogramm deklariert sind, sind die Masken für die Werte der Eigenschaften der LED: CpuBusf1, CpuBusf2, CpuExtF, CpuFrce, CpuIntF, CpuRun und CpuStop.

Tabelle C-5 Reagieren auf Zustandsänderungen der LEDs des Panel Control

Visual Basic Code
<pre> Private Sub S7Panel_UpdateState()     'Diese Konstanten sind die Masken für die LED-Eigenschaften:     Const LED_GREEN = &amp;H2     Const LED_3SEC = &amp;H100     Const LED_ON = &amp;H200     Const LED_05HZ = &amp;H300     Const LED_20HZ = &amp;H400     'In diesem Beispiel sind RunLedColorTxt und RunLedStateTxt Textfelder:     'RunLedColorTxt zeigt eine Meldung über die Farbe der LED für den     'Betriebszustand RUN     'RunLedStateTxt zeigt eine Meldung über den Zustand (ständig ein oder blinkend)     'der LED für den Betriebszustand RUN      If S7Panel.CpuRun = 0 Then         RunLedColorTxt.Caption = "Farbe der LED für den Betriebszustand RUN ist grau"         RunLedStateTxt.Caption = "RunLED ist aus"     End If      If ((S7Panel.CpuRun And LED_GREEN) = LED_GREEN) Then         RunLedColorTxt.Caption = "Farbe der LED für den Betriebszustand RUN ist grün"     End If      If ((S7Panel.CpuRun And LED_ON) = LED_ON) Then         RunLedColorTxt.Caption = "LED für den Betriebszustand RUN ist eingeschaltet         (und blinkt nicht)"     End If      If ((S7Panel.CpuRun And LED_3SEC) = LED_3SEC) Then         RunLedColorTxt.Caption = "LED für den Betriebszustand RUN blinkt 3 Sekunden         lang"     End If      If ((S7Panel.CpuRun And LED_05SEC) = LED_05HZ) Then         RunLedColorTxt.Caption = "LED für den Betriebszustand RUN blinkt mit Intervallen         von 5 Hz"     End If      If ((S7Panel.CpuRun And LED_20SEC) = LED_20HZ) Then         RunLedColorTxt.Caption = "LED für den Betriebszustand RUN blinkt mit Intervallen         von 20 Hz"     End If  End Sub </pre>

## C.4 Auswerten der LEDs des Panel Control

Das Panel Control verfügt über folgende LED-Eigenschaften:

- CpuBusf1
- CpuBusf2
- CpuExtF
- CpuFrce
- CpuIntF
- CpuRun
- CpuStop

Mit den Konstanten (Hexadezimalwerten), die in Tabelle C-6 aufgeführt werden, werten Sie die Zustände der LEDs auf dem Panel Control aus. Diese Masken ermitteln den Zustand der einzelnen LED-Eigenschaften.

Tabelle C-6 Masken für die LEDs des Panel Control

Maske (Hexadezimalwert)	Beschreibung
1	Farbe der LED = orange
2	Farbe der LED = grün
3	Farbe der LED = rot
100	LED blinkt 3 Sekunden
200	LED ist eingeschaltet (blinkt nicht)
300	LED blinkt mit einer Frequenz von 5 Hz
400	LED blinkt mit einer Frequenz von 20 Hz

## C.5 Eigenschaften und Methoden des Panel Control

### Eigenschaft **ActiveFilePath**

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft liefert den Pfadnamen für die Control Engine (Controller).

Syntax:

`[ value = ] object.ActiveFilePath`

Die Syntax der Eigenschaft ActiveFilePath besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenfolge, die den Namen des Controllers angibt.

### Eigenschaft **AutoStart**

Gültig für: Panel Control

Mit dieser Eigenschaft können Sie die Autostart-Funktion von WinLC einstellen. Diese Eigenschaft ist nur für WinLC gültig. Ausführliche Informationen zur Autostart-Funktion entnehmen Sie der Dokumentation zu WinLC.

Syntax:

`object.AutoStart [= value]`

Die Syntax der Eigenschaft AutoStart besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der angibt, ob die Autostart-Funktion für das <i>Objekt</i> aktiviert ist.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Die Autostart-Funktion von WinLC ist aktiviert.
False	(Voreinstellung) Die Autostart-Funktion von WinLC ist deaktiviert.

## Eigenschaft CheckPW

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft prüft, ob das eingegebene Paßwort korrekt ist. Entspricht das Paßwort dem in der Control Engine gespeicherten Paßwort, führt das Control die gewünschte Operation aus.

Syntax:

**object.CheckPW** [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft CheckPW besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine ganze Zahl, die prüft, ob das <i>Objekt</i> die angeforderte Operation ausführt.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
0 - Check_Wait	(Voreinstellung) Die Control Engine prüft das Paßwort.
1 - Check_Good	Das Paßwort wurde korrekt eingegeben und die Operation wird zugelassen.
2 - Check_Bad	Das Paßwort wurde nicht korrekt eingegeben und die Operation wird nicht zugelassen.

## Eigenschaft ConnectCPU

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft baut eine Verbindung zum S7-Controller auf oder trennt diese Verbindung (WinLC oder eine der in Abschnitt C.2 aufgeführten Slot-PLCs).

Syntax:

**object.ConnectCPU** [= *value*]

Die Syntax der Methode ConnectCPU besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der angibt, ob das <i>Objekt</i> mit einer S7 Control Engine verbunden wird.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Das <i>Objekt</i> wird mit dem S7-Controller verbunden.
False	(Voreinstellung) Das <i>Objekt</i> wird vom S7-Controller getrennt.

### Eigenschaft ControlEngine

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft speichert den Pfadnamen bzw. die Identifikation der Control Engine, die mit dem Control verbunden ist.

Syntax:

*object.ControlEngine* [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft ControlEngine besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenkette, die den Pfadnamen bzw. die Identifikation der Control Engine angibt, auf die das "object" zugreifen soll.

### Eigenschaften CpuBusf1, CpuBusf2

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Kommunikationsanzeigen (BUSF1 und BUSF2) im Control fest. BUSF1 zeigt den Zustand der dezentralen Peripherie für die Control Engine an. Wird ein zweites Netz von der Control Engine unterstützt, zeigt BUSF2 den Status des zweiten Netzes.

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuBusf1*

[ *value* = ] *object.CpuBusf2*

Die Syntax der Eigenschaften CpuBusf1 und CpuBusf2 bestehen aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Busfehleranzeige (BUSF1 oder BUSF2) auf dem Objekt angibt.



Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft CpuExtF

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Anzeige "Externer Fehler" des Controls fest. Externe Fehler treten nicht in der CPU der Control Engine auf. Es handelt sich beispielsweise um Drahtbruch der lokalen Ein- und Ausgänge.

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuExtF*

Die Syntax der Eigenschaft CpuExtF besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige EXTf auf dem <i>Objekt</i> angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft CpuFrce

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Anzeige FRCE des Controls fest. Die Anzeige FRCE leuchtet auf, wenn eine vom Anwender angeforderte Force-Funktion aktiv ist. (Mit der Programmiersoftware STEP 7 kann der Anwender bewirken, daß die Control Engine einen Eingang oder einen Ausgang auf einen bestimmten Wert forct bzw. setzt.)

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuFrce*

Die Syntax der Eigenschaft CpuFrce besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige FRCE auf dem <i>Objekt</i> angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft CpuIntF

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Anzeige "Interner Fehler" des Controls fest. Interne Fehler treten in der CPU der Control Engine auf, z.B. Programmierfehler, die die Control Engine in den Betriebszustand STOP versetzen.

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuIntF*

Die Syntax der Eigenschaft CpuIntF besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige INTF auf dem <i>Objekt</i> angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft CpuRun

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Betriebszustandsanzeige RUN des Controls fest.

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuRun*

Die Syntax der Eigenschaft CpuRun besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige RUN angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft CPURunning

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft zeigt an, daß die Control Engine noch läuft bzw. in Betrieb ist. Das Control fragt die Control Engine ab, und wenn die Control Engine reagiert, wird die Eigenschaft auf True gesetzt.

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuRunning*

Die Syntax der Eigenschaft CpuRunning besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der angibt, ob die Control Engine läuft und auf das Control reagieren kann.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Die Control Engine läuft und hat auf die Abfrage des Controls reagiert.
False	(Voreinstellung) Die Control Engine läuft nicht und reagiert auch nicht.

### Eigenschaft CpuStop

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Betriebszustandsanzeige STOP des Controls fest.

Syntax:

[ *value* = ] *object.CpuStop*

Die Syntax der Eigenschaft CpuStop besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige STOP angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft FirmwareVersion

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft speichert den Ausgabestand der Firmware der Control Engine.

Syntax:

[ *value* = ] *object.FirmwareVersion*

Die Syntax der Eigenschaft FirmwareVersion besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenkette, die den Ausgabestand der Firmware der Control Engine angibt.

### Eigenschaft FmrSwitch

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft startet die Pufferbatterie der SlotPLC neu.

Syntax:

*object.FmrSwitch* [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft FmrSwitch besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der die Pufferbatterie der Control Engine neu startet.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Die Control Engine führt einen Batterie-Neustart (FMR).
False	(Voreinstellung) Keine Aktion erforderlich.

### Eigenschaft HardwareVersion

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft speichert die Version (den Ausgabestand) der Hardware der Control Engine.

Syntax:

[*value* =] *object.HardwareVersion*

Die Syntax der Eigenschaft HardwareVersion besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenkette, die die Version der Hardware der Control Engine angibt.

### Eigenschaft mlfb

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft speichert die Bestellnummer der SlotPLC.

Syntax:

[ *value* = ] *object.mlfb*

Die Syntax der Eigenschaft mlfb besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenkette, die die Bestellnummer der Control Engine angibt.

### Eigenschaft ModeCtrl

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft ändert den Betriebszustand der Control Engine.

Syntax:

*object.ModeCtrl* [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft ModeCtrl besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine ganze Zahl, die den neuen Betriebszustand der Control Engine angibt.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
0	MRES (Urlöschen)
1	Betriebszustand STOP
2	Betriebszustand RUN
3	Betriebszustand RUN-P

### Methode OnStateChanged

Gültig für: Panel Control

Diese Methode wird vom Control intern verwendet und darf nicht geändert werden.

### Eigenschaft PSBattF

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Anzeige "Batteriefehler" des Controls fest. Diese Eigenschaft ist gültig für die Control Engine. Die Anzeige BATTF leuchtet auf, wenn ein Batteriefehler vorliegt.

Syntax:

[ *value* = ] *object*.**PSBattF**

Die Syntax der Eigenschaft PSBattF besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige BATTF auf dem <i>Objekt</i> angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft PSON

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft legt den Zustand der Anzeige ON (Spannungsversorgung) des Controls fest. Die Anzeige ON zeigt den Zustand der Spannungsversorgung der Control Engine an.

Syntax:

[ *value* = ] *object*.**PSON**

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein ganzzahliger Ausdruck, der den Zustand der Anzeige PS auf dem <i>Objekt</i> angibt.

Die Einstellungen für den *Wert* werden in Tabelle C-6 dargestellt.

### Eigenschaft PwrSwitch

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft gibt den Ein-/Aus-Zustand der Control Engine an.

Syntax:

`object.PwrSwitch [= value]`

Die Syntax der Eigenschaft PwrSwitch besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der angibt, ob die Control Engine ein- oder ausgeschaltet ist.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Die Control Engine ist eingeschaltet.
False	Die Control Engine ist ausgeschaltet.

### Eigenschaft ResourceFile

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft gibt den Namen der DLL für die sprachabhängigen Strings, die im Control angezeigt werden, an.

Syntax:

`object.ResourceFile [= value]`

Die Syntax der Eigenschaft ResourceFile besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenfolge, die den Namen der sprachabhängigen DLL angibt.

### Eigenschaft ResourcePath

Gültig für: Panel Control

Diese schreibgeschützte Eigenschaft enthält den Pfadnamen der sprachabhängigen DLL für das Control.

Syntax:

*object.ResourcePath* [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft ResourcePath besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine Zeichenfolge, die den Pfadnamen der sprachabhängigen DLL angibt.

### Eigenschaft SecurityState

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft gibt die für das Control eingestellte Schutzstufe an:

- Das Panel Control führt die Sicherheitsabfrage aus.
- Deaktiviert die Sicherheitsabfrage des Controls. Ihre Anwendung führt alle Sicherheitsoperationen aus. (Siehe auch: Eigenschaft SwitchOK.)

Syntax:

*object.securityState* [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft SecurityState besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Eine ganze Zahl, die die Schutzstufe für das <i>Objekt</i> angibt.



Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
0	Das Panel Control führt Sicherheitsabfragen aus.
1	Die Sicherheitsabfrage des Control ist deaktiviert. Ihre Anwendung führt alle Sicherheitsoperationen aus. (Siehe auch: Eigenschaft SwitchOK.)

### Eigenschaft SetPassword

Gültig für: Panel Control

Ist diese Eigenschaft auf True gesetzt, wird die Funktion "Paßwort einrichten" zum Ändern des Paßworts für die Control Engine ausgeführt.

Syntax:

`object.SetPassword [= value]`

Die Syntax der Eigenschaft SetPassword besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der angibt, ob die Funktion "Paßwort einrichten" aufgerufen werden soll.

Der *Wert* hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Das Control ruft die Funktion "Paßwort einrichten" zum Ändern des Paßworts für die Control Engine auf.
False	(Voreinstellung) Keine Aktion.

### Eigenschaft ShowErrorBoxes

Gültig für: Panel Control

Diese Eigenschaft gibt an, ob die voreingestellten Fehlermeldungen angezeigt werden sollen, wenn ein vom Anwender generierter Fehler auftritt. Jedesmal, wenn ein Fehler auftritt, wird das Ereignis Error ausgelöst. Ist die Eigenschaft ShowErrorBoxes aktiviert, wird eine Standard-Fehlermeldung aufgeblendet.

Alle Fehler zu Verbindungen werden vom Ereignis ConnectionError gemeldet.

Syntax:

`object.ShowErrorBoxes [= value]`

Die Eigenschaft ShowErrorBoxes besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" (Kennzeichen eines bestimmten SIMATIC Control) bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der angibt, ob das Control Fehlermeldungen anzeigt.

Der Wert hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	(Voreinstellung) Das Control zeigt Standard-Fehlermeldungen an.
False	Die Fehlermeldungen werden nicht angezeigt.

## Eigenschaft SwitchOK

Gültig für: Panel Control

Wird die Sicherheitsprüfung von Ihrer Anwendung durchgeführt (indem die Sicherheitsabfragen durch das Control deaktiviert sind), läßt diese Eigenschaft die angeforderten Operationen zu. Ist für die Eigenschaft SecurityState der Wert 3 eingestellt, wartet das Control, bis die Eigenschaft SwitchOK auf True gesetzt wird, bevor es eine angeforderte Operation ausführt. Ist die Eigenschaft SecurityState auf 4 gesetzt, muß diese Eigenschaft auf "True" gesetzt werden, damit Aktionen ausgeführt werden können.

Syntax:

*object*.SwitchOK [= *value*]

Die Syntax der Eigenschaft SwitchOK besteht aus folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>object</i>	Der Ausdruck "object" bezieht sich auf eines der unter "Gültig für" aufgeführten Objekte.
<i>value</i>	Ein boolescher Ausdruck, der die Ausführung einer angeforderten Operation zuläßt oder nicht zuläßt.

Der Wert hat folgende Einstellungen:

Einstellung	Beschreibung
True	Der Anwender darf die angeforderte Operation ausführen. Das Control führt dann die Operation aus.
False	(Voreinstellung) Das Control führt die angeforderte Operation nicht aus.

## C.6 Ereignisse des Panel Control

### Ereignis AlarmCondition

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn das Panel Control erkennt, daß in der Control Engine eine Fehlerbedingung vorliegt oder der Betriebszustand STOP eingetreten ist.

Syntax: **AlarmCondition()**

### Ereignis ConnectionError

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn in einer Verbindung ein Fehler auftritt. Das Ereignis ConnectionError hat keine Parameter.

Syntax:

**ConnectionError()**

### Ereignis MouseDown

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn sich der Mauszeiger auf dem Control befindet und die Maustaste gedrückt wird.

Syntax:

**MouseDown(short Button, short Shift, OLE\_XPOS\_PIXELS x, \_  
OLE\_YPOS\_PIXELS y)**

Das Ereignis `MouseDown` besteht auf folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>Button</i>	<p>Eine ganze Zahl, die die Maustaste angibt, die gedrückt wurde und das Auftreten des Ereignisses verursacht hat.</p> <p>Der Parameter "Button" ist ein Bitfeld mit Bits, die der linken Maustaste (Bit 0), der rechten Maustaste (Bit 1) und der mittleren Maustaste (Bit 2) entsprechen. Diese Bits entsprechen jeweils den Werten 1, 2 und 4. Nur eines der Bits ist gesetzt und zeigt dadurch an, welche Maustaste das Ereignis ausgelöst hat.</p>
<i>Shift</i>	<p>Eine ganze Zahl, die dem Zustand der Tasten SHIFT, CTRL und ALT beim Drücken bzw. Loslassen der Maustaste, die im Parameter Button angegeben ist, entspricht.</p> <p>Ein Bit wird gesetzt, wenn die Taste gedrückt ist. Bei dem Parameter Shift handelt es sich um ein Bitfeld, das die niederwertigsten Bits enthält, die den Tasten SHIFT (Bit 0), CTRL (Bit 1) und ALT (Bit 2) entsprechen. Diese Bits entsprechen jeweils den Werten 1, 2 und 4. Der Parameter "Shift" zeigt den Zustand dieser Tasten an. Einige, alle oder keines der Bits kann gesetzt sein, wodurch angezeigt wird, daß einige, alle oder keine der Tasten gedrückt ist. Beispiel: Sind die Tasten CTRL und ALT beide gedrückt, ist der Wert von Shift 6.</p>
<i>x,y</i>	<p>Gibt eine Zahl aus, die der aktuellen Position des Mauszeigers entspricht.</p>

## Ereignis `MouseMove`

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn Sie den Mauszeiger über ein Control bewegen.

Syntax:

```
MouseMove(short Button, short Shift, OLE_XPOS_PIXELS x, OLE_YPOS_PIXELS y)
```

Das Ereignis MouseMove besteht auf folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>Button</i>	<p>Eine ganze Zahl, die die Maustaste angibt, die gedrückt wurde und das Auftreten des Ereignisses verursacht hat.</p> <p>Der Parameter "Button" ist ein Bitfeld mit Bits, die der linken Maustaste (Bit 0), der rechten Maustaste (Bit 1) und der mittleren Maustaste (Bit 2) entsprechen. Diese Bits entsprechen jeweils den Werten 1, 2 und 4. Nur eines der Bits ist gesetzt und zeigt dadurch an, welche Maustaste das Ereignis ausgelöst hat.</p>
<i>Shift</i>	<p>Eine ganze Zahl, die dem Zustand der Tasten SHIFT, CTRL und ALT beim Drücken bzw. Loslassen der Maustaste, die im Parameter Button angegeben ist, entspricht.</p> <p>Ein Bit wird gesetzt, wenn die Taste gedrückt ist. Bei dem Parameter Shift handelt es sich um ein Bitfeld, das die niederwertigsten Bits enthält, die den Tasten SHIFT (Bit 0), CTRL (Bit 1) und ALT (Bit 2) entsprechen. Diese Bits entsprechen jeweils den Werten 1, 2 und 4. Der Parameter "Shift" zeigt den Zustand dieser Tasten an. Einige, alle oder keines der Bits kann gesetzt sein, wodurch angezeigt wird, daß einige, alle oder keine der Tasten gedrückt ist. Beispiel: Sind die Tasten CTRL und ALT beide gedrückt, ist der Wert von Shift 6.</p>
<i>x,y</i>	Gibt eine Zahl aus, die der aktuellen Position des Mauszeigers entspricht.

## Ereignis MouseUp

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn eine Maustaste losgelassen wird, während sich der Mauszeiger über dem Control befindet.

Syntax:

```
MouseUp(short Button, short Shift, OLE_XPOS_PIXELS x, _
OLE_YPOS_PIXELS y)
```

Das Ereignis MouseUp besteht auf folgenden Teilen:

Teil	Beschreibung
<i>Button</i>	<p>Eine ganze Zahl, die die Maustaste angibt, die gedrückt wurde und das Auftreten des Ereignisses verursacht hat.</p> <p>Der Parameter "Button" ist ein Bitfeld mit Bits, die der linken Maustaste (Bit 0), der rechten Maustaste (Bit 1) und der mittleren Maustaste (Bit 2) entsprechen. Diese Bits entsprechen jeweils den Werten 1, 2 und 4. Nur eines der Bits ist gesetzt und zeigt dadurch an, welche Maustaste das Ereignis ausgelöst hat.</p>
<i>Shift</i>	<p>Eine ganze Zahl, die dem Zustand der Tasten SHIFT, CTRL und ALT beim Drücken bzw. Loslassen der Maustaste, die im Parameter Button angegeben ist, entspricht.</p> <p>Ein Bit wird gesetzt, wenn die Taste gedrückt ist. Bei dem Parameter Shift handelt es sich um ein Bitfeld, das die niederwertigsten Bits enthält, die den Tasten SHIFT (Bit 0), CTRL (Bit 1) und ALT (Bit 2) entsprechen. Diese Bits entsprechen jeweils den Werten 1, 2 und 4. Der Parameter "Shift" zeigt den Zustand dieser Tasten an. Einige, alle oder keines der Bits kann gesetzt sein, wodurch angezeigt wird, daß einige, alle oder keine der Tasten gedrückt ist. Beispiel: Sind die Tasten CTRL und ALT beide gedrückt, ist der Wert von Shift 6.</p>
<i>x,y</i>	<p>Gibt eine Zahl aus, die der aktuellen Position des Mauszeigers entspricht.</p>

### Ereignis MResBttnSelected

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn der Anwender im Panel Control auf die Schaltfläche "Urlöschen" (MRES) klickt. Mit diesem Ereignis können Sie externen Schutz für Ihren Prozeß implementieren.

Syntax: **MResBttnSelected()**

### Ereignis RunBttnSelected

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn der Anwender im Panel Control auf die Schaltfläche für die Betriebsart RUN klickt. Mit diesem Ereignis können Sie externen Schutz für Ihren Prozeß implementieren.

Syntax: **RunBttnSelected()**

**Ereignis RunPBttnSelected**

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn der Anwender im Panel Control auf die Schaltfläche für die Betriebsart RUN-P klickt. Mit diesem Ereignis können Sie externen Schutz für Ihren Prozeß implementieren.

Syntax: `RunPBttnSelected()`

**Ereignis StopBttnSelected**

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn der Anwender im Panel Control auf die Schaltfläche für die Betriebsart STOP klickt. Mit diesem Ereignis können Sie externen Schutz für Ihren Prozeß implementieren.

Syntax: `stopBttnSelected()`

**Ereignis UpdateState**

Gültig für: Panel Control

Dieses Ereignis tritt auf, wenn das Panel Control einen Wechsel im Zustand der Control Engine erkennt.

Syntax: `updateState()`





# Index

## A

- Abbilden der E/A im Prozeßabbild, 6-8–6-11
- Abbilden der Ein- und Ausgänge im Prozeßabbild, B-2
- Abschlußwiderstand, 6-3
- ActiveX Controls, Eigenschaften, Panel Control, C-6–C-7
- Adreßbereiche, 6-9–6-12
  - DB, B-1
  - Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
  - FB, B-1, B-4
  - FC, B-1
- Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12
  - Diagnoseadressen, 6-11
- Akkumulatoren
  - Adressen, B-1
  - Anzahl (WinLC), 1-2
  - Technische Daten von WinLC, B-2–B-4
- Alarm
  - Einrichten der Prioritätsklasse, 5-14
  - Uhrzeit, 5-14
  - Weckalarm, 5-15
- Alarm-OBs, B-4, B-5
- Analoge E/A, B-1
  - Technische Daten von WinLC, B-2, B-3
- Ändern der Sprache, 4-20
- Anforderungen, Computer, 1-3
- Anforderungen an das Betriebssystem, 1-3
- Anforderungen an den Computer, 1-3
- Anlauf
  - Anlauf entspricht nicht der tatsächlichen Konfiguration, 5-11
  - Anlaufkonfiguration, 5-11
- Anwenderprogramm, Archivdatei, 4-25
- Anzahl unterstützte Bausteine, Technische Daten von WinLC, B-3
- Anzahl zu ladender Bausteine, 4-8
- Anzeigen der Zykluszeiten, 4-14–4-16
- Arbeitsspeicher, B-1
  - WinLC, B-2–B-4
  - Siehe auch* Ladespeicher

## Archivdatei

- Anlegen, 4-25
- Zurückholen, 4-25
- Aufrufen, Software WinLC, 4-2–4-4
- Aufrufen von WinLC aus STEP 7, 4-8
- Ausfall Windows NT, 5-9
- Ausfallbetrieb (OB84), 5-9
- Ausführungszeit
  - Je Operation, B-12–B-14
  - Tuning Panel, 4-14–4-16
  - Zyklus, 4-12–4-14
- Ausführungszeiten von Operationen, B-12–B-14
- Auswählen des Betriebszustands, 4-10, 5-2, C-3
- AUTHORS.EXE
  - Autorisierung für WinLC, 2-7–2-9
  - Deinstallieren der Autorisierung für WinLC, 2-8
  - Installieren der Autorisierung für WinLC, Installationsvorgang, 2-3–2-5
  - Übertragen der Autorisierung für WinLC, 2-8
- Autorisierung für die Software WinLC, 2-7–2-9
  - Vorgehensweise, README.TXT auf der Autorisierungsdiskette. *Siehe* Installation
- Autostart, 4-18–4-20

## B

- Backup, Archivdatei, 4-25
- Baudrate, 6-6, B-1
  - Busverstärker, 6-7
  - Kabellänge, 6-6
  - Stichleitungen, 6-7
  - Technische Daten von WinLC, B-2, B-3
- Bedienen und Beobachten von Daten, 5-8
- Beispiel, Programme für das Panel Control, C-7
- Bereiche
  - DB-Adressen, B-1
  - FB-Adressen, B-1, B-4
  - FC-Adressen, B-1

Bestätigung (Zugriffsschutz), 4-22  
 Bestellnummer, B-2  
 Betreiben von WinLC als NT-Dienst  
     Automatischer oder manueller Betrieb, 2-5  
     Registrieren und Aufheben der Registrierung, 4-16  
 Betriebsarten, 4-9–4-12  
 Betriebsartenschalter, 5-2–5-4, C-2–C-4  
 Betriebszustand RUN, 4-10, 5-2  
     Kalt- oder Warmstart, 4-10–4-12  
     Laden in und aus PC nicht zulässig, 4-10  
     Laden in und aus PC unzulässig, 5-2  
     Statusanzeige, 5-3  
 Betriebszustand RUN (Controller), C-3  
     Statusanzeige, C-5  
 Betriebszustand RUN-P, Laden in und aus PC zulässig, 5-2  
 Betriebszustand RUN-P (Controller), C-3  
     Laden aus CPU und Laden in CPU zulässig, C-3  
 Betriebszustand RUN-P, 4-10, 5-2  
     Kalt- oder Warmstart, 4-10–4-12  
     Laden in und aus PC zulässig, 4-10  
 Betriebszustand RUN-P (Controller), C-3  
 Betriebszustand STOP, 4-10, 5-2, C-3  
     Diagnoseinformationen, 5-7–5-9  
     Kalt- oder Warmstart, 4-10–4-12  
     Laden aus CPU und Laden in CPU zulässig, C-3  
     Laden in und aus PC zulässig, 4-10, 5-2  
     Statusanzeige, 5-3, C-5  
     Urlöschen des Speichers mit STEP 7, C-4  
     Urlöschen mit STEP 7, 5-5  
 Betriebszustände, 4-10, 5-2, B-6, C-2, C-3  
     Auswirkungen auf den Zyklus, 4-13  
     Laden der Konfigurationsparameter, 5-10  
 Blauer Bildschirm (nicht behebbarer Fehler in Windows NT), 5-9  
 Busverstärker  
     Adressierung, 6-5  
     Erhöhen der Kabellänge, 6-7  
     Richtlinien, 6-5  
     Stichleitungen, 6-7

## C

Codebausteine  
     Adreßbereiche  
         DB, B-1  
         FB, B-1, B-4  
         FC, B-1  
     Maximale Größe  
         DB, B-1, B-4  
         FB, B-1  
         FC, B-1, B-4  
     Von WinLC unterstützte Anzahl, B-2  
 Computing  
     Eigenschaften, Panel, C-6–C-7  
     Panel Control, Eigenschaften, C-6–C-7  
 Control Engine  
     Einstellen im Panel Control, C-6  
     SIMATIC Controls, Panel, C-1  
 CP 5412  
     Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12  
     Baudrate, 6-6  
     Busverstärker, 6-7  
     Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11  
     Fehlerbehebung, Statusanzeige (WinLC), 6-12  
     Kabellänge, 6-6  
     Richtlinien zum Einrichten des Netzes, 6-2–6-5  
     Stichleitungen, 6-7  
         Unzulässig bei einigen Baudraten, 6-7  
         Technische Daten von WinLC, B-2–B-4  
 CPU (Prozessor), Systemanforderungen, 1-3  
 CPU Panel Control  
     Anzeige Systemfehler (SF), C-4  
     Betriebszustand RUN, Statusanzeige, C-4, C-5  
     Betriebszustand STOP, Statusanzeige, C-4  
     Schaltfläche MRES, C-4  
     Statusanzeigen, Neustart, C-4  
     Systemfehler (SF), C-5  
     Urlöschen des Speichers, C-4

CPU-Panel, 4-2–4-3, 4-9–4-12, 5-2–5-4  
 Autostart, 4-18–4-20  
 Betriebszustand RUN  
 Autostart, 4-18–4-20  
 Statusanzeige, 5-3  
 Betriebszustand STOP  
 Autostart, 4-18–4-20  
 Statusanzeige, 5-3  
 Betriebszustände, Auswirkungen der Auto-  
 start-Funktion, 4-18  
 Neustart, Statusanzeigen, 5-3  
 Schaltfläche 'MRES', 5-5  
 Statusanzeigen, 4-9–4-12, 5-3  
 Neustart, 5-3  
 PROFIBUS-DP, 6-12  
 Systemfehler (SF), 5-3  
 Tuning Panel, 4-14–4-16  
 Urlöschen des Speichers, 5-5  
 Wiederanlauf (kalt oder warm), 4-10

## D

Data, SIMATIC Controls, Panel, C-6–C-7  
 Datenbaustein (DB)  
 Adreßbereiche, B-1  
 Größe, B-1, B-4  
 Remanent, 5-13–5-15  
 Von WinLC unterstützte Anzahl, B-3  
 Datenintegrität (konsistente Daten), 6-11, B-2  
 Deinstallieren, WinLC, 2-6  
 Deinstallieren der Autorisierung für WinLC,  
 2-7–2-9  
 Anforderungen, 2-6  
 Deinstallieren der Autorisierung von WinLC,  
 Richtlinien, 2-7  
*Siehe auch* README.TXT auf der Autori-  
 sierungsdiskette  
 Deutsch, Ändern, 4-20  
 Dezentrale Peripherie  
*Siehe auch* Dezentrale Peripherie; PROFIBUS  
 DP-Adreßbereich von WinLC, B-1  
 Fehler-OB, B-6  
 Konsistente Daten, 6-8–6-11, B-2  
 Lade- (L) und Transferoperationen (T), B-2  
 Prozeßabbild, B-2  
 Richtlinien zum Einrichten des Netzes,  
 6-2–6-5  
 Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
 Zyklus von WinLC, 4-12–4-14  
 Diagnose/Uhr, Parametrieren, 5-15

Diagnosepuffer, 5-7–5-9  
 Nach Urlöschen, 5-5, C-4  
 Systemzustandsliste, A-1–A-5  
 Digitale E/A, B-1  
*Siehe auch* Dezentrale E/A  
 Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
 DP (dezentrale Peripherie). *Siehe* Dezentrale  
 Peripherie; PROFIBUS  
 DP-Adreßbereich von WinLC, B-1  
 DP-Datenbasis. *Siehe* PROFIBUS  
 DP-Master  
*Siehe auch* PROFIBUS  
 Diagnoseadressen der dezentralen Peri-  
 pherie, 6-11  
 DP-Slaves, B-2–B-4  
 Leistungsfähigkeit von WinLC, B-2–B-4  
 Richtlinien zum Einrichten des Netzes,  
 6-2–6-5  
 Technische Daten von WinLC, B-2–B-4  
 Überwachungszeit für READY, 5-11  
 DP-Slave  
*Siehe auch* PROFIBUS  
 Diagnoseadressen der dezentralen Peri-  
 pherie, 6-11  
 Richtlinien zum Einrichten des Netzes,  
 6-2–6-5  
 Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
 Überwachungszeit für READY, 5-11  
 Zulässige Anzahl, B-2

## E

E/A-Konfiguration  
 STEP 7 Hardware-Konfiguration, 4-4–4-6  
 Technische Daten von WinLC, B-2–B-4  
 Echtzeituhr, 5-17, B-1  
 Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
 Eigenschaft ActiveFilePath, C-12  
 Eigenschaft AutoStart, C-12  
 Eigenschaft CheckPW, C-13  
 Eigenschaft ConnectCPU, C-13  
 Eigenschaft ControlEngine, C-14  
 Eigenschaft CpuExtF, C-15  
 Eigenschaft CpuFrce, C-15  
 Eigenschaft CpuIntF, C-15  
 Eigenschaft CpuRun, C-16  
 Eigenschaft CpuRunning, C-16  
 Eigenschaft CpuStop, C-17  
 Eigenschaft FirmwareVersion, C-17  
 Eigenschaft FmrSwitch, C-18  
 Eigenschaft HardwareVersion, C-18

- Eigenschaft mlfb, C-19
  - Eigenschaft ModeCtrl, C-19
  - Eigenschaft PSBattF, C-20
  - Eigenschaft PSON, C-20
  - Eigenschaft PwrSwitch, C-21
  - Eigenschaft ResourceFile, C-21
  - Eigenschaft ResourcePath, C-22
  - Eigenschaft SecurityState, C-22
  - Eigenschaft SetPassword, C-23
  - Eigenschaft ShowErrorBoxes, C-23
  - Eigenschaft SwitchOK, C-24
  - Eigenschaften
    - ActiveFilePath, C-12
    - AutoStart, C-12
    - CheckPW, C-13
    - ConnectCPU, C-13
    - ControlEngine, C-14
    - CpuBus1, CpuBus2, C-14
    - CpuExtF, C-15
    - CpuFrce, C-15
    - CpuIntF, C-15
    - CpuRun, C-16
    - CpuRunning, C-16
    - CpuStop, C-17
    - FirmwareVersion, C-17
    - FmrSwitch, C-18
    - HardwareVersion, C-18
    - Methode OnStateChanged, C-20
    - mlfb, C-19
    - ModeCtrl, C-19
    - Panel Control, C-6–C-7, C-11
    - PSBattF, C-20
    - PSON, C-20
    - PwrSwitch, C-21
    - ResourceFile, C-21
    - ResourcePath, C-22
    - SecurityState, C-22
    - SetPassword, C-23
    - ShowErrorBoxes, C-23
    - SwitchOK, C-24
  - Eigenschaften CpuBus1, CpuBus2, C-14
  - Ein- und Ausschalten von Bits des Taktmerkers, 5-11
  - Einrichten von Hardware-Komponenten, 4-6
  - Einrichten von WinLC, STEP 7 Hardware-Konfiguration, 4-4–4-6
  - Einstellen der Sprache, 4-20
  - Einstellen der Systemuhr, 5-17
  - Einstellen der Zykluszeit, 4-14–4-16
  - Einstellen des Zyklus, 4-14–4-16
  - Englisch, Ändern, 4-20
  - Entfernte E/A
    - Diagnoseadressen der DP-Slaves, 6-11
    - Konsistente Daten, 6-8–6-11
    - Zugreifen auf Daten, 6-8–6-11
  - Entfernung
    - Einsetzen von Busverstärkern, 6-7
    - Kabellänge und Baudrate, 6-6
    - PROFIBUS-DP, 6-2–6-7
  - Ereignis AlarmCondition, C-25
  - Ereignis ConnectionError, C-25
  - Ereignis MouseDown, C-25
  - Ereignis MouseMove, C-26
  - Ereignis MouseUp, C-27
  - Ereignis MResBtnSelected, C-28
  - Ereignis RunBtnSelected, C-28
  - Ereignis RunPBtnSelected, C-29
  - Ereignis StopBtnSelected, C-29
  - Ereignis UpdateState, C-29
  - Ereignisse
    - AlarmCondition, C-25
    - ConnectionError, C-25
    - MouseDown, C-25
    - MouseMove, C-26
    - MouseUp, C-27
    - MResBtnSelected, C-28
    - RunBtnSelected, C-28
    - RunPBtnSelected, C-29
    - StopBtnSelected, C-29
    - UpdateState, C-29
- ## F
- Fehler-OBs, B-4, B-5–B-7
  - Fehlerbehebung
    - Keine gültige Autorisierung, 2-7
    - PROFIBUS-Fehler, 6-12
    - Systemzustandsliste, A-1–A-5
    - WinLC-Installation, 2-4
  - Französisch, Ändern, 4-20
  - Funktion (FC)
    - Adreßbereiche, B-1
    - Größe, B-1, B-4
    - Von WinLC unterstützte Anzahl, B-3
  - Funktionen von WinLC, 1-2
  - Funktionsbaustein (FB)
    - Adreßbereiche, B-1, B-4
    - Größe, B-1
    - Von WinLC unterstützte Anzahl, B-3

**G**

## Größe

- DB, B-1
- FB, B-1, B-4
- FC, B-1, B-4

**H**

## Hardware-Konfiguration

- Anlaufeigenschaften, 5-11
- Arbeiten mit STEP 7, 4-4–4-6
- Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
- Remanente Daten, 5-13–5-15
- Taktmerker, 5-11
- Technische Daten von WinLC, B-2–B-4
- Uhr, 5-17
- Zyklus, 4-12–4-14, 5-12–5-14

**I**

## Installation

- Autorisierung, 2-7–2-9
- Betrieb ohne gültige Autorisierung, 4-9
- Deinstallieren der Autorisierung, 2-8
- Hinweise zu CP 5613, 2-9–2-10
- Installieren der Autorisierung für WinLC, 2-8
  - Siehe auch* Richtlinien
  - Richtlinien, 2-8
- Installieren und Deinstallieren der Software WinLC, 2-3–2-5
- Installieren von WinLC mit dem CP 5412, 2-2
- Kopierschutz, 2-7–2-9
  - Deinstallieren der Autorisierung, 2-8
  - Übertragen der Autorisierung, 2-8
- Systemanforderungen, 1-3
- Übertragen der Autorisierung, 2-8

## Installation der Software

- Autorisierung für WinLC, 2-7–2-9
- Deinstallieren der Autorisierung für WinLC, 2-7–2-9
- Installieren und Deinstallieren von WinLC, 2-3–2-5
- Übertragen der Autorisierung für WinLC, 2-7–2-9

## Installieren der Autorisierung für die Software WinLC

- Deinstallieren der Autorisierung, 2-8
- Installieren und Deinstallieren der Software, 2-3–2-5
- Starten ohne Autorisierung, 2-8
- Übertragen der Autorisierung, 2-8
- Vorgehensweise, 2-8
  - Richtlinien, 2-8

## Installieren der Software, WinLC und CP 5412, 2-2

## Integrierte Ein- und Ausgänge (Prozeßabbild)

- Adressierung, B-2
- Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12

## Interrupt-Modus (CP 5613), 2-9–2-10

## Interrupt-Request-Nummer (IRQ), 2-9–2-10

**J**

## Jahr 2000, 1-4

**K**

## Kabellänge, 6-6

- Baudrate, 6-6
- Busverstärker, 6-7
- Stichleitungen, 6-7

## Kaltstart, 4-10–4-12

## Karte CP 5613, Installationshinweise, 2-9–2-10

## Kommunikation

- Abbilden der Ein- und Ausgänge im Prozeßabbild, B-2
- Adreßbereich, 6-3
- Baudrate, 6-6
- Busverstärker, 6-7
  - Richtlinien, 6-5
  - Verstärken der Netzsignale, 6-7
- Dezentrale Peripherie, Adressen, 6-9–6-12
- Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
- DP-Slaves, B-2–B-4
- Einsetzen von RS-485-Busverstärkern, 6-5
- Fehlerbehebung, Statusanzeige (WinLC), 6-12
- Kabellänge, 6-6
- Konsistente Daten, 6-10, B-2
- Laden und Übertragen von dezentraler Peripherie, B-2
- Leistungsfähigkeit von WinLC, B-2–B-4
- MPI-Adresse, Voreingestellte Adresse (WinLC), 4-8
- MPI-Adresse für WinLC, 6-3
- PROFIBUS-DP, Technische Daten von WinLC, B-2–B-4
- PROFIBUS-DP, Statusanzeige (WinLC), 6-12
- Prozeßabbild, B-2
- Richtlinien, 6-2–6-5
  - Zusammenfassung, 6-3, 6-4
- Richtlinien zu Zuordnen von Adressen, 6-3
- Richtlinien zum Zuordnen von Adressen, 6-4
- Stationen, 6-3
- Stichleitungen, 6-7
  - Unzulässig bei einigen Baudraten, 6-7
- Teilnehmer, 6-3
- Überwachungszeit für READY, 5-11
- Verstärken der Netzsignale, 6-7
- Zulässige Anzahl von Segmenten, 6-4
- Zuordnen von Adressen für die dezentrale Peripherie, 6-8–6-11
- Komponenten von WinAC, 1-1–1-4
  - Kommunikationsprozessor (CP), 2-2
  - WinLC, 2-2
- Konsistente Daten, Abbilden der Adressen im Speicher, 6-8–6-11

## Kopierschutz, 2-7–2-9

- Deinstallieren der Autorisierung, 2-8
- Installieren und Deinstallieren der Software WinLC, 2-3–2-5
- Übertragen der Autorisierung, 2-8

## L

- Laden eines Programm aus WinLC, Nicht zulässig im Betriebszustand RUN, 4-10, 5-2
- Laden eines Programm in WinLC, mit STEP 7, 4-8
- Laden eines Programms aus einem Controller, Zulässig im Betriebszustand RUN-P oder STOP, C-3
- Laden eines Programms aus WinLC
  - Unzulässig im Betriebszustand RUN, C-3
  - Zulässig im Betriebszustand RUN-P oder STOP, 4-10, 5-2
- Laden eines Programms in WinLC
  - Nicht zulässig im Betriebszustand RUN, 4-10, C-3
  - Unzulässig im Betriebszustand RUN, 5-2
  - Zulässig im Betriebszustand RUN-P oder STOP, 5-2, C-3
  - Zulässig im Betriebszustand RUN-P oder STOP, 4-10
- Laden in CPU, Max. Programmgröße, 4-8
- Laden und Übertragen von dezentraler Peripherie, B-2
- Ladespeicher, B-1
  - WinLC, B-2–B-4
- Leistungsfähigkeit
  - Ausführungszeiten (Operationen), B-12–B-14
  - Systemanforderungen, 1-3
  - Technische Daten, B-2–B-4
  - Testen, Ausführungszeiten von Operationen, B-12–B-14
  - Unterstützte OBs, B-4–B-7
  - Unterstützte SFBs, B-11
  - Unterstützte SFCs, B-7–B-9
- Lesen von konsistenten Daten, 6-10, B-2
- Liesmich-Datei, Richtlinien für die Autorisierung von WinLC, 2-7

## Lokaldaten

- Größe, B-1
- Technische Daten von WinLC, B-2, B-3

**M**

## Master

- Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
- DP-Slaves, B-2–B-4
- Leistungsfähigkeit von WinLC, B-2–B-4
- Richtlinien zum Einrichten des Netzes, 6-2–6-5
- Technische Daten von WinLC, B-2
- Überwachungszeit für READY, 5-11
- Maximale Anzahl asynchroner SFCs, B-3, B-7
- Maximale Größe
  - DB, B-1
  - FB, B-1, B-4
  - FC, B-1, B-4
- Maximale Programmgröße, 4-8
- Megahertz (MHz), Systemanforderungen, 1-3
- Mehrpunktschnittstelle (MPI). *Siehe* MPI
- Meldungen
  - Diagnoseadressen der DP-Slaves, 6-11
  - Systemzustandsliste (SZL), A-1–A-5
- Mensch-Maschine-Schnittstelle, 1-2
- Merker, B-1
  - Remanent, 5-13–5-15
  - Taktmerker, 5-11
  - Technische Daten von WinLC, B-2, B-3
  - Urlöschen, 5-5, C-4
- Methode OnStateChanged, C-20
- MHz, Systemanforderungen, 1-3
- Mindestzykluszeit, 4-12–4-16, 5-12–5-14
  - Tuning Panel, 4-14–4-16
- MPI
  - Adresse nach Urlöschen, 5-5, C-4
  - Voreingestellte MPI-Adresse (WinLC), 4-8
  - WinLC-Adresse, 6-3
- MRES, 4-9–4-12, 5-2–5-4
  - Urlöschen des Speichers, 5-5
- MRES (Urlöschen), C-2–C-4
  - Urlöschen des Speichers, C-4

**N**

## Netz

- Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12
  - Diagnoseadressen, 6-11
- Baudrate, 6-6
- Busverstärker, 6-7
  - Richtlinien, 6-5
- Kabellänge, 6-6
- Richtlinien, 6-3, 6-4
- Richtlinien zum Zuordnen von Adressen, 6-3, 6-4
- Stichleitungen, 6-7
  - Unzulässig bei einigen Baudraten, 6-7
- Überwachungszeit für READY, 5-11
- Zulässige Anzahl von Segmenten, 6-4
- Neustart
  - Anlaufeigenschaften, 5-11
  - Statusanzeigen, 5-3, C-4, C-5
  - Urlöschen des Speichers, 5-5, C-4
- Nicht behebbare Fehler in Windows NT, 5-9
- NT-Dienst
  - Automatischer oder manueller Betrieb, 2-5
  - Registrieren und Aufheben der Registrierung, 4-16

**O**

- OB. *Siehe* Organisationsbaustein (OB)
- OB1
  - Auswirkungen auf den Zyklus, 5-12
  - Startereignis, B-4
  - Verlängern der Bearbeitungszeit, 4-13
  - Verlängern des Zyklus, 4-13
  - Zyklus, 4-12
- OB10
  - Einrichten, 5-14
  - Startereignis, B-5
- OB100, Startereignis, B-4
- OB102, Startereignis, B-4
- OB121, Startereignis, B-6–B-8
- OB122, Startereignis, B-6–B-8

## OB20

- Auswirkungen auf den Zyklus, 4-12–4-14
- Startereignis, B-5
- Verlängern des Zyklus, 4-13

## OB35

- Auswirkungen auf den Zyklus, 4-12–4-14, 5-12
- Einrichten, 5-15
- Startereignis, B-5
- Verlängern des Zyklus, 4-13

## OB36, Startereignis, B-5

## OB40, Startereignis, B-5

## OB80, Startereignis, B-6–B-8

## OB82, Startereignis, B-5–B-8

## OB83, Startereignis, B-5–B-7

## OB84, Betrieb bei Ausfall von Windows NT, 5-9

## OB85, Startereignis, B-5–B-7

## OB86, Startereignis, B-5–B-7

## Optionen

- Ändern der Sprache, 4-20
- Autostart-Funktion, 4-18–4-20

## Organisationsbaustein (OB)

### OB1, B-4

- Auswirkungen auf den Zyklus, 5-12
- Verlängern der Bearbeitungszeit, 4-13
- Verlängern des Zyklus, 4-13
- Zyklus, 4-12–4-14

### OB10, B-5

### OB100, B-4

### OB102, B-4

### OB121, B-6–B-8

### OB122, B-6–B-8

### OB20, B-5

- Verlängern der Bearbeitungszeit, 4-13
- Verlängern des Zyklus, 4-13
- Zyklus, 4-12–4-14

### OB35, B-5

- Auswirkungen auf den Zyklus, 5-12
- Verlängern der Bearbeitungszeit, 4-13
- Verlängern des Zyklus, 4-13
- Zyklus, 4-12–4-14

### OB36, B-5

### OB40, B-5

### OB80, B-6–B-8

### OB82, B-5–B-8

### OB83, B-5–B-7

### OB85, B-5–B-7

### OB86, B-5–B-7

### OBs unterstützt von WinLC, B-4

### Von WinLC unterstützte Anzahl, B-3

## P

### Panel Control, C-1–C-12

- Beispielprogramme, C-7
- Betriebszustand STOP, Statusanzeige, C-5
- Betriebszustände, C-3

### Eigenschaften, C-6–C-7

- ActiveFilePath, C-12
- AutoStart, C-12

### Betriebszustände der CPU, C-11

### CheckPW, C-13

### ConnectCPU, C-13

### ControlEngine, C-14

### CpuBusf1, CpuBusf2, C-14

### CpuExtF, C-15

### CpuFrce, C-15

### CpuIntF, C-15

### CpuRun, C-16

### CpuRunning, C-16

### CpuStop, C-17

### FirmwareVersion, C-17

### FmrSwitch, C-18

### HardwareVersion, C-18

### LEDs, C-11

### Methode OnStateChanged, C-20

### mlfb, C-19

### ModeCtrl, C-19

### PSBattF, C-20

### PSOn, C-20

### PwrSwitch, C-21

### ResourceFile, C-21

### ResourcePath, C-22

### SecurityState, C-22

### SetPassword, C-23

### ShowErrorBoxes, C-23

### SwitchOK, C-24

### Einstellen der Control Engine, C-6

### Ereignisse

#### AlarmCondition, C-25

#### ConnectionError, C-25

#### MouseDown, C-25

#### MouseMove, C-26

#### MouseUp, C-27

#### MResBtnSelected, C-28

#### RunBtnSelected, C-28

#### RunPBtnSelected, C-29

#### StopBtnSelected, C-29

#### UpdateState, C-29

### Neustart, Statusanzeigen, C-5

### Statusanzeigen, C-5

### Neustart, C-5



- Parameterübertragung, Konfiguration, 5-11
- Paßwort
  - Aktivieren, 4-22
  - Ändern, 4-23
  - Gültigkeit, 4-24
- Pentium, Systemanforderungen, 1-3
- Poll-Modus (CP 5613), 2-9–2-10
- PROFIBUS-DP
  - Dezentrale Peripherie, Konsistente Daten, 6-9–6-11
  - DP-Adreßbereich, B-2
    - Konsistente Daten, 6-9–6-11
  - DP-Slaves, B-2–B-4
  - Konsistente Daten, 6-9–6-11, B-2
  - Lade- (L) und Transferoperationen (T), B-2
  - Lade- und Transferoperationen, 6-9–6-11
  - Leistungsfähigkeit von WinLC, B-2–B-4
  - Prozeßabbild, B-2
  - Prozeßabbild von WinLC, B-2
  - Richtlinien
    - Zugreifen auf die dezentrale Peripherie, 6-9–6-11
    - Zusammenfassung, 6-4
  - Technische Daten von WinLC, B-2–B-4
- PROFIBUS-DP
  - Adreßbereich, 6-3
  - Adressen, Busverstärker, 6-7
  - Baudrate, 6-6
  - Busverstärker, 6-7
    - Verstärken der Netzsignale, 6-7
  - Dezentrale Peripherie
    - Adressen, 6-9–6-12
    - Konsistente Daten, 6-8–6-10
  - DP-Adreßbereich, Konsistente Daten, 6-8–6-10
  - Einrichten der Ein- und Ausgänge, STEP 7, 4-4–4-6
  - Fehler-OB, B-6
  - Fehlerbehebung, Statusanzeige, 6-12
  - Kabellänge, 6-6
  - Konsistente Daten, 6-11
  - MPI-Adresse für WinLC, 6-3
  - Probleme bei der Fehlerbehebung, Systemzustandsliste (SZL), A-1–A-3
  - Richtlinien, 6-2–6-5
    - Einsetzen von Busverstärkern, 6-5
    - Zugreifen auf die dezentrale Peripherie, 6-8–6-10
    - Zusammenfassung, 6-3
  - Statusanzeige, 6-12
  - Stichleitungen, 6-7
    - Unzulässig bei einigen Baudraten, 6-7
  - Systemzustandsliste, A-1–A-5
  - Überwachungszeit für READY, 5-11
  - Verstärken der Netzsignale, 6-7
  - Zulässige Anzahl von Segmenten, 6-4
  - Zulässige Teilnehmer, 6-3
- Programm, Archivdatei, 4-25
- Programmgröße, 4-8
- Prozeßabbild, B-1
  - Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12, B-2
  - Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
  - Technische Daten von WinLC, B-2, B-3
- Prozeßabbild der Ausgänge, B-2
  - Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12
  - Dezentrale Peripherie, Diagnoseadressen, 6-11
  - Diagnoseadresse der dezentralen Peripherie, 6-11
  - Technische Daten von WinLC, B-2–B-4
  - Zyklus, 4-12–4-14
- Prozeßabbild der Eingänge, B-2
  - Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12
  - Dezentrale Peripherie, Diagnoseadressen, 6-11
  - Diagnoseadresse der dezentralen Peripherie, 6-11
  - Technische Daten von WinLC, B-2–B-4
  - Zyklus, 4-12–4-14
- Prozeßdaten, SIMATIC Controls, Panel, C-6–C-7
- Prozeßfeldbus. *Siehe* PROFIBUS-DP
- Prozessor (CPU), Systemanforderungen, 1-3

## R

- RAM, Ladespeicher für WinLC, B-1
- RAM-Speicher, Systemanforderungen, 1-3

- Registrieren von WinLC als NT-Dienst, 4-16
- Remanente Daten
  - Datenbausteine (DBs), 5-13–5-15
  - Speicherbereich der Merker (M), B-1, B-3
  - Urlöschen des Speichers, 5-5, C-4
  - Zähler, B-1, B-3
  - Zeiten, B-1, B-3
- Remanente Speicherbereiche, Konfiguration, 5-13–5-15
- Remanenter Speicher, B-3
  - Technische Daten von WinLC, B-2
- Richtlinien
  - Ausführungszeiten von Operationen, B-12–B-14
  - Autorisierung von WinLC, 2-7
    - Siehe auch* README.TXT auf der Autorisierungsdiskette
  - Einsetzen von RS-485-Busverstärkern, 6-5
  - Einstellen der Mindestzykluszeit, 4-12–4-14
  - Karte CP 5613, 2-9–2-10
  - Mindestruhezeit für WinLC, 4-12
  - MRES (Urlöschen), C-2
  - PROFIBUS-DP-Netz, 6-2–6-5
  - Übersicht über die Installation, 2-2
  - Verwendung von OB35, 4-12–4-14
  - Zuordnen von Netzadressen (PROFIBUS), 6-3, 6-4
  - Zyklus und Ruhezeit, 4-12–4-14
- RS-485-Busverstärker, 6-7
  - Adressierung, 6-5
  - Richtlinien, 6-5
- Ruhezeit, 5-12–5-14
  - Beschreibung, 4-12–4-14
  - Einstellen mit dem Tuning Panel, 4-14–4-16
  - Mindestruhezeit, 4-12
- S**
- Schachtelungstiefe, Technische Daten von WinLC, B-3
- Schließen des WinLC Controllers, 4-17
- Schreiben von konsistenten Daten, 6-10, B-2
- SDB. *Siehe* Systemdatenbaustein (SDB)
- Setup-Programm
  - Autorisierung, 2-7–2-8
  - Speicherbedarf, 1-3
  - WinLC, 2-3–2-5
- SF. *Siehe* Systemfehleranzeige (SF)
- SFBs unterstützt von WinLC, B-11
- SFC14 und SFC15, Übertragen von konsistenten Daten, 6-9–6-11, B-2
- SFCs unterstützt von WinLC, B-7
- SIMATIC 300-Station, Konfiguration der Ein- und Ausgänge in WinLC, 4-4
- SIMATIC Controls, Panel Control, C-1
- SIMATIC NET
  - Siehe auch* PROFIBUS
  - Treiber für CP 5613, 2-9–2-10
- Slave, Überwachungszeit für READY, 5-11
- Slaves
  - Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
  - Richtlinien zum Einrichten des Netzes, 6-2–6-5
  - Zulässige Anzahl, B-2
- Speicherbedarf, 1-3
- Speicherbereich der Merker (M), B-1
  - Remanent, 5-13–5-15
  - Taktmerker, 5-11
  - Technische Daten von WinLC, B-2, B-3
  - Urlöschen, 5-5, C-4
- Speicherbereiche
  - Adreßbereich, 6-8–6-10
  - Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
  - Konsistente Daten, 6-8, B-2
  - Technische Daten, B-2–B-4
  - Urlöschen, 5-5, C-4
  - Zuordnen von Adressen für die dezentrale Peripherie, 6-8–6-11
- Speichern des Anwenderprogramms, 4-25
- Speichern von Datum und Zeit in WinLC, 1-4
- Spracheinstellung, für WinAC, 4-20
- Starten
  - WinLC als NT-Dienst, 2-5
  - WinLC Controller, 4-17
- Startereignis
  - OB1, B-4
  - OB10, B-5
  - OB100, B-4
  - OB102, B-4
  - OB121, B-6–B-8
  - OB122, B-6–B-8
  - OB20, B-5
  - OB35, B-5
  - OB36, B-5
  - OB40, B-5
  - OB80, B-6–B-8
  - OB82, B-5–B-8
  - OB83, B-5–B-7
  - OB85, B-5–B-7
  - OB86, B-5–B-7

- Stationen. *Siehe* Teilnehmer, PROFIBUS
- Statusanzeigen, 4-9–4-12, 5-2–5-4, C-2–C-4, C-5
  - DP, 6-12
  - Neustart, 5-3, C-5
- Statusbaustein, Überwachen eines Programms mit STEP 7, 5-8
- STEP 7
  - Adressierung der dezentralen Peripherie, 6-9–6-12
    - Diagnoseadressen, 6-11
  - Anlaufeigenschaften, Konfiguration, 5-11
  - Aufrufen von WinLC, 4-8
  - Bedienen und Beobachten von Daten, 5-8
  - Datenbausteine, Remanent, 5-13–5-15
  - Diagnoseadressen der DP-Slaves, 6-11
  - Diagnosepuffer, 5-7–5-9
    - Systemzustandsliste, A-1–A-5
  - Einrichten des Zyklus, 4-12–4-14
  - Einrichten von WinLC, 4-4–4-6
  - Einstellen der Systemuhr, 5-17
  - Hardware-Konfiguration, 5-10–5-16
    - Anlaufeigenschaften, 5-11
    - Diagnoseadressen der dezentralen Peripherie, 6-11
    - Remanente Daten, 5-13–5-15
    - Taktmerker, 5-11
    - Zuordnen von Adressen für die dezentrale Peripherie, 6-1, 6-8–6-11
    - Zyklus, 4-12–4-14, 5-12–5-14
  - in Verbindung mit WinAC, 1-2
  - Konfigurieren von WinLC, Diagnoseadressen der DP-Slaves, 6-11
  - Laden in WinLC, 4-8
  - Merker, Remanent, 5-13–5-15
  - MPI-Adresse, Voreingestellte Adresse (WinLC), 4-8
  - MPI-Adresse für WinLC, 6-3
  - Remanente Daten
    - Datenbausteine (DBs), 5-13–5-15
    - Merker, 5-13–5-15
    - Speicherbereich der Merker (M), 5-13–5-15
    - Zähler, 5-13–5-15
    - Zeiten, 5-13–5-15
  - Speicherbereich der Merker (M), Remanent, 5-13–5-15
  - Statusbaustein, 5-8
  - Systemzustandsliste (SZL), A-1–A-5
  - SZL, A-1–A-5
  - Taktmerker, Konfiguration, 5-11
  - Zähler, Remanent, 5-13–5-15
  - Zeiten, Remanent, 5-13–5-15
  - Zyklus, Konfiguration, 5-12–5-14
- Stichleitungen, 6-7
  - Unzulässig bei einigen Baudraten, 6-7
- Systemanforderungen, 1-3
- Systemdatenbaustein (SDB)
  - Einrichten des Zyklus, 4-12–4-15
  - Einstellen des Zyklus, 4-14–4-16
  - Konfigurationsparameter, 5-10–5-16
- Systemfehleranzeige (SF), 5-3, C-5
- Systemfunktion (SFC)
  - Einstellen der Systemuhr, 5-17
  - Lesen der Systemuhr, 5-17
  - Maximale Anzahl asynchroner SFCs, B-3, B-7
  - SFCs unterstützt von WinLC, B-7–B-9
  - Von WinLC unterstützte Anzahl, B-3
- Systemfunktionsbaustein (SFB)
  - SFBs unterstützt von WinLC, B-11
  - Von WinLC unterstützte Anzahl, B-3
- Systemsteuerung
  - Registrieren von WinLC als NT-Dienst, 4-16
  - WinLC als NT-Dienst, 2-5

Systemuhr, 5-17, B-1  
 Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
 Systemzustandsliste (SZL), A-1–A-5  
 SZL. *Siehe* Systemzustandsliste, STEP 7

## T

Taktmerker, B-1  
 Konfiguration, 5-11  
 Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
 Technische Daten, B-1–B-3  
 Analoge E/A, B-1–B-3  
 Anzahl unterstützte Bausteine (WinLC), B-2  
 Arbeitsspeicher, B-2–B-4  
 Ausführungszeiten von Operationen,  
 B-12–B-14  
 Baudrate, B-1–B-3  
 Bestellnummer, B-2  
 Dezentrale Peripherie, B-1–B-3  
 Digitale E/A, B-1–B-3  
 DP-Slaves, B-1–B-3  
 Echtzeituhr, B-1–B-3  
 Konsistente Daten, 6-8–6-11  
 Ladespeicher, B-1, B-2–B-4  
 Lokaldaten (Größe), B-1, B-2  
 Merker (Größe), B-1, B-2  
 MPI-Adresse, Voreingestellte Adresse  
 (WinLC), 4-8  
 OBs unterstützt von WinLC, B-4  
 Prozeßabbild (Größe), B-1, B-2  
 Remanenter Speicher, B-1, B-2  
 Schachtelungstiefe, B-2  
 SFBs unterstützt von WinLC, B-11  
 SFCs unterstützt von WinLC, B-7  
 Speicherbereich der Merker (M) (Größe),  
 B-1, B-2  
 Systemanforderungen, 1-3  
 Systemuhr, B-1–B-3  
 Taktmerker, B-1, B-2  
 Zähler, B-1, B-2  
 Zeiten, B-1, B-2  
 Technische Daten von WinLC, B-1–B-3  
 Arbeitsspeicher, B-1  
 OBs unterstützt von WinLC, B-4  
 SFBs unterstützt von WinLC, B-11  
 SFCs unterstützt von WinLC, B-7

Teilnehmer  
 Anzahl adressierbarer Teilnehmer, 6-5  
 Maximal zulässige Anzahl im Subnetz, 6-4  
 PROFIBUS, 6-3  
 Verwenden von Busverstärkern, 6-5  
 Treiber für CP 5613, 2-9–2-10  
 Tuning Panel, 4-14–4-16  
 Ausführungszeit, 4-14–4-16  
 CPU-Auslastung, 4-14–4-16  
 Einstellen des Zyklus, 4-14–4-16  
 Mindestzykluszeit, 4-14–4-16  
 Ruhezeit, 4-14–4-16  
 WinLC-Priorität, 4-14–4-16

## U

Übertragen der Autorisierung für WinLC,  
 2-7–2-9  
 Übertragen der Autorisierung von WinLC,  
 Richtlinien, 2-7  
*Siehe auch* README.TXT auf der Autori-  
 sierungsdiskette  
 Übertragen der WinLC-Autorisierung, Deinstal-  
 lieren der Software WinLC, 2-6  
 Überwachen der Diagnoseinformationen,  
 5-7–5-9  
 Überwachen des Zyklus, Tuning Panel,  
 4-14–4-16  
 Überwachungszeit (Zyklus), 4-12–4-16  
 Überwachungszeit für READY, 5-11  
 Uhr, 5-17  
 Uhrzeitalarm, Einrichten, 5-14  
 Unterfenster 'CPU', Betriebszustand, 4-10, 5-2  
 Urlöschen (MRES), 4-9–4-12, 5-2–5-4,  
 C-2–C-4  
 Urlöschen des Speichers, 5-5, C-4  
 Urlöschen des Speichers, 5-5, C-4

## V

Verstärken des Netzsignals, 6-7

## Von WinLC unterstützte Bausteine, B-1–B-4

### Adressen

DBs, B-1

FBs, B-1

FCs, B-1

Anzahl, B-2

OBs, B-1

SFBs, B-11

SFCs, B-7–B-9

## Vorgehensweise, Laden eines Anwenderprogramms, 4-8

### Vorgehensweisen

Aufrufen der Software WinLC, 4-2

Aufrufen von WinLC in STEP 7, 4-8

Autorisierung für die Software WinLC, 2-8

Deinstallieren der Autorisierung, 2-8

Deinstallieren von WinLC, 2-6

Einstellen der Priorität für WinLC,  
4-14–4-16

Einstellen von Kalt- oder Warmstart,  
4-10–4-12

Ermitteln der Ruhezeit, 4-12

Erstellen der Hardware-Konfiguration  
(STEP 7), 4-4–4-6

Installieren der Autorisierung für die Software WinLC

*Siehe auch* Installieren der Autorisierung  
für die Software WinLC

Deinstallieren einer Autorisierung, 2-8

Durchführen der Autorisierung zu einem  
späteren Zeitpunkt, 2-8

Keine gültige Autorisierung, 2-7, 4-9  
Richtlinien, 2-8

Installieren der Software WinLC, 2-3

Paßwort, 4-21–4-25

Schließen des WinLC Controllers, 4-17

Starten des WinLC Controllers, 4-17

Überwachen der Zykluszeit, 4-14–4-16

Urlöschen des Speichers, 4-11, C-5

Wechseln des Betriebszustands, 4-10, C-3

Zugreifen auf das Tuning Panel, 4-14–4-16

## W

Warmstart, 4-10–4-12

Warnung, MRES (Urlöschen), C-2

Wechseln des Betriebszustands, 4-10, 5-2,  
C-3

Auswirkungen auf die Statusanzeigen,  
4-10, 5-2, C-3

in STEP 7 oder WinCC, 4-10, 5-2, C-3

Weckalarm, Einrichten, 5-15

### Wiederanlauf

Anlaufeigenschaften, 5-11

Statusanzeigen, 5-3, C-4, C-5

Urlöschen des Speichers, 5-5, C-4

Wiederanlauf (kalt oder warm), 4-10

### WinAC

Adreßbereiche, FB, B-4

Aufrufen der Software WinLC, 4-2

Aufrufen von WinLC aus STEP 7, 4-8

Bestellnummer, B-2

Einrichten, E/A in WinLC, 4-4–4-6

Handhabung bei Ausfall, 5-9

Installieren von WinLC mit dem CP 5412,  
2-2

Komponenten, 1-1–1-4

MPI-Adresse, 6-3

nach Urlöschen, 5-5

Voreingestellte Adresse, 4-8

OB84, 5-9

OBs unterstützt von WinLC, B-4

Produktübersicht, 1-1–1-4

SFBs unterstützt von WinLC, B-11

SFCs unterstützt von WinLC, B-7

Technische Daten, B-1–B-3

Windows Automation Center. *Siehe* WinAC

Windows Control Center (WinCC), in Verbindung mit WinLC, 1-2

Windows Logic Controller. *Siehe* WinLC

Windows NT, Einstellen der Priorität für WinLC,  
4-14–4-16

### WinLC

Abbilden der Ein- und Ausgänge im Prozeßabbild, B-2

### Adreßbereiche

DB, B-1

FB, B-1, B-4

FC, B-1

Akkumulatoren, B-1

Analoge E/A, B-1

Ändern des Paßworts, 4-21–4-25

Anlaufeigenschaften, Konfiguration, 5-11

Arbeitsspeicher, B-1, B-2–B-4

Archivdatei, Anlegen und Zurückholen, 4-25

- Aufrufen aus STEP 7, 4-8
- Aufrufen der Software, 4-2–4-4
- Ausführungszeit
  - Beschreibung, 4-12–4-14
  - Einstellen, 4-14–4-16
  - Je Operation, B-12–B-14
- Ausführungszeiten von Operationen, B-12–B-14
- Autostart-Funktion, 4-18–4-20
- Baudrate, 6-6, B-1
- Bestellnummer, B-2
- Betriebszustand RUN, Statusanzeige, 5-3
- Betriebszustand STOP
  - Rücksetzen des Speichers mit STEP 7, 4-11
  - Statusanzeige, 5-3
  - Urlöschen mit STEP 7, 5-5
- Betriebszustände, 4-10, 5-2
- Busverstärker, 6-7
- CPU-Panel, 4-9–4-12, 5-2–5-4
  - Schaltfläche 'MRES', 4-11, 5-5
  - Statusanzeigen, 5-3
  - Urlöschen des Speichers, 4-11, 5-5
- Deinstallieren, 2-6
- Deinstallieren der Autorisierung, 2-8
- Dezentrale Peripherie, 1-2
  - Adressen, 6-9–6-12
  - Diagnoseadressen, 6-11
- Diagnosepuffer
  - nach Urlöschen, 4-11, 5-5
  - Systemzustandsliste, A-1–A-5
- Digitale E/A, B-1
- DP-Adreßbereich, B-1
- Echtzeituhr, 5-17, B-1
- Einrichten der Ein- und Ausgänge, 4-4–4-6
- Einstellen der Priorität (Windows NT), 4-14–4-16
- Einstellen der Systemuhr, 5-17
- Extras
  - Autostart, 4-18–4-20
  - Sprache, 4-20
  - Zugriffsschutz, 4-21–4-25
- Funktionen, 1-2
- Funktionen in Version 2.0, 1-3
- Funktionen von WinLC, 1-2
- Handhabung bei Ausfall, 5-9
- Installation
  - Autorisierung, 2-7–2-9
  - CP 5613, 2-9–2-10
  - Deinstallieren, 2-6
  - Deinstallieren der Autorisierung, 2-8
  - Fehlerbehebung, 2-4
  - Kopierschutz, 2-7–2-9
  - Übertragen der Autorisierung, 2-8
  - Vorgehensweise, 2-3–2-5
- Installieren des CP 5412, 2-2
- Jahr 2000, 1-4
- Kabellänge, 6-6
- Kommunikation
  - Busverstärker, 6-7
  - Verstärken der Netzsignale, 6-7
- Komponenten, 1-2, 2-2
- Komponenten von WinAC, 1-2
- Konfiguration
  - Anlaufeigenschaften, 5-11
  - Parameter, 5-10–5-16
  - Taktmerker, 5-11
  - Zyklus, 5-12–5-14
- Konsistente Daten, 6-8–6-11, B-2
- Laden eines Programms, 4-8
- Laden und Übertragen von dezentraler Peripherie, B-2
- Ladespeicher, B-1, B-2–B-4
- Lokaldaten, B-1
- Maximale Größe
  - DB, B-1, B-4
  - FB, B-1
  - FC, B-1, B-4
- Merker, B-1
  - Urlöschen, 4-11, 5-5
- Mindestruhezeit, 4-12
- MPI-Adresse
  - für WinLC, 6-3
  - nach Urlöschen, 4-11, 5-5
  - Voreingestellte Adresse, 4-8
- Neustart
  - Statusanzeigen, 5-3
  - Urlöschen des Speichers, 4-11, 5-5
- NT-Dienst
  - Automatischer oder manueller Betrieb, 2-5
  - Registrieren und Aufheben der Registrierung, 4-16
- OB84, 5-9
- Paßwort, 4-21–4-25
- Produktübersicht, 1-1–1-4
- PROFIBUS-DP, Adressen, 6-9–6-12
- PROFIBUS-DP
  - Baudrate, 6-6
  - Busverstärker, 6-7
  - Diagnoseadressen (Baugruppen), 6-11
  - Kabellänge, 6-6
  - Stichleitungen, 6-7
- Programmgröße (max.), 4-8
- Prozeßabbild, B-1
- RAM, B-1

Remanente Daten  
     Datenbausteine (DBs), 5-13  
     Merker, 5-13–5-15  
     Speicherbereich der Merker (M),  
         5-13–5-15, B-1  
     Urlöschen, 4-11, 5-5  
     Zähler, 5-13–5-15, B-1  
     Zeiten, 5-13–5-15, B-1  
 Richtlinien zum Einrichten des Netzes,  
     6-2–6-5  
 Ruhezeit, 4-12  
 Schaltfläche 'MRES', Urlöschen des Spei-  
     chers, 4-11, 5-5  
 Schutzstufen, 4-21–4-25  
 Speicherbereich der Merker (M), B-1  
     Urlöschen, 4-11, 5-5  
 Speichern des Anwenderprogramms, 4-25  
 Starten und Schließen des Controllers,  
     4-17–4-19  
 Statusanzeigen, 5-3  
     DP (PROFIBUS-DP), 6-12  
     Neustart, 5-3  
 STEP 7  
     Aufrufen von WinLC, 4-8  
     Laden eines Programms, 4-8  
 Stichleitungen, 6-7  
     Unzulässig bei einigen Baudraten, 6-7  
 Systemanforderungen, 1-3  
 Systemfehler (SF), 5-3  
 Systemuhr, 5-17, B-1  
 Systemzustandsliste, A-1–A-5  
 Taktmerker, B-1  
     Konfiguration, 5-11  
 Treiber für CP 5613, 2-9  
 Übersicht, 2-2  
 Übertragen der Autorisierung, 2-8  
 Urlöschen (MRES), 4-11, 5-5  
 Urlöschen des Speichers, 4-11, 5-5  
 Verstärken der Netzsignale, 6-7  
 Wechseln des Betriebszustands, 4-10, 5-2  
 Wiederanlauf, Urlöschen des Speichers,  
     4-11, 5-5  
 Wiederanlauf (kalt oder warm), 4-10  
 Zähler, B-1  
     Urlöschen, 4-11, 5-5  
 Zeiten, B-1  
     Urlöschen, 4-11, 5-5  
 Zyklus  
     Ausführungszeiten von Operationen,  
         B-12–B-14  
     Beschreibung, 4-12–4-14  
     Einstellen, 4-14–4-16  
     Konfiguration, 5-12–5-14

## Z

Zähler, B-1  
     Remanent, 5-13–5-15  
     Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
     Urlöschen, 5-5, C-4  
 Zeiten, B-1  
     Remanent, 5-13–5-15  
     Technische Daten von WinLC, B-2, B-3  
     Urlöschen, 5-5, C-4  
 Zeitüberwachung, Zyklus, 4-12–4-14  
 Zentrale E/A. *Siehe* Integrierte Ein- und Aus-  
     gänge  
 Zielsystem, Archivdatei, 4-25  
 Zugreifen auf konsistente Daten, 6-10, B-2  
 Zurückholen des Anwenderprogramms, 4-25  
     *Siehe auch* Archivdatei  
 Zyklus  
     Ausführungszeit, 4-12  
     Beschreibung, 4-12–4-14  
     Einstellen, 4-12  
     Einstellen mit dem Tuning Panel, 4-14–4-16  
     Konfiguration, 5-12–5-14  
     Mindestzykluszeit, 4-12  
     Ruhezeit, 4-12, 5-12–5-14  
     Verlängern der Bearbeitungszeit, 4-13  
 Zykluszeit  
     Ausführungszeit, 4-12  
     Beschreibung, 4-12–4-15  
     Konfiguration, 5-12–5-14  
     Mindestzykluszeit, 4-12  
     Ruhezeit, 4-12, 5-12–5-14  
     Verlängern der Bearbeitungszeit, 4-13





An  
Siemens AG  
A&D AS E 81  
Östliche Rheinbrückenstr. 50  
76181 Karlsruhe

Absender:

Ihr Name: \_\_\_\_\_  
Ihre Funktion: \_\_\_\_\_  
Ihre Firma: \_\_\_\_\_  
Straße: \_\_\_\_\_  
Ort: \_\_\_\_\_  
Telefon: \_\_\_\_\_

Bitte kreuzen Sie Ihren zutreffenden Industriezweig an:

- |  |  |
|--|--|
| <input type="checkbox"/> Automobilindustrie  | <input type="checkbox"/> Pharmazeutische Industrie |
| <input type="checkbox"/> Chemische Industrie | <input type="checkbox"/> Kunststoffverarbeitung    |
| <input type="checkbox"/> Elektroindustrie    | <input type="checkbox"/> Papierindustrie           |
| <input type="checkbox"/> Nahrungsmittel      | <input type="checkbox"/> Textilindustrie           |
| <input type="checkbox"/> Leittechnik         | <input type="checkbox"/> Transportwesen            |
| <input type="checkbox"/> Maschinenbau        | <input type="checkbox"/> Andere _____              |
| <input type="checkbox"/> Petrochemie         |  |



## Vorschläge und Anmerkungen zur Anwenderdokumentation

Ihre Anmerkungen und Vorschläge helfen uns, die Qualität und Benutzbarkeit unserer Dokumentation zu verbessern. Bitte füllen Sie diesen Fragebogen bei der nächsten Gelegenheit aus und senden Sie ihn an Siemens zurück.

Geben Sie bitte bei den folgenden Fragen Ihre persönliche Bewertung mit Werten von 1 = gut bis 5 = schlecht an.

1. Entspricht der Inhalt Ihren Anforderungen? ☐
2. Sind die benötigten Informationen leicht zu finden? ☐
3. Sind die Texte leicht verständlich? ☐
4. Entspricht der Grad der technischen Einzelheiten Ihren Anforderungen? ☐
5. Wie bewerten Sie die Qualität der Abbildungen und Tabellen? ☐

Falls Sie auf konkrete Probleme gestoßen sind, erläutern Sie diese bitte in den folgenden Zeilen:

-----

-----

-----

-----

-----

-----

-----

-----

-----

-----

-----

-----